

SPIN - SPIN duo



centrale vento per 1 motore - 2 motori

SIRIO - SIRIO duo

centrale sole/vento per 1 motore - 2 motori

Gentile cliente, la ringraziamo per aver acquistato un prodotto Master S.p.A. Prima di procedere all'installazione leggere attentamente questo manuale. Il dispositivo è stato progettato per il comando di motori tubolari con fincorsa meccanici alimentati alla tensione di rete per la movimentazione di tende da sole, tapparelle e simili. Ogni altro uso al di fuori dal campo definito da Master S.p.A. è vietato e comporta, così come il mancato rispetto delle istruzioni riportate in questo manuale, l'annullamento della responsabilità e della garanzia Master S.p.A. L'installatore deve formare l'utilizzatore finale all'uso dell'automazione e fornirgli il presente manuale d'uso e manutenzione per eventuali successive consultazioni.

Questo sensore non protegge le tende in caso di forti e improvvise raffiche di vento. In caso di rischi meteorologici di questo tipo, verificare che le tende restino chiuse! Master S.p.A. declina ogni responsabilità per danni verificatisi a causa di eventi atmosferici non rilevati dal dispositivo.

Rispettiamo l'ambiente

Rispettare l'ambiente è un dovere di tutti! MASTER utilizza materiali di imballo riciclabili. Smaltisci i materiali negli appositi contenitori, secondo le norme vigenti sul territorio. Questo prodotto potrebbe contenere sostanze inquinanti per l'ambiente e pericolose per la salute. Al termine del ciclo di vita del prodotto, segui attentamente le norme sul più corretto smaltimento. E' severamente vietato e pericoloso smaltire il prodotto gettandolo nei rifiuti domestici.



Caratteristiche tecniche

Alimentazione:	120 o 230 Vac, 50/60 Hz
Dimensioni:	236 x 54 x 73 mm
Peso:	200 gr
Temperatura di esercizio:	-20°C / +55 °C
Soglia vento:	5 Km/h / 35 Km/h
Soglia sole:	1 Km/h / 45 Klux
Frequenza:	433.42 Mhz
Codici radio memorizzabili:	15
Portata (stme):	100m in campo aperto, 20m all'interno di edifici

Note sui sistemi radio

E' consigliabile non utilizzare sistemi radio in ambienti con forti interferenze (ad esempio in vicinanza di stazioni di polizia, porti, aeroporti, banche, etc). E' comunque opportuno un sopralluogo tecnico prima di installare un qualsiasi sistema radio al fine di individuare possibili fonti di interferenza. I sistemi radio possono essere utilizzati laddove eventuali disturbi o malfunzionamenti del trasmettitore o del ricevitore non presentino fattore di rischio, o se tale fattore è annullato da opportuni sistemi di sicurezza. La presenza di dispositivi radio operanti alla stessa frequenza di trasmissione (433,42 MHz) possono interferire con il ricevitore radio del dispositivo stesso riducendone la portata su tutto il sistema radio e limitando di conseguenza la funzionalità dell'impianto.

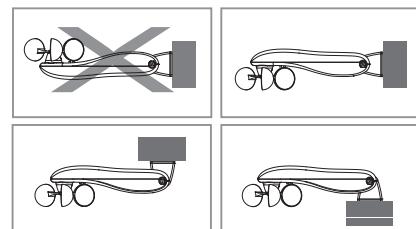
01. MONTAGGIO

01.1 Avvertenze per la sicurezza

L'installazione non corretta può causare gravi ferite. ● Conservare queste istruzioni per eventuali interventi futuri di manutenzione e smaltimento del prodotto. ● Tutte le operazioni di installazione, collegamento, programmazione e manutenzione del prodotto devono essere effettuate esclusivamente da un tecnico qualificato e competente, rispettando le leggi, le normative, i regolamenti locali e le istruzioni riportate in questo manuale. ● Il cablaggio elettrico deve rispettare le norme CEI in vigore. La realizzazione dell'impianto elettrico definitivo è riservato, secondo le disposizioni del D.M. 37/2008, esclusivamente all'elettricista. ● Certe applicazioni richiedono il comando a «uomo presente» e possono escludere l'utilizzo di comandi radio o necessitare di particolari sicurezze. ● Per prevenire situazioni di potenziale pericolo, verificare periodicamente le condizioni operative dell'avvolgibile.

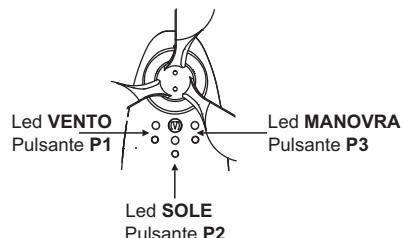
01.2 Avvertenze per l'installazione

Leggere i dati tecnici riportati nel paragrafo "Caratteristiche tecniche" per valutare i limiti d'impiego del prodotto. ● Prima di installare il prodotto, verificarne la compatibilità con le apparecchiature e gli accessori associati. ● Il motore collegato al dispositivo deve essere del tipo a "fincorsa meccanici", senza alcuna elettronica di controllo; il motore deve essere di potenza adeguata al carico applicato (verificare i dati di targa riportati sul motore). ● Verificare che la confezione sia integra e non abbia subito danni durante il trasporto. ● L'urto violento e l'utilizzo di utensili non adeguati può causare la rottura di parti esterne o interne del dispositivo. ● È vietato forare o manomettere in alcun modo il dispositivo. Non modificare o sostituire parti senza l'autorizzazione del costruttore. ● Verificare che la superficie prescelta per l'installazione sia di materiale solido e possa garantire un fissaggio stabile. ● Installare il prodotto con le palette rivolte verso il basso e con il corpo del sensore orizzontale (l'uso di una livella a bolla facilita l'operazione, l'attacco a muro basculante con angolo ±90° consente di fissare il sensore anche su strutture non verticali). ● Il prodotto deve essere installato ben esposto al sole-vento, lontano da fonti di calore (es: canne fumarie), lontano da ostacoli che possono interferire con il movimento delle palette. ● Il cavo di alimentazione deve essere posizionato in modo tale da non entrare in contatto con parti in movimento. ● Nel caso di più apparecchiature radio nello stesso impianto, la distanza fra di loro non deve essere inferiore a 1,5 m. ● Non installare il prodotto in prossimità di superfici metalliche. ● Posizionare i pulsanti in vista dell'avvolgibile ma lontano dalle sue parti in movimento. ● Non utilizzare prodotti abrasivi o solventi per la pulizia del prodotto, non utilizzare pulitori a getto d'acqua o ad alta pressione. ● Per la vostra sicurezza, è vietato operare in prossimità del rullo avvolgitoria a motore alimentato.

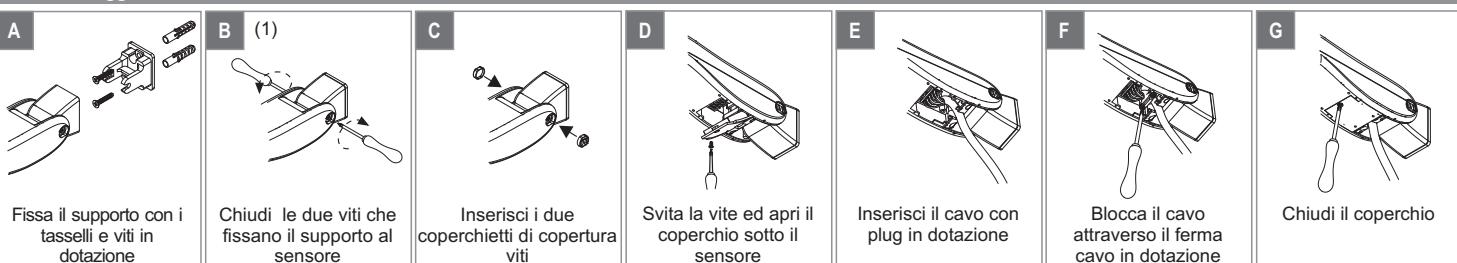


01.3 Avvertenze per l'uso

Il prodotto non è destinato ad essere usato da persone (bambini compresi) le cui capacità fisiche, sensoriali o mentali siano ridotte, oppure con mancanza di esperienza o di conoscenza, a meno che esse non abbiano potuto beneficiare, attraverso l'intermediazione di una persona responsabile della loro sicurezza, di una sorveglianza o di istruzioni riguardanti l'uso del prodotto. ● Prima di azionare l'avvolgibile, assicurarsi che persone o cose non si trovino nell'area interessata dal movimento dell'avvolgibile. Controllare l'automazione durante il movimento e mantenere le persone a distanza di sicurezza, fino al termine del movimento. ● Non permettere ai bambini di giocare con l'apparecchio e con i dispositivi di comando. ● Non azionare l'avvolgibile quando si stanno effettuando operazioni di manutenzione (es. pulizia vetri, ecc.). Durante le manutenzioni scollegare la linea di alimentazione.



01.4 Montaggio



(1) ATTENZIONE: queste viti non devono mai essere svitate completamente.

02. COLLEGAMENTI ELETTRICI

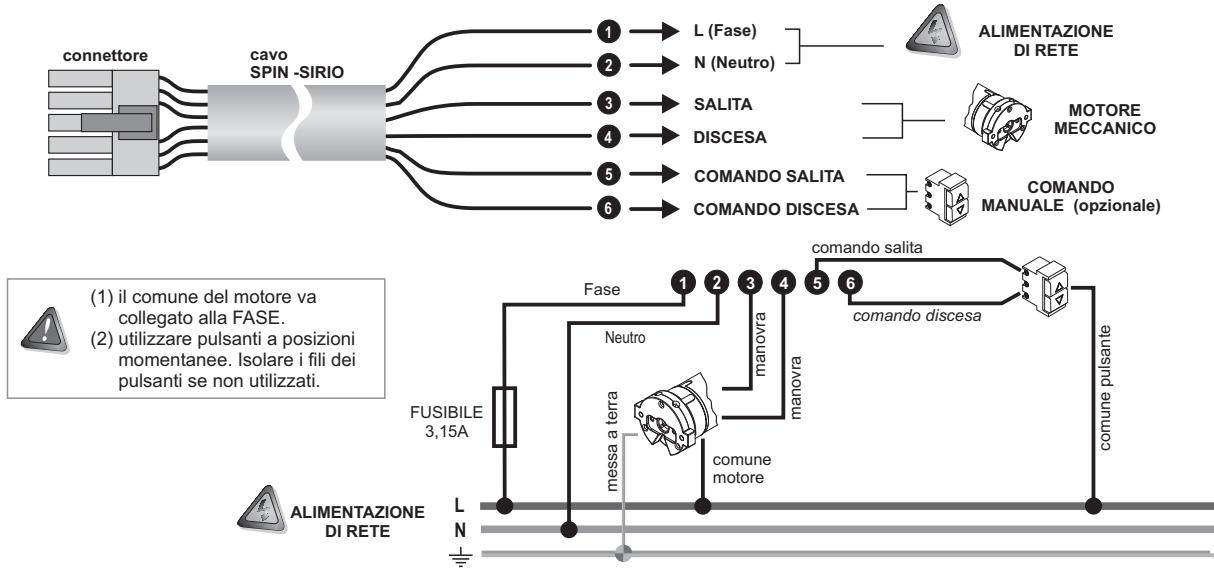
Effettuare i collegamenti in assenza di alimentazione. ● Verificare che la linea di alimentazione non dipenda da circuiti elettrici destinati all'illuminazione. ● Collegare sempre il motore all'impianto di messa a terra (giallo/verde). ● Nella linea di alimentazione deve essere inserito un dispositivo magnetotermico o differenziale. Sulla linea di alimentazione deve essere inserito un dispositivo di sezionamento con categoria di sovrattensione III, cioè distanza tra i contatti di almeno 3,5 mm. ● Il prodotto non prevede alcuna protezione contro sovraccarichi o cortocircuiti. Prevedere sulla linea di alimentazione una protezione adeguata al carico, ad esempio un fusibile di valore massimo 3,15 A (per SPIN e SIRIO) o 6,3 A (per SIRIO e SIRIO DUO). ● La sezione dei cavi di collegamento deve essere proporzionale alla lunghezza degli stessi ed all'assorbimento del carico, ed in ogni caso non inferiore ad 1,5 mm. ● Utilizzare pulsanti di comando a posizioni momentanee (a "uomo presente"), NON utilizzare deviatori a posizione mantenuta. ● I pulsanti di comando sono connessi alla tensione di rete e quindi devono essere adeguatamente isolati e protetti.



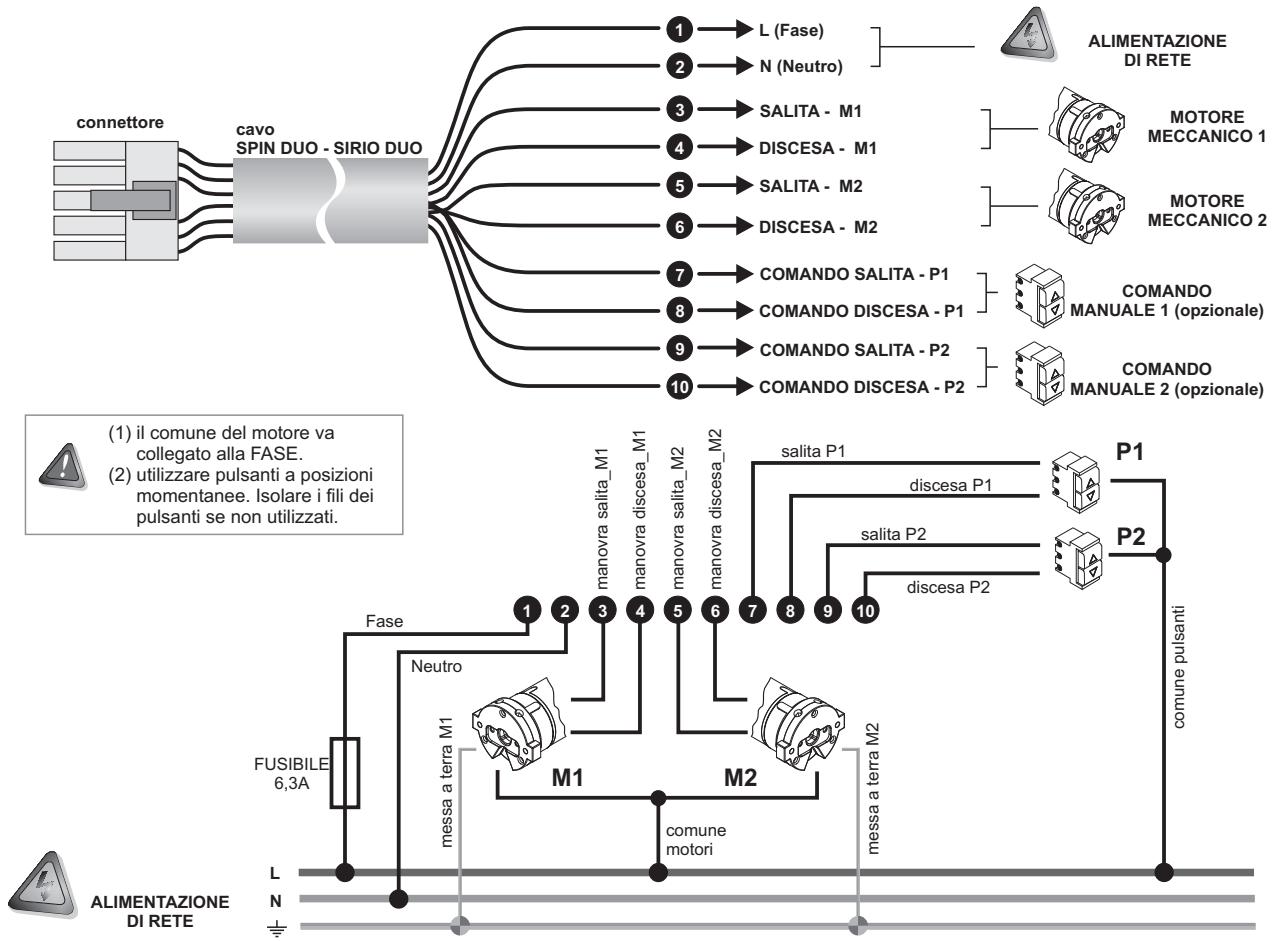
Una volta terminati i collegamenti elettrici, portare il motore (i motori) in posizione intermedia e verificare che in condizione di "allarme vento" il modulo azioni il motore (i motori) in salita.



02.1 COLLEGAMENTO SPIN - SIRIO



02.2 COLLEGAMENTO SPIN DUO - SIRIO DUO



03. INTERFACCIAMENTO CON CENTRALI DOMOTICHE

Le uscite di comando della centrale domotica devono essere collegate agli ingressi pulsante del dispositivo sostituendo di fatto i pulsanti di comando manuale. Di conseguenza la centrale domotica deve rispettare le regole di funzionamento dei pulsanti di comando, diverse a seconda che i pulsanti di comando funzionino a IMPULSO (impostazione di fabbrica) o a UOMO PRESENTE (vedi sezione 06 «Logica pulsanti»).

Regole che la centrale domotica deve rispettare per comandare il dispositivo con pulsanti funzionanti a IMPULSO.

- La centrale domotica NON DEVE misurare la corrente assorbita dagli ingressi pulsante (i quali assorbono correnti inferiori ad 1 mA).
- La centrale domotica deve essere collegata al dispositivo come da schema, sostituendo i pulsanti di comando con le uscite di comando della centrale domotica.
- Per azionare il motore, la centrale domotica deve chiudere il contatto (salita o discesa) per più di 0,5 secondi (tipicamente si utilizza un impulso di durata 1 secondo).
- A contatti aperti, per arrestare il motore la centrale domotica deve chiudere un contatto (salita o discesa) per meno di 0,5 s (tipicamente si utilizza un impulso di durata 0,2 s).

Regole che la centrale domotica deve rispettare per comandare il dispositivo con pulsanti funzionanti a UOMO PRESENTE.

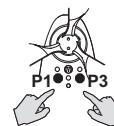
- La centrale domotica NON DEVE misurare la corrente assorbita dagli ingressi pulsante (i quali assorbono correnti inferiori ad 1 mA).
- La centrale domotica deve essere collegata al motore come da schema, sostituendo i pulsanti di comando con le uscite di comando della centrale domotica.
- Per permettere il completamento della manovra, la centrale domotica deve chiudere il contatto di salita/discesa per il tempo necessario al motore a compiere la manovra completa.
- Per arrestare il motore, la centrale domotica deve essere in grado di riaprire i contatti di salita/discesa in qualsiasi momento.

Al momento della stampa di questo documento, non sono note particolari problematiche relative alla connessione tra prodotti MASTER e centrali domotiche (qualora si rispettino le regole di cui sopra). Tuttavia MASTER declina ogni responsabilità riguardante la mancata compatibilità (anche parziale) con qualsivoglia centrale domotica. Se la centrale domotica utilizza protocolli KNX o simili, contattare il fornitore della centrale domotica informandolo delle regole sopra riportate.

04. RIPRISTINO DELLE CONDIZIONI DI FABBRICA (reset)

Questa procedura riporta il dispositivo ricevente alle condizioni di fabbrica. Questa procedura deve essere effettuata esclusivamente da personale tecnico qualificato. Una volta effettuato il «reset», il tecnico deve installare nuovamente questo dispositivo e verificarne il corretto funzionamento.

01. Premi assieme P1 e P3. Dopo qualche secondo i LED iniziano a lampeggiare.
02. Mantieni premuti P1 e P3 per 30 secondi, finché i LED rimangono accesi fissi.
03. Il motore compie una segnalazione. Reset effettuato!!



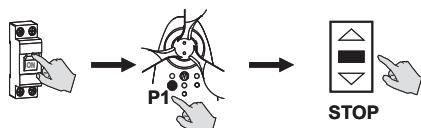
→ 30 secondi
RESET EFFETTUATO

05. MEMORIZZARE - CANCELLARE UN DISPOSITIVO RADIO

05.1 UTILIZZANDO I PULSANTI A BORDO DELLA CENTRALE (per inserimento primo trasmettitore in memoria)

PER CENTRALI «SPIN» E «SIRIO»

01. Alimenta la centralina.
02. Premi P1 per circa 5 secondi, finché i 3 LED si accendono.
Il motore effettua 2 brevi movimenti in salita.
03. Entro 15 secondi, premi STOP del trasmettitore.
Il motore effettua un breve movimento in salita.



PER CENTRALI «SPIN DUO» E «SIRIO DUO»

01. Alimenta la centralina.
02. Per memorizzare sul **motore 1**: premi P1 per circa 5 secondi, finché i 3 LED si accendono.
Per memorizzare sul **motore 2**: premi P2 per circa 5 secondi, finché i 3 LED si accendono.
Il motore in programmazione effettua 2 brevi movimenti in salita.
03. (selezionare il canale desiderato) Entro 15 secondi, premi STOP del trasmettitore .
Il motore in programmazione effettua un breve movimento in salita.



05.2 UTILIZZANDO UN TRASMETTITORE GIA' IN MEMORIA

01. Con un trasmettitore già in memoria, porta il motore che vuoi programmare in posizione intermedia.
02. Premi PROG di tale trasmettitore per 5s. Il motore effettua 2 movimenti in salita.
03. Entro 15 secondi, per memorizzare/cancellare:
un telecomando: premi STOP del telecomando da memorizzare/cancellare
un sensore pioggia: premi «P2» del sensore da memorizzare/cancellare
04. 1 movimento su: dispositivo memorizzato!!
1 movimento giù: dispositivo cancellato!!
2 movimenti giù: errore!! (*)

(*) viene segnalato «errore» se il codice radio non previene in tempo utile, se la memoria è piena, se si tenta di cancellare l'unico trasmettitore in memoria, se si tenta di memorizzare dispositivi non compatibili.

05.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

01. Porta il motore che vuoi programmare in posizione intermedia.
02. Togli tensione al dispositivo, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Premi 10 volte brevemente e velocemente GIU del motore da programmare
04. Entro 15 secondi, per memorizzare/cancellare:
un telecomando: premi STOP del telecomando da memorizzare/cancellare
un sensore pioggia: premi «P2» del sensore da memorizzare/cancellare
04. 1 movimento su: dispositivo memorizzato!!
1 movimento giù: dispositivo cancellato!!
2 movimenti giù: errore!! (*)

(*) viene segnalato «errore» se il codice radio non previene in tempo utile, se la memoria è piena, se si tenta di cancellare l'unico trasmettitore in memoria, se si tenta di memorizzare dispositivi non compatibili.

06. LOGICA PULSANTI

I pulsanti di comando possono funzionare in logica IMPULSO oppure in logica UOMO PRESENTE.

IMPULSO: per muovere il motore premere un pulsante per almeno 0,5 secondi, per arrestare il motore premere brevemente (meno di 0,5 secondi) uno dei due pulsanti.

UOMO PRESENTE: per muovere il motore premere un pulsante per almeno 0,5 secondi, per arrestare il motore rilasciare il pulsante.

La fabbrica imposta il dispositivo per lavorare in logica IMPULSO. In base al modello di trasmettitore, per modificare questo parametro seguì le seguenti procedure.

Trasmettitori ARCO

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
03. Premi 1 volta PREV e 8 volte NEXT. Sul display compare «18».
04. Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi PREV
Per selezionare «uomo p.»: premi NEXT
06. Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.

Trasmettitori FLUTE, KUADRO, KORT

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.
03. Premi 1 volta SU e 8 volte GIU.
04. Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi GIU
Per selezionare «uomo p.»: premi SU
06. Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.

Trasmettitori VISIO

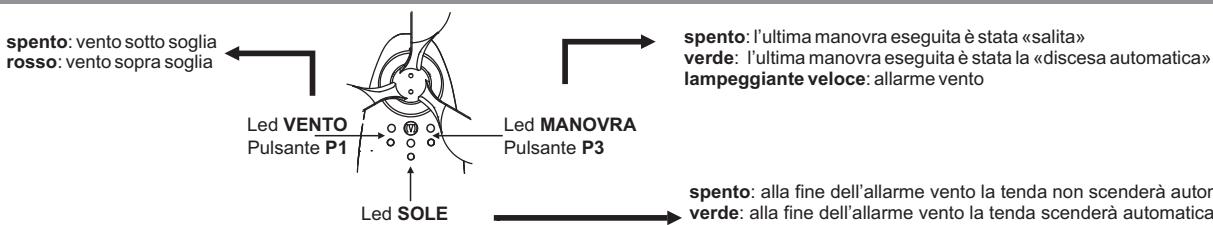
01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».
03. Premi 1 volta PREV e 8 volte NEXT. Sul display compare «18».
04. Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi GIU
Per selezionare «uomo p.»: premi SU
06. Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.

Altri trasmettitori...

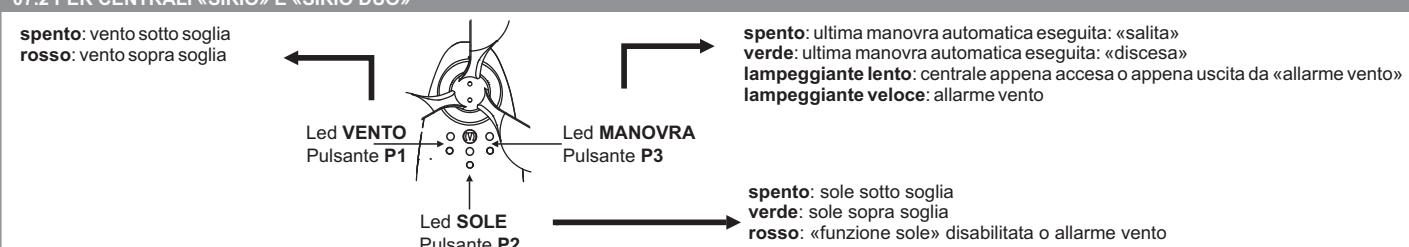
Consulta il manuale del tuo trasmettitore alla voce:
«MENU RICEVITORE - FUNZIONE 18 - Logica pulsanti» .

07. SEGNALAZIONI VISIVE

07.1 PER CENTRALI «SPIN» E «SPIN DUO»



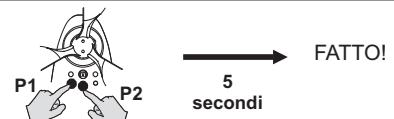
07.2 PER CENTRALI «SIRIO» E «SIRIO DUO»



07.3 ABILITARE-DISABILITARE LE SEGNALAZIONI VISIVE

La segnalazione di «allarme vento» (LED MANOVRA rosso lampeggiante veloce) non può essere disattivata. Tutte le altre segnalazioni possono essere disattivate. Per abilitare/disabilitare le segnalazioni:

01. Premi assieme P1 e P2 per 5 secondi, finché i LED rimangono accesi.
02. Rilascia i pulsanti. I LED si spengono. L'impostazione è stata modificata.



08. FUNZIONE VENTO

Se l'intensità del vento è superiore alla soglia impostata per almeno 3 secondi, viene eseguita una manovra di salita a protezione della tenda da sole (allarme vento). Durante questa fase tutti i comandi manuali sono inibiti. La centrale esce dalla condizione di "allarme vento" se per almeno 8 minuti l'intensità del vento si mantiene inferiore alla soglia impostata. La soglia vento è variabile da 5 a 35 Km/h. La fabbrica imposta la soglia vento a 15 Km/h. Durante l'installazione è possibile uscire dall'allarme vento premendo brevemente (meno di 1 secondo) uno dei pulsanti P1, P2, P3 del dispositivo.

08.1 MODIFICA DELLA SOGLIA VENTO UTILIZZANDO I PULSANTI A BORDO DELLA CENTRALE

01. Premi P3 per circa 3 secondi, finché il LED3 si accende ROSSO.

02. LED1 segnala la soglia.

Esempio: 1 lampaggio - pausa - 5 lampaggi = 15 Km/h ● Esempio: 2 lampaggi - pausa - 1 lampaggio lungo = 20 Km/h ● Esempio: 6 lampaggi = 6 Km/h

03. Utilizza P1 e P3 per modificare la soglia: P1 per impostare le decine, P3 per impostare le unità.

Esempio: 17 Km/h = premi 1 volta P1 e 7 volte P3 ● Esempio: 20 Km/h = premi 2 volte P1 (e 0 volte P3) ● Esempio: 08 Km/h = premi (0 volte P1 e) 8 volte P3

04. Attendi 10 secondi. La centrale segnala la nuova soglia.

08.2 MODIFICA DELLA SOGLIA VENTO UTILIZZANDO IL TRASMETTITORE

Trasmettitori ARCO

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
- Premi 1 volta NEXT.
Sul display compare «01».
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)
- Utilizza PREV e NEXT per impostare il nuovo valore (2).
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)

(1) Esempio: 1 movimento - pausa - 5 movimenti = 15 Km/h ● Esempio: 2 movimenti - pausa - 1 movimento lungo = 20 Km/h ● Esempio: 6 movimenti = 6 Km/h
(2) Esempio: 17 Km/h = premi 1 volta PREV e 7 volte NEXT ● Esempio: 20 Km/h = premi 2 volte PREV (0 volte NEXT) ● Esempio: 8 Km/h = premi (0 volte PREV) 8 volte NEXT
(3) Esempio: 17 Km/h = premi 1 volta SU e 7 volte GIU ● Esempio: 20 Km/h = premi 2 volte SU (e 0 volte GIU) ● Esempio: 8 Km/h = premi (0 volte SU e) 8 volte GIU

Trasmettitori FLUTE, KUADRO, KORT

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.
- Premi 1 volta GIU.
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)
- Utilizza SU e GIU per impostare il nuovo valore (3).
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)

Trasmettitori VISIO

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».
- Premi 1 volta NEXT.
Sul display compare «01».
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)
- Utilizza SU e GIU per impostare il nuovo valore (3).
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)

Altri trasmettitori...

Consulta il manuale del tuo trasmettitore alla voce:
«MENU RICEVITORE - FUNZIONE 01 - Soglia Vento» .

09. TEST ANEMOMETRICO

Il dispositivo è provvisto di una funzione di diagnosi sulla funzionalità del sensore vento. Se per 24 ore circa il sensore vento non genera alcun impulso valido, il sensore forza la salita a scatti della tenda da sole, sospende ogni altra attività e segnala l'anomalia facendo lampeggiare i LEDs. Il dispositivo uscirà da questo stato riprendendo le normali attività solo quando giungerà un impulso valido dall'anemometro. La fabbrica imposta il test anemometrico ad "inattivo". Per modificare questo parametro segui le seguenti procedure.

Trasmettitori ARCO

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «S».
- Premi 1 volta PREV e 6 volte NEXT.
Sul display compare «16».
- Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.
- Per disattivare: premi PREV
Per attivare: premi NEXT
- Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.

Trasmettitori FLUTE, KUADRO, KORT

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.
- Premi 1 volta SU e 6 volte GIU.
- Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.
- Per disattivare: premi GIU
Per attivare: premi SU
- Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.

Trasmettitori VISIO

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».
- Premi 1 volta PREV e 6 volte NEXT.
Sul display compare «16».
- Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.
- Per disattivare: premi GIU
Per attivare: premi SU
- Premi STOP. Il motore segnala:
1 su = attivo, 1 giù = inattivo.

Altri trasmettitori...

Consulta il manuale del tuo trasmettitore alla voce:
«MENU RICEVITORE - FUNZIONE 16 - Test anemometrico» .

10. FUNZIONE DISCESA AUTOMATICA (solo SPIN e SPIN DUO)

Se la funzione è attiva e se l'ultima manovra effettuata prima dell'ingresso in allarme vento è stata DISCESA, all'uscita dall'allarme vento il sensore comanda una manovra automatica di discesa. La fabbrica imposta questa funzione ad "inattiva".

10.1 COME ATTIVARE-DISATTIVARE LA «FUNZIONE DISCESA AUTOMATICA»

CON I PULSANTI DI COMANDO

- | | |
|-------------------------|---------------------------|
| Per Attivare
4 x GIU | Per Disattivare
4 x SU |
|-------------------------|---------------------------|

I pulsanti devono essere premuti brevemente e velocemente. Il motore segnala la modifica dell'impostazione con un breve movimento su/giù

CON UN TRASMETTITORE GIA' IN MEMORIA

- SERIE «ARCO»
premi il pulsante «SUN» per circa 2 secondi (*).

- SERIE «KORT», «FLUTE» «KUADRO», «VISIO»
premi assieme STOP e SU per circa 2 secondi (*).

(*) Il motore segnala la modifica dell'impostazione con un breve movimento su/giù. Per ulteriori informazioni consulta il manuale del trasmettitore alla voce «Funzione sole / discesa automatica».

11. FUNZIONE SOLE (solo SIRIO e SIRIO DUO)

Se l'intensità del sole è superiore alla soglia impostata per almeno 2.5 minuti, viene eseguita una manovra automatica di discesa, se l'intensità del sole è inferiore alla soglia impostata per almeno 18 minuti, viene eseguita una manovra automatica di salita. Una volta eseguita una manovra automatica di discesa per presenza di sole, la successiva manovra automatica eseguita dalla centrale sarà quella di salita per assenza di sole e così via. L'utilizzatore può in ogni caso azionare la tenda da sole, senza che il comando manuale incida sulla logica di funzionamento del sensore sole. La soglia sole è variabile a 1 a 45 Klux. La fabbrica imposta la soglia sole a 16 Klux.

11.1 COME ATTIVARE-DISATTIVARE LA «FUNZIONE SOLE»

CON I PULSANTI DI COMANDO

- | | |
|-------------------------|---------------------------|
| Per Attivare
4 x GIU | Per Disattivare
4 x SU |
|-------------------------|---------------------------|

I pulsanti devono essere premuti brevemente e velocemente. Il motore segnala la modifica dell'impostazione con un breve movimento su/giù

CON UN TRASMETTITORE GIA' IN MEMORIA

- SERIE «ARCO»
premi il pulsante «SUN» per circa 2 secondi (*).

- SERIE «KORT», «FLUTE» «KUADRO», «VISIO»
premi assieme STOP e SU per circa 2 secondi (*).

(*) Il motore segnala la modifica dell'impostazione con un breve movimento su/giù. Per ulteriori informazioni consulta il manuale del trasmettitore alla voce «Funzione sole / discesa automatica».

11.2 MODIFICA DELLA SOGLIA SOLE UTILIZZANDO I PULSANTI A BORDO DELLA CENTRALE

01. Premi P3 per circa 6 secondi, finché il LED3 si accende VERDE (prima rosso e poi verde).

02. LED2 segnala la soglia.

Esempio: 1 lampaggio - pausa - 5 lampaggi = 15 Klux ● Esempio: 2 lampaggi - pausa - 1 lampaggio lungo = 20 Klux ● Esempio: 6 lampaggi = 6 Klux

03. Utilizza P1 e P3 per modificare la soglia: P1 per impostare le decine, P3 per impostare le unità.

Esempio: 17 Klux = premi 1 volta P1 e 7 volte P3 ● Esempio: 20 Klux = premi 2 volte P1 (e 0 volte P3) ● Esempio: 08 Klux = premi (0 volte P1 e) 8 volte P3

04. Attendi 10 secondi. La centrale segnala la nuova soglia.

11.3 MODIFICA DELLA SOGLIA SOLE UTILIZZANDO UN TRASMETTITORE GIA' IN MEMORIA

Trasmettitori ARCO

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi MENU per circa 5s, sul display compare la scritta «S».
- Premi 2 volte NEXT.
Sul display compare «02».
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)
- Utilizza PREV e NEXT per impostare il nuovo valore (2).
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)

Trasmettitori FLUTE, KUADRO, KORT

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1s, finché i led si accendono.
- Premi 2 volte GIU.
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)
- Utilizza SU e GIU per impostare il nuovo valore (3).
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)

Trasmettitori VISIO

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».
- Premi 2 volte NEXT.
Sul display compare «02».
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)
- Utilizza SU e GIU per impostare il nuovo valore (3).
- Premi STOP. Il motore segnala la soglia (1)

Altri trasmettitori...

Consulta il manuale del tuo trasmettitore alla voce:
«MENU RICEVITORE - FUNZIONE 02 - Soglia Sole» .

(1) Esempio: 1 movimento - pausa - 5 movimenti = 15 Klux ● Esempio: 2 movimenti - pausa - 1 movimento lungo = 20 Klux ● Esempio: 6 movimenti = 6 Klux

(2) Esempio: 17 Klux = premi 1 volta PREV e 7 volte NEXT ● Esempio: 20 Klux = premi 2 volte PREV (0 volte NEXT) ● Esempio: 8 Klux = premi (0 volte PREV) 8 volte NEXT

(3) Esempio: 17 Klux = premi 1 volta SU e 7 volte GIU ● Esempio: 20 Klux = premi 2 volte SU (e 0 volte GIU) ● Esempio: 8 Klux = premi (0 volte SU e) 8 volte GIU

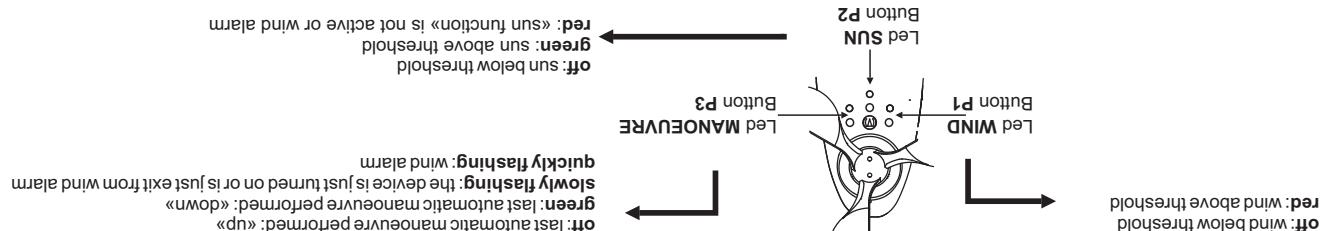
The signal of "Wind alarm" (quickly flashing) can not be disabled. All other signals can be disabled. To enable/disable the signals:

01. Press together P1 and P2 for 5 seconds until the LEDs will stay on.

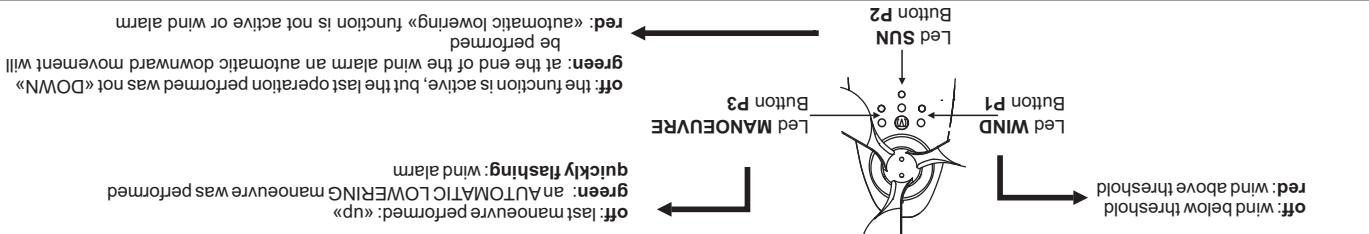
02. Release the buttons. The LEDs switch off. The setting has been changed.



07.3 HOW TO ENABLE/DISABLE THE VISUAL SIGNALS



07.1 «SPIN» and «SPIN DUO»



07. VISUAL SIGNALS

01. Bringing the motor in an intermediate position	02. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light up	03. Presses 1 time UP / 8 times DOWN.	04. Press STOP. The motor signals:	05. To select PULSE: press DOWN	06. Press STOP. The motor signals:	07. Press HOLD-TO-RUN: press UP	08. Press STOP. The motor signals:	09. Press HOLD-TO-RUN: press UP	10. Presses 1 time PREV / 8 times NEXT.	11. Press STOP. The motor signals:	12. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light up	13. Presses MENU, "Menu rx" appears on display	14. Press 1 time UP / 8 times DOWN.	15. Press STOP. The motor signals:	16. Presses PULSE: press UP / 8 times NEXT.	17. Press STOP. The motor signals:	18. Function 18 - RECEIVER MENU -
0RCO																	

06. OPERATION LOGIC OF COMMAND BUTTONS

01. Within 15 seconds, to memorize/delete.	02. Press PROG on the transmitter for about 5 seconds. The motor performs 2 upwars movements.	03. Within 15 seconds, to memorize/delete.	04. Within 15 seconds, to memorize/delete.	05. Within 15 seconds, to memorize/delete.	06. Within 15 seconds, to memorize/delete.	07. Within 15 seconds, to memorize/delete.	08. Within 15 seconds, to memorize/delete.	09. Within 15 seconds, to memorize/delete.	10. Within 15 seconds, to memorize/delete.
The facets can be operated either in PULSE logic or HOLD-TO-RUN logic.									

PULSE: to activate the motor press a button for at least 0.5 seconds, to stop the motor press briefly (less than 0.5 seconds) one of the two buttons.

HOLD-TO-RUN: to activate the motor press a button for at least 0.5 seconds, to stop the motor release the button.

The buttons can be operated either in PULSE logic or HOLD-TO-RUN logic.

To change this setting, the factory sets the device to work in PULSE logic. To change this setting, ("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.

("error") is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmission, if you try to memorize a not comparable device.



Press P1 and P3 for about 5 seconds until the 3 LEDs start flashing. The motor performs 2 short upwars movements. Within 15 seconds, press STOP of the transmitter. The motor performs a shot upwars movement. Within 15 seconds, press STOP of the transmitter. The motor performs a shot upwars movement. Within 15 seconds, press STOP of the transmitter. The motor performs a shot upwars movement. Within 15 seconds, press STOP of the transmitter. The motor performs a shot upwars movement. Within 15 seconds, press STOP of the transmitter. The motor performs a shot upwars movement.

This procedure restores the factory settings of the device. This procedure must be carried out by qualified technical personnel. Once the "reset" is performed, the technician must install this device again and verify proper operation.

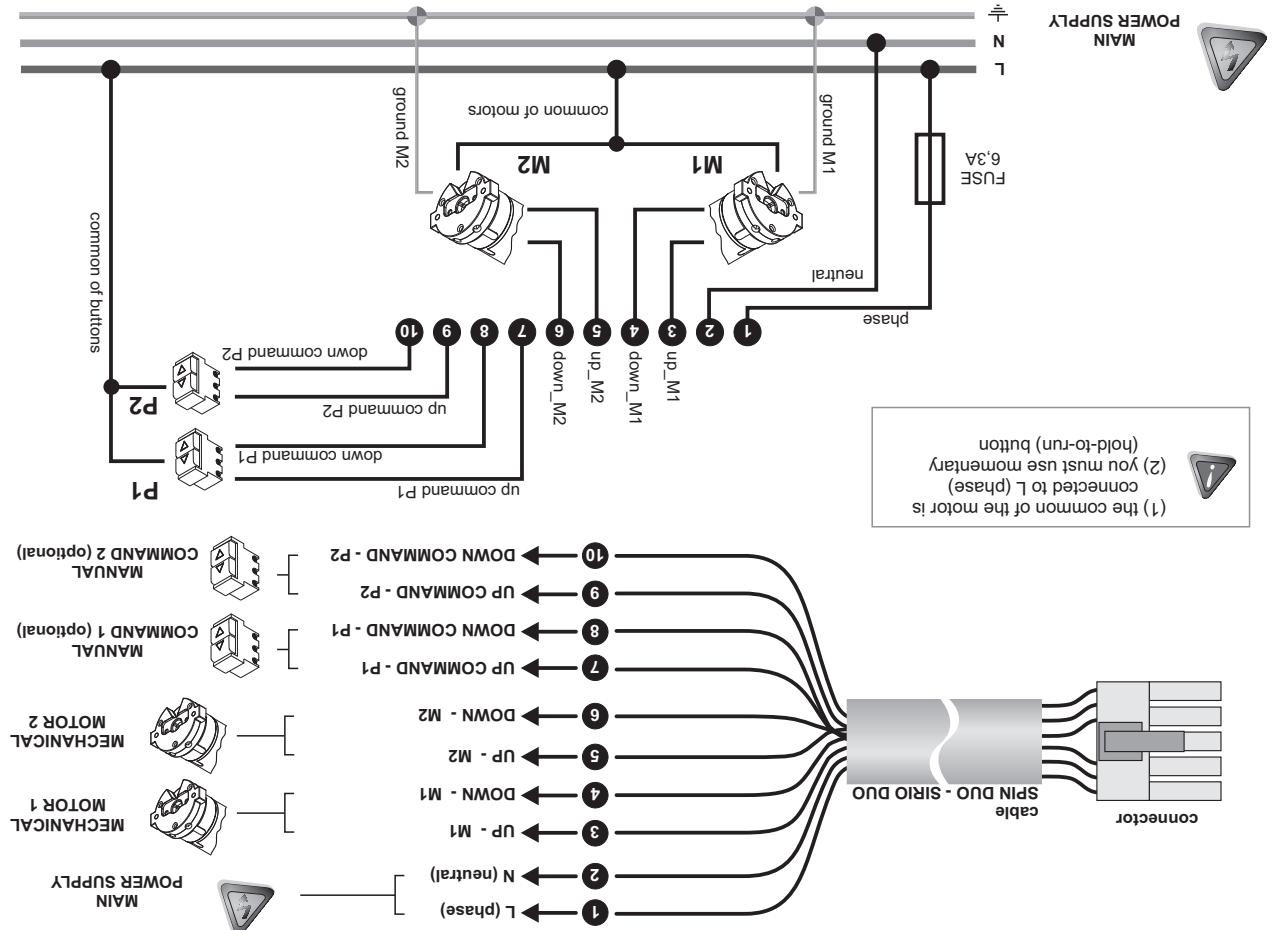
This procedure restores the factory settings of the device. This procedure must be carried out by qualified technical personnel. Once the "reset" is performed, the technician must install this device again and verify proper operation.

04. RESET

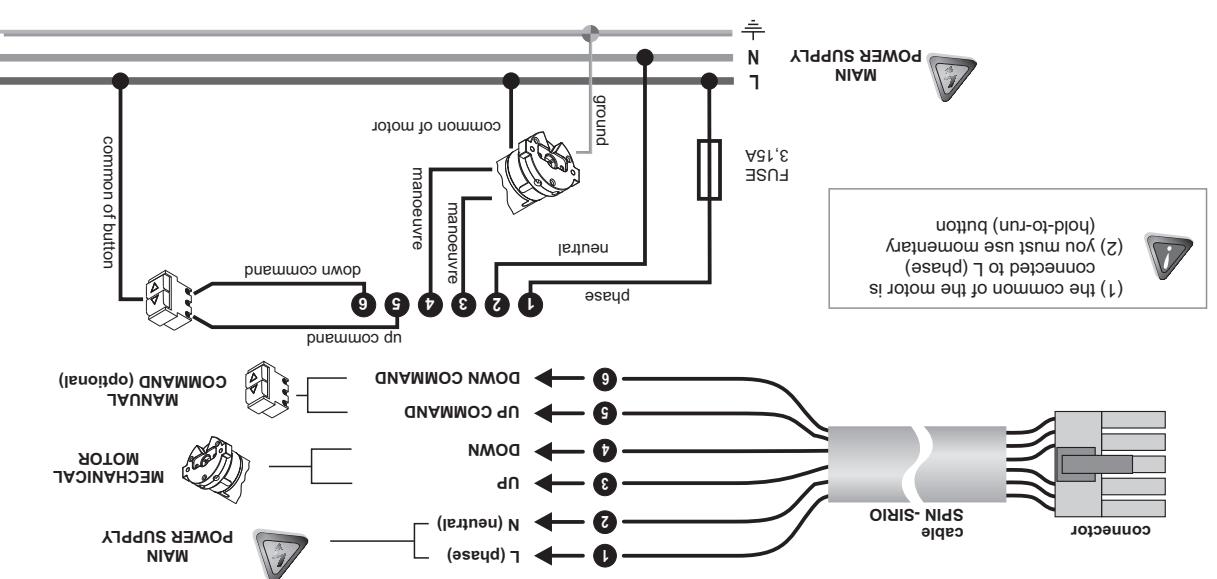
04. RESET

- At the time of this document printing, specific issues related to the connection between MASTER products and H.A.C.U. are not known (if you follow the rules above). However MASTERS discards any responsibility concerning the non-compatibility (even partial) with any H.A.C.U. if the H.A.C.U. uses KNX protocols or similar, contact the vendors of home automation controller informing them of the rules above. Probably the manufacturer of H.A.C.U. can provide appropriate interfaces to connect the device to the H.A.C.U..
- Rules that the H.A.C.U. must comply to control the device operating with buttons in HOLD TO RUN mode.
- The H.A.C.U. must measure the current drawn by the command inputs of the device, replacing the absolute less than 1 mA.
 - The H.A.C.U. must not measure the current drawn by the command inputs of the device (factory setting) or in HOLD TO RUN mode.
 - To stop the motor, the H.A.C.U. must close contact (up or down) for 0.5 seconds (typically using a pulse duration of 1 second).
 - To stop the motor, the H.A.C.U. must close contact (up or down) for more than 0.5 seconds (typically using a pulse duration of 0.2 seconds).
- Rules that the H.A.C.U. must comply to control the device operating with buttons in PULSE mode.
- The H.A.C.U. must measure the current drawn by the command inputs of the device which absorb less than 1 mA.
 - The H.A.C.U. must not measure the current drawn by the command inputs of the device (factory setting) or in HOLD TO RUN mode (see section 07 "Logic of commands").
- The control outputs of the Home Automation Unit (following H.A.C.U.), must be connected to the command inputs work in PULSE mode (factory setting) or in HOLD TO RUN mode (see section 07 "Logic of commands").

03. INTERFACING WITH HOME AUTOMATION CONTROL UNIT



02.2 ELECTRICAL CONNECTION SPIN DUO - SIRIO DUO



02.1 ELECTRICAL CONNECTION SPIN - SIRIO

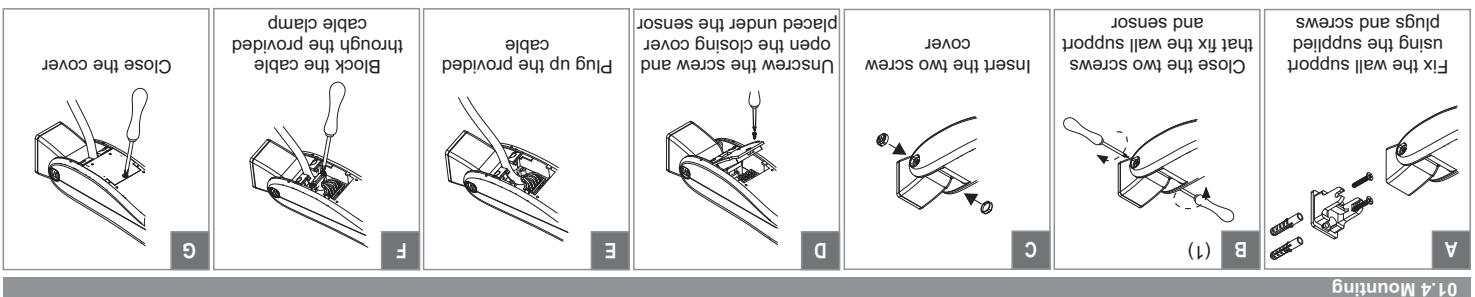
Once the electrical connections are free from breakage, bring the motor/motors to the intermediate position and check that in the "wind alarm" condition the module commands the upward movement to the motor/motors.



Buttons are subject to the mains voltage and therefore must be protected by insulation and protected to the absorption value: 3.5A (SPIN and SIRIO) or 3A (SPIN DUO and SIRIO DUO). The section of the supply line must be proportional to the load and contacts must be at least 3.5 mm apart. The supply line must be fitted with a fuse or circuit breaker. The distance between the motor and system must be of at least 3.5 m. The product does not provide any protection against short circuits. Provide the supply line with a protective fuse or circuit breaker. Make connections with power supply disconnected. Check that the power supply does not depend from external circuits for lighting. Always connect the motor to the ground.

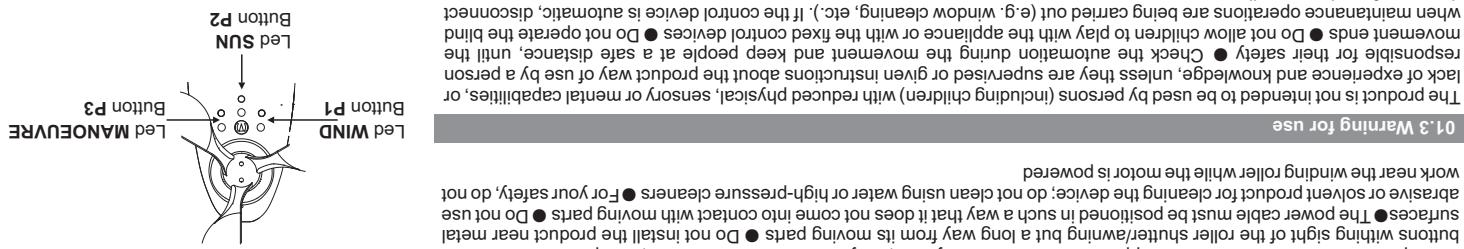
02. ELECTRICAL CONNECTIONS

(1) WARNING: this screws must never be completely unscrewed



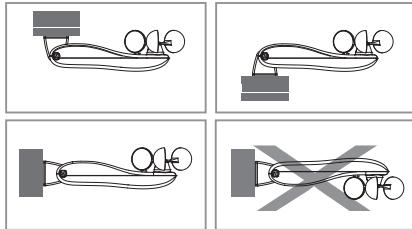
01.4 Mounting

The product is not intended to be used by persons (including children), with reduced physical, sensory or mental capabilities, or lack of experience and knowledge. Unless they are supervised by a person who has the product in his/her disposal for their safety. Check the information during the movement and seek advice at a safe distance, until the movement ends. Do not allow children to play with the device in such a way that it does not come into contact with moving parts. Do not operate the device in an automatic, disconnected mode.



01.3 Warming for use

The product is not intended to be used by persons (including children), with reduced physical, sensory or mental capabilities, or lack of experience and knowledge. Unless they are supervised by a person who has the product in his/her disposal for their safety. Check the information during the movement and seek advice at a safe distance, until the movement ends. Do not allow children to play with the device in such a way that it does not come into contact with moving parts. Do not operate the device in an automatic, disconnected mode. Buttons which grip the roller during cleaning must be positioned in such a way that it does not come into contact with the roller surface. Do not use several radii applications in the same system, they must not be less than 1.5m apart. Position the cups on the roller at an angle of 90°. Allows you to mount the sensor horizontally (using a bubble level if necessary). Install the product with the angle of 90°. The product must be installed well pointing downwards and with the body of the sensor horizontal (using a bubble level if necessary). The place chosen for the installation is made by solid material and can ensure a stable fixation. Install the product with the place or temper with the product in any way. Do not modify or replace parts without the manufacturer's permission. Check that heavy shock and the use of unsuitable tools can cause the package is intact and has not been damaged in transit. The load (check the nameplate data on the motor). Check that the motor must be of adequate power to move the roller. Before installing the product, check the mechanical limit switches, without any electronic control. The motor connection is not connected to the power source. Without any accessories. The motor connection is not connected to the power source. Before installing the product, check the technical specifications "Technical specifications" to evaluate the operating limits of the product.



01.2 Warming for installation

Before installing the product, check the mechanical limit switches, without any electronic control. The motor connection is not connected to the power source. Without any accessories. The motor connection is not connected to the power source. Before installing the product, check the technical specifications "Technical specifications" to evaluate the operating limits of the product. The wiring must only be carried out by a qualified and skilled technician, who must comply with laws, provisions, local regulations and the instructions given in this manual. The wiring must comply with current IEC standards. The final electrical system must be created only by the electrician. Some applications require hold-to-run programming and maintenance work and disposal of the product. All the product installation, connection, correct instructions for safety.

01. MOUNTING

Notes on radio systems	
Power supply:	120-0 230 VAC, 50/60 Hz
Dimensions:	236 x 54 x 73 mm
Weight:	200 g
Working temperature:	-20°C / +55°C
Wind threshold:	5 Km/h / 35 Km/h
Frequencies:	433.92 MHz
Memory radio codes:	15
Rang (estimated):	100m outdoor, 20m indoor

This product may have substances that are polluting for the environment and dangerous for the health. It is strictly forbidden to dispose the product on the domestic waste. This product uses packaging recyclable materials. Dispose materials on the proper containers, compliantly with the law in force in your locality. At the end of the product life cycle, carefully comply with the waste disposal rules. It is strictly forbidden to dispose the product on the domestic waste.

S.P. A. declines all responsibility for damage incurred due to weather hazards of this type, make sure that the curtains remain closed! Master declines all responsibility for damage incurred due to weather events not detected by the device. The installer, after the installation of the product, must teach the end user about the working way of the automation and provide him with the user manual. The device is designed for the control of tubular motors with instructions provided in this guide. The connection of Master S.p.A. is prohibited and innovations, as well as the failure to comply with instructions provided in this guide. Dear customer, thank you for purchasing a MASTER product. This guide contains information about the product and its features. Please read carefully this field defined by Master S.p.A.. is prohibited and innovations, as well as the failure to comply with instructions provided in this guide. Any other use beyond the field defined by Master S.p.A.. is prohibited and innovations, as well as the failure to comply with instructions provided in this guide. The device and keep it for future reference. The device is designed for the control of tubular motors with mechanical limit switch for moving awnings and the like. Any other use beyond the field defined by Master S.p.A.. is prohibited and innovations, as well as the failure to comply with instructions provided in this guide.

SPIN uses packaging recyclable materials. Dispose materials on the proper containers, compliantly with the law in force in your locality. This product does not protect against sudden gusts of wind. In case of weather hazards of this type, make sure that the curtains remain closed! Master declines all responsibility for damage incurred due to weather events not detected by the device.

Disposal

wind device for 1 motor - 2 motors	MASTER MOTION AHEDA SIRIO - SIRIO duo
sun/wind device for 1 motor - 2 motors	
rev.03.2 26.07.2017	