

Gentile cliente, la ringraziamo per aver acquistato un prodotto MASTER S.p.A. In questo manuale sono contenute informazioni riguardanti le modalità d'uso del prodotto. Leggere attentamente le istruzioni e conservarle per eventuali successive consultazioni. Il modulo MIR 24 è idoneo al controllo di un motore elettrico a corrente continua a finecorsa meccanici per la movimentazione di tende oscuranti, zanzariere, tapparelle o simili. Ogni altro uso al di fuori dal campo definito da MASTER S.p.A. è vietato e comporta, così come il mancato rispetto delle istruzioni riportate nella presente guida, l'annullamento della responsabilità e della garanzia MASTER S.p.A.

## CARATTERISTICHE TECNICHE

Alimentazione: 24V 	Temperatura di esercizio: -20°C - +55°C	Sensori vento memorizzabili: 4
Corrente nominale: 2,1A	Tempo di lavoro: 60s / personalizzabile	Sensori sole memorizzabili: 1
Corrente massima  : 2A 24V 	Frequenza: 433.42 MHz	Portata (stime): 100m in campo aperto, 20m all'interno di edifici
Grado di protezione: IP20	Codici radio memorizzabili: 15 (inclusi sensori pioggia)	

## 1 AVVERTENZE

### 1.1 Avvertenze di SICUREZZA per l'UTENTE

L'installazione non corretta può causare gravi ferite ● Conservare queste istruzioni per eventuali interventi futuri di manutenzione e smaltimento del prodotto ● Tutte le operazioni di installazione, collegamento, programmazione e manutenzione del prodotto devono essere effettuate esclusivamente da un tecnico qualificato e competente, rispettando le leggi, le normative, i regolamenti locali e le istruzioni riportate in questo manuale ● Il cablaggio elettrico deve rispettare le norme CEI in vigore. La realizzazione dell'impianto elettrico definitivo è riservato, secondo le disposizioni del D.M. 37/2008, esclusivamente all'elettricista ● Certe applicazioni richiedono il comando a «uomo presente» e possono escludere l'utilizzo di comandi radio o necessitare di particolari sicurezze ● Per prevenire situazioni di potenziale pericolo, verificare periodicamente le condizioni operative dell'avvolgibile.

### 1.2 Avvertenze per l'INSTALLATORE

Il prodotto deve essere inserito all'interno di scatole di derivazione. Il modulo non prevede alcuna protezione all'acqua e solo una protezione essenziale al contatto con parti solide ● Verificare che la confezione sia integra e non abbia subito danni durante il trasporto ● L'urto violento e l'utilizzo di utensili non adeguati può causare la rottura di parti esterne o interne del dispositivo ● È vietato forare o manomettere in alcun modo il dispositivo. Non modificare o sostituire parti senza l'autorizzazione del costruttore ● I pulsanti di comando devono essere a vista dell'applicazione ma distante dalle parti in movimento e ad una altezza di almeno 1,5m dal pavimento ● Se il cavo dell'antenna è danneggiato sostituire il prodotto ● Nel caso di più apparecchiature radio nello stesso impianto, la distanza fra di loro non deve essere inferiore a 1,5 m ● Non installare il prodotto in prossimità di superfici metalliche ● Posizionare i pulsanti in vista dell'avvolgibile ma lontano dalle sue parti in movimento ● Per la vostra sicurezza, è vietato operare in prossimità del rullo avvolgitore a motore alimentato.

### 1.3 Avvertenze per l'USO

L'apparecchio può essere utilizzato da bambini di età non inferiore a 8 anni e da persone con ridotte capacità fisiche, sensoriali o mentali, o prive di esperienza o della necessaria conoscenza, purché sotto sorveglianza oppure dopo che le stesse abbiano ricevuto istruzioni relative all'uso sicuro dell'apparecchio e alla comprensione dei pericoli ad esso inerenti ● I bambini non devono giocare con l'apparecchio ● Prima di azionare l'avvolgibile, assicurarsi che persone o cose non si trovino nell'area interessata dal movimento dell'avvolgibile. Controllare l'automazione durante il movimento e mantenere le persone a distanza di sicurezza, fino al termine del movimento ● Non permettere ai bambini di giocare con i dispositivi di comando ● Non azionare l'avvolgibile quando si stanno effettuando operazioni di manutenzione. Se il dispositivo di comando è di tipo automatico, scollegare il motore dalla linea di alimentazione.

## 2 COLLEGAMENTI ELETTRICI

Effettuare i collegamenti in assenza di alimentazione ● Posizionare il prodotto all'interno di una scatola di derivazione ● Verificare che la linea di alimentazione non dipenda da circuiti elettrici destinati all'illuminazione ● Prevedere a monte della rete di alimentazione dell'automazione un dispositivo che assicuri la disconnessione completa onnipolare dalla rete, con una distanza di apertura dei contatti in ciascun polo di almeno 3 mm. Tale dispositivo deve essere installato conformemente alle regole di installazione e deve essere direttamente collegato ai morsetti di alimentazione ● La sezione dei cavi di collegamento deve essere proporzionata alla lunghezza degli stessi ed all'assorbimento del carico ● **Utilizzare pulsanti di comando a posizioni momentanee (a "uomo presente")**, NON utilizzare deviatori a posizione mantenuta ● È vietato collegare al modulo più di un motore a corrente continua

### 2.1 Alimentazione

Il modulo deve essere alimentato alla tensione 24V . La tensione di alimentazione deve essere applicata ai morsetti 1(-) e 2(+).

### 2.2 Collegamento del motore

Il motore deve essere collegato ai morsetti 7 ed 8. È vietato collegare più di un motore direttamente al modulo. Per ciascun modulo deve essere collegato un solo motore in corrente continua.

### 2.3 Collegamento dei pulsanti di comando (opzionali)

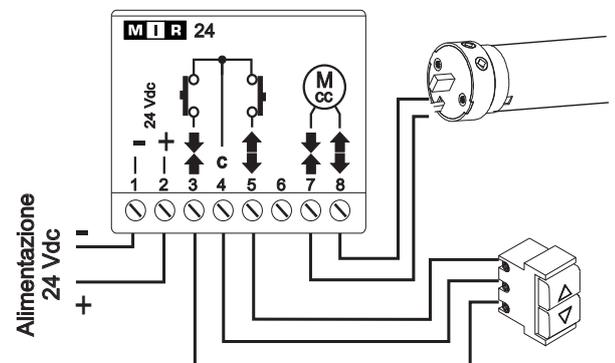
I pulsanti di comando devono essere collegati ai morsetti 3 e 5, il filo comune dei pulsanti deve essere collegato al morsetto 4. I pulsanti di comando devono essere a **posizioni momentanee**, non utilizzare deviatori a posizione mantenuta. Più pulsanti di comando possono essere collegati alla centrale attraverso una connessione in parallelo. È possibile scegliere tra diverse logiche di funzionamento dei pulsanti (vedi sezione 5 "Pulsanti di comando").

#### 2.3.1 Interfacciamento con centrali domotiche

Le uscite di comando della centrale domotica devono essere collegate agli ingressi pulsante del dispositivo sostituendo di fatto i pulsanti di comando manuale. Rispettare le seguenti regole:

- L'attuatore della centrale domotica deve essere collegato al posto dei pulsanti via filo.
- L'attuatore della centrale domotica NON DEVE effettuare misure di assorbimento di corrente.
- Tra le possibili logiche di funzionamento dei pulsanti (vedi sezione 5 "Pulsanti di comando"), selezionare quella più vicina alle caratteristiche di funzionamento dell'attuatore della centrale domotica.

Al momento della stampa di questo documento, non sono note particolari problematiche relative alla connessione tra prodotti MASTER e centrali domotiche (qualora si rispettino le regole di cui sopra). Tuttavia MASTER declina ogni responsabilità riguardante la mancata compatibilità (anche parziale) con qualsivoglia centrale domotica. Se la centrale domotica utilizza protocolli KNX o simili, contattare il fornitore della centrale domotica informandolo delle regole sopra riportate.



### 3 INSTALLAZIONE

Questa procedura serve per memorizzare il primo trasmettitore.

**ATTENZIONE: Prima di iniziare la procedura di installazione, regolare i fincorsa meccanici del motore collegato al modulo.**

**ATTENZIONE: in caso di installazione di più dispositivi, alimentare un dispositivo alla volta!**

1. Alimenta il dispositivo ed attendi qualche secondo.
2. Il motore effettua 4 brevi movimenti...
3. Entro 30 secondi: **Se i movimenti sono stati in SALITA (o le lame si aprono)** premi **SALITA** del telecomando  
**Se i movimenti sono stati in DISCESA (o le lame si chiudono)** premi **DISCESA** del telecomando
4. Il motore segnala 1 SU.

Nota: al termine della procedura di installazione, il dispositivo si imposta per lavorare in modalità "Tempo di lavoro fisso". Per ulteriori informazioni vedi sezione 8 "Tempo di lavoro".

### 4 MEMORIZZARE - CANCELLARE UN TRASMETTITORE

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Premi **PROG** di un trasmettitore già in memoria finché il motore effettua 2 movimenti in salita (circa 5 secondi).
3. Entro 15 secondi, per memorizzare/cancellare:  
**telecomando** --> premi **STOP** del telecomando da memorizzare/cancellare  
**sensore sole, vento o sole/vento** --> premi **P1** del sensore da memorizzare/cancellare (a) (b)  
**sensore pioggia** --> premi **P2** del sensore da memorizzare/cancellare
4. 1 movimento su: trasmettitore memorizzato!!  
1 movimento giù: trasmettitore cancellato!!  
2 movimenti giù: errore (c)!!

(a) nei sensori a batteria, potrebbe essere necessario mantenere premuto P1 fino a 10 secondi

(b) se nel dispositivo è già memorizzato un sensore sole (sole/vento), la memorizzazione di un nuovo sensore sole (sole/vento) cancella automaticamente il sensore sole (sole/vento) precedentemente memorizzato

(c) viene segnalato «errore» se il codice radio non previene in tempo utile, se la memoria è piena, se si tenta di cancellare l'unico trasmettitore in memoria, se si tenta di memorizzare più di 4 sensori vento.

### 5 PULSANTI DI COMANDO

#### Importante per l'installatore:

-Se il dispositivo opera in modo tale da poter ricevere comandi sia da telecomando che da ingressi via filo, l'ultimo comando che viene impartito (sia esso radio oppure via filo) sostituisce il comando in fase di esecuzione. Assicurati che nella specifica installazione la possibilità di acquisire i comandi da due sorgenti diverse non comporti fattore di rischio; in tal caso prevedi nell'installazione le necessarie sicurezze.

- Utilizza pulsanti a posizione momentanee. E' vietato l'utilizzo di dispositivi di comando a posizione mantenuta.

- Nel caso di interfacciamento con centrali domotiche, assicurati che la centrale domotica non effettui alcuna misura di assorbimento di corrente (l'assorbimento in corrente del motore non è rilevabile dai contatti dei pulsanti di comando).

I pulsanti di comando sono opzionali e permettono di comandare il motore senza l'utilizzo del telecomando. Il telecomando è tuttavia necessario per inizializzare il dispositivo (vedi sezione 3) e per modificare alcuni parametri di funzionamento dello stesso.

I pulsanti possono funzionare in logica "Impulso" (per azionare il motore premi un pulsante per almeno 0.5 s, per arrestare il motore premi brevemente un pulsante) oppure "Uomo presente" (per azionare il motore premi un pulsante per almeno 0.5 s, per arrestare il motore rilascia il pulsante). La fabbrica imposta il dispositivo per lavorare in logica "Impulso". Per modificare questa impostazione:

Numero movimenti	Impostazione
1*	Impulso
2	Uomo presente

\*impostazione di fabbrica

#### ARCO

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
3. Premi 1 volta PREV e 8 volte NEXT. Sul display compare «18».
4. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = impulso, 2 su = uomo presente
5. Per selezionare «impulso»: premi PREV  
Per selezionare «uomo p.»: premi NEXT
6. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = impulso, 2 su = uomo presente

#### FLUTE, KUADRO, KORT

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.
3. Premi 1 volta SU e 8 volte GIU.
4. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = impulso, 2 su = uomo presente
5. Per selezionare «impulso»: premi GIU  
Per selezionare «uomo p.»: premi SU
6. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = impulso, 2 su = uomo presente

#### VISIO

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».
3. Premi 17 volte NEXT. Sul display compare «18».
4. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = impulso, 2 su = uomo presente
5. Per selezionare «impulso»: premi GIU  
Per selezionare «uomo p.»: premi SU
6. Premi STOP. Il motore segnala:  
1 su = impulso, 2 su = uomo presente

## 6 NOTE SUI SENSORI RADIO

I sensori generano delle manovre automatiche senza preavviso che possono essere fonte di pericolo. E' compito dell'installatore informare l'utilizzatore finale ed eventualmente integrare nell'installazione adeguati sistemi di sicurezza. In alcune situazioni (ad esempio perdita di tensione del motore o del sensore, guasto del motore o del sensore, disturbi radio...) è possibile che il comando impartito dal sensore non venga rilevato dal motore. Il sensore quindi non deve essere inteso come un dispositivo di sicurezza atto a garantire in ogni condizione l'integrità dell'avvolgibile, ma un mezzo per ridurre la probabilità che l'avvolgibile venga danneggiato da eventi atmosferici avversi. Utilizzare i sensori serie BLAST o BLAST BT o SHAKE (sensore vento), VEGA o VEGA BT (sensore sole/vento), THANK YOU (sensore sole), X11C (sensore pioggia) associato all'alimentatore AT12. Quando il sensore rileva presenza di vento, viene inviato il messaggio «allarme vento», i motori sintonizzati si azionano in salita ed i comandi manuali vengono inibiti fino al termine dell'allarme. Quando il sensore rileva presenza di sole, viene inviato il messaggio «sole presente», i motori sintonizzati si azionano in discesa. Quando il sensore rileva assenza di sole, viene inviato il messaggio «sole assente», i motori sintonizzati si azionano in salita. Quando il sensore rileva presenza di pioggia, viene inviato il messaggio «pioggia presente», i motori sintonizzati si azionano in salita o in discesa, in base all'impostazione sul sensore pioggia. Ciascun dispositivo può memorizzare fino a 4 sensori vento, 1 solo sensore sole. Per ulteriori informazioni consultare il manuale dei sensori.

### 6.1 TEST RADIO

Quando nel modulo viene memorizzato un sensore vento o sole/vento radio, si attiva automaticamente un controllo di comunicazione tra sensore e modulo. Se la comunicazione viene a mancare per più di 120 minuti, il motore effettua una manovra di protezione dell'avvolgibile. Questa manovra automatica viene eseguita ogni 120 minuti fino al ripristino della comunicazione radio. La fabbrica consiglia di mantenere attivo il "test radio" al fine di individuare malfunzionamenti del sensore radio. Per attivare/disattivare questa funzione:

Numero movimenti	Impostazione
1*	Non attivo
2	Attivo

\*impostazione di fabbrica

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Premi MENU per circa 5 s, sul display compare «rS».</li> <li>3. Premi 1 volta PREV e 7 volte NEXT. Sul display compare «17».</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = non attivo, <b>2 su</b> = attivo</li> <li>5. Per disattivare: premi PREV. Per attivare: premi NEXT</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = non attivo, <b>2 su</b> = attivo</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li> <li>3. Premi 1 volta SU e 7 volte GIU.</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = non attivo, <b>2 su</b> = attivo</li> <li>5. Per disattivare: premi GIU. Per attivare: premi SU</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = non attivo, <b>2 su</b> = attivo</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx»</li> <li>3. Premi 16 volte NEXT. Sul display compare «17».</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = non attivo, <b>2 su</b> = attivo</li> <li>5. Per disattivare: premi GIU. Per attivare: premi SU</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = non attivo, <b>2 su</b> = attivo</li> </ol>

### 6.2 COME ATTIVARE-DISATTIVARE LA «FUNZIONE SOLE»

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
Premi SUN per circa 2 secondi. (*)	Premi assieme STOP e SU per circa 2s. (*)	Premi assieme STOP e SU per circa 2s. (*)

(\*) Il motore segnala la modifica con un breve movimento su/giù. Per ulteriori informazioni consulta il manuale del trasmettitore alla voce «Funzione sole / discesa automatica».

### 6.3 POSIZIONE ASSOCIATA ALLA PRESENZA DI SOLE

La fabbrica imposta il dispositivo in modo tale che all'evento "presenza di sole" venga eseguita una manovra completa di discesa. Se il dispositivo è impostato per lavorare con "Tempo di lavoro personalizzato" (vedi sezione 8), è possibile associare all'evento "presenza di sole" una diversa manovra. Per ulteriori informazioni consulta la sezione 8.

## 7 TEMPO DI ORIENTAMENTO

Se l'avvolgibile prevede la possibilità di orientare le lame (ad esempio un frangisole) attivando questa funzione sarà possibile muovere il motore a scatti (tilting) permettendo l'orientamento delle lame. E' possibile impostare la durata dei movimenti di orientamento (vedi tabella). La fabbrica imposta la funzione a 1 ("Disabilitato").

Per modificare questo parametro:

Numero movimenti	Durata movimento
1*	Disabilitato
2	50 ms
3 - 4	Durate intermedie
5	500 ms

\*impostazione di fabbrica

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Premi MENU per circa 5 s, sul display compare «rS».</li> <li>3. Premi 1 volta PREV e 2 volte NEXT. Sul display compare «12».</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).</li> <li>5. Premi NEXT il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li> <li>3. Premi 1 volta SU e 2 volte GIU.</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).</li> <li>5. Premi GIU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».</li> <li>3. Premi 11 volte NEXT. Sul display compare «12».</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).</li> <li>5. Premi SU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).</li> </ol>

### COME AZIONARE L'ORIENTAMENTO

PULSANTI DI COMANDO	ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT, VISIO
Premi brevemente un pulsante (meno di 0,5 secondi) poi ripremilo subito e mantieni premuto fino a raggiungere la posizione desiderata (Solo in logica "Impulso")	Utilizza i tasti dedicati all'orientamento SX e DX	Premi brevemente e velocemente 2 volte STOP e poi premi e mantieni premuto SU o GIU fino a raggiungere la posizione desiderata

## 8 TEMPO DI LAVORO

La fabbrica imposta il dispositivo per lavorare con un tempo di lavoro fisso (60 s). Se l'installazione lo richiede, è possibile passare alla modalità di funzionamento "Tempo di lavoro personalizzato", che abilita il dispositivo ad apprendere un diverso tempo di lavoro. In modalità "Tempo di lavoro personalizzato" il dispositivo è in grado di eseguire alcune funzioni aggiuntive:

- Posizione preferita (vedi sezione 8.2)
- Posizione associata al sole (vedi sezione 8.3)
- Compatibilità con comandi di tipo SLIDER (vedi sezione 8.4)

### Attenzione:

le funzioni aggiuntive (posizione preferita, posizione sole, comandi di tipo SLIDER) vengono eseguite attraverso misure di tempo e possono essere soggette ad errore anche significativo. In alcuni casi (ad esempio nel caso di perdita di tensione del dispositivo, oppure di ripetute manovre interrotte prima che trascorra interamente il tempo di lavoro), potrebbe essere necessaria una manovra di durata pari all'intero tempo di lavoro per ripristinare il corretto funzionamento del dispositivo.

Pertanto, questo dispositivo NON deve essere considerato idoneo all'utilizzo in impianti nei quali sia richiesto il raggiungimento di posizioni diverse dalle posizioni dei finecorsa del motore con precisione e ripetitività.

Per impostare la modalità di funzionamento del tempo di lavoro:

Numero movimenti	Impostazione
1*	Fisso (60s)
2	Personalizzato (da 5 a 60s)

\*impostazione di fabbrica

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Premi MENU per circa 5 s, sul display compare «rS».</li><li>3. Premi 2 volte PREV e 1 volta NEXT. Sul display compare «21».</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = tempo fisso, <b>2 su</b> = tempo personalizzato</li><li>5. Per TEMPO FISSO: premi PREV Per TEMPO PERSONALIZZATO: premi NEXT</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = tempo fisso, <b>2 su</b> = tempo personalizzato</li></ol>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li><li>3. Premi 2 volte SU e 1 volta GIU.</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = tempo fisso, <b>2 su</b> = tempo personalizzato</li><li>5. Per TEMPO FISSO: premi GIU Per TEMPO PERSONALIZZATO: premi SU</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = tempo fisso, <b>2 su</b> = tempo personalizzato</li></ol>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx»</li><li>3. Premi 2 volte NEXT. Sul display compare «21».</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = tempo fisso, <b>2 su</b> = tempo personalizzato</li><li>5. Per TEMPO FISSO: premi GIU Per TEMPO PERSONALIZZATO: premi SU</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = tempo fisso, <b>2 su</b> = tempo personalizzato</li></ol>

### 8.1 IMPOSTAZIONE DEL TEMPO DI LAVORO

Questa funzione è disponibile solo se il dispositivo è impostato per lavorare nella modalità "Tempo di lavoro personalizzato". Per far apprendere al dispositivo il tempo di lavoro:

1. Porta il motore in posizione intermedia
2. Mantieni premuto STOP del telecomando per circa 5 secondi, finché il motore segnala SU-GIU (a).
3. Entro 5 secondi, premi brevemente PROG del telecomando.
4. Attendi qualche secondo... il motore si muove in discesa. (b)
5. Premi STOP non appena il motore raggiunge la posizione di finecorsa meccanico basso.
6. Attendi qualche secondo... il motore si muove in salita.
7. Premi STOP non appena il motore raggiunge la posizione di finecorsa meccanico alto.
8. Attendi qualche secondo... il motore si muove in discesa.
9. Premi STOP non appena il motore raggiunge la posizione di finecorsa meccanico basso.
10. Il motore segnala SU-GIU. Apprendimento terminato!! (c)

(a) Se il motore non effettua alcuna segnalazione, verifica che il dispositivo sia impostato per lavorare in modalità "Tempo di lavoro personalizzato".

(b) Per uscire dalla procedura, con il motore in movimento premi il tasto SU oppure GIU oppure PROG del telecomando

(c) Viene memorizzato un tempo di lavoro maggiorato di circa 5 secondi rispetto alle misurazioni.

### 8.2 POSIZIONE PREFERITA

Questa funzione è disponibile solo se il dispositivo è impostato per lavorare nella modalità "Tempo di lavoro personalizzato" ed è soggetta alle limitazioni d'uso descritte sopra. Affinché la posizione preferita venga raggiunta con ragionevole precisione, è necessario che sia già stato precedentemente appreso il tempo di lavoro (vedi sezione 8.1).

#### Per impostare la posizione preferita:

1. Porta il motore tutto su oppure tutto giù e attendi 10 secondi.
2. Porta il motore nella posizione preferita desiderata.
3. Telecomando ARCO : premi assieme STOP e FOR ME per circa 5 secondi, finché il motore segnala SU-GIU  
Telecomando FLUTE, KUADRO, KORT : premi 6 volte STOP e poi premi GIU per circa 5 secondi, finché il motore segnala SU-GIU  
Telecomando VISIO : premi assieme STOP e STAR per circa 5 secondi, finché il motore segnala SU-GIU

#### Per richiamare la posizione preferita da telecomando:

- Telecomando ARCO : premi FOR ME  
Telecomando FLUTE, KUADRO, KORT : premi 3 volte STOP  
Telecomando VISIO : premi STAR

### 8.3 POSIZIONE ASSOCIATA AL SOLE

Questa funzione è disponibile solo se il dispositivo è impostato per lavorare nella modalità "Tempo di lavoro personalizzato" ed è soggetta alle limitazioni d'uso descritte sopra. Affinché la posizione sole venga raggiunta con ragionevole precisione, è necessario che sia già stato precedentemente appreso il tempo di lavoro (vedi sezione 8.1).

Numero movimenti	Impostazione
1*	Discesa completa
2	Posizione preferita

Solo se il dispositivo è impostato per lavorare con "Tempo di lavoro personalizzato", è possibile associare all'evento "presenza di sole" il raggiungimento della posizione preferita (vedi sezione 8.2). Per modificare questa impostazione

\*impostazione di fabbrica

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Premi MENU per circa 5 s, sul display compare «rS».</li> <li>3. Premi 9 volte NEXT. Sul display compare «09».</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = Discesa Completa, <b>2 su</b> = Posizione preferita</li> <li>5. Per DISCESA COMPLETA: premi PREV Per POSIZIONE PREFERITA: premi NEXT</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = Discesa Completa, <b>2 su</b> = Posizione preferita</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li> <li>3. Premi 9 volte GIU.</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = Discesa Completa, <b>2 su</b> = Posizione preferita</li> <li>5. Per DISCESA COMPLETA: premi GIU Per POSIZIONE PREFERITA: premi SU</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = Discesa Completa, <b>2 su</b> = Posizione preferita</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx»</li> <li>3. Premi 8 volte NEXT. Sul display compare «09».</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = Discesa Completa, <b>2 su</b> = Posizione preferita</li> <li>5. Per DISCESA COMPLETA: premi GIU Per POSIZIONE PREFERITA: premi SU</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala: <b>1 su</b> = Discesa Completa, <b>2 su</b> = Posizione preferita</li> </ol>

Nota: se il motore segnala GIU-GIU, il dispositivo non ha in memoria alcun sensore sole oppure il dispositivo non è impostato per lavorare in modalità "Tempo di lavoro personalizzato"

### 8.4 COMPATIBILITÀ CON COMANDI DI TIPO SLIDER

Questa funzione è disponibile solo se il dispositivo è impostato per lavorare nella modalità "Tempo di lavoro personalizzato" ed è soggetta alle limitazioni d'uso descritte in precedenza. Affinché i comandi vengano implementati con ragionevole precisione, è necessario che sia già stato precedentemente appreso il tempo di lavoro (vedi sezione 8.1). I comandi di tipo slider, presenti ad esempio nel dispositivo di comando remoto I-GLU, permettono di eseguire operazioni di orientamento delle lame di una pergola / svolgere parzialmente l'avvolgibile.

## 9 RIPRISTINO DELLE CONDIZIONI DI FABBRICA (reset)

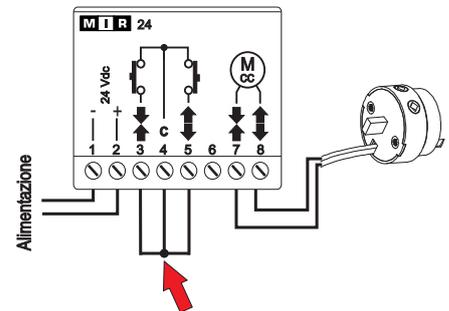
**ATTENZIONE:** Questa procedura riporta il dispositivo alle condizioni di fabbrica. Tale procedura deve essere effettuata esclusivamente da personale tecnico qualificato. Dopo la procedura, il tecnico deve prontamente provvedere ad effettuare tutte le operazioni di installazione descritte alla sezione 3. INSTALLAZIONE.

### 9.1 UTILIZZANDO IL TRASMETTITORE

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia</li> <li>2. Premi MENU per circa 5 s, sul display compare «rS»</li> <li>3. Premi 2 volte PREV e 9 volte NEXT, sul display compare «29»</li> <li>4. Premi STOP. Il display lampeggia, il motore effettua dei movimenti</li> <li>5. Premi assieme PREV e NEXT per circa 2 secondi, finché il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 movimento su/giù)</li> <li>6. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 3 di questo manuale)</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia</li> <li>2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono</li> <li>3. Premi 2 volte SU e 9 volte GIU</li> <li>4. Premi STOP. I led lampeggiano, il motore effettua dei movimenti</li> <li>5. Premi assieme SU e GIU per circa 2 secondi, finché il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 movimento su/giù)</li> <li>6. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 3 di questo manuale)</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia</li> <li>2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx»</li> <li>3. Premi 28 volte NEXT. Sul display compare «29»</li> <li>4. Premi STOP. Il display lampeggia, il motore effettua dei movimenti</li> <li>5. Premi assieme PREV e NEXT per circa 2 secondi, finché il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 movimento su/giù)</li> <li>6. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 3 di questo manuale)</li> </ol>

### 9.2 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

1. Se possibile, porta il motore in posizione intermedia.
2. Togli alimentazione.
3. Collega come da schema a lato.
4. Alimenta il dispositivo. Dopo circa 30 secondi il motore segnala SU-GIU: reset effettuato!
5. Togli alimentazione.
6. Ripristina i collegamenti (vedi schema alla sezione 2).
7. Installa nuovamente il dispositivo (vedi sezione 3 di questo manuale).



### Rispettiamo l'ambiente

Al termine del ciclo di vita del prodotto smaltisci i materiali negli appositi contenitori, secondo le norme vigenti sul territorio. Questo prodotto potrebbe contenere sostanze inquinanti per l'ambiente e pericolose per la salute. E' severamente vietato e pericoloso smaltire il prodotto gettandolo nei rifiuti domestici.



### Note sui sistemi radio

E' consigliabile non utilizzare sistemi radio in ambienti con forti interferenze (ad esempio in vicinanza di stazioni di polizia, porti, aeroporti, banche, etc). E' comunque opportuno un sopralluogo tecnico prima di installare un qualsiasi sistema radio al fine di individuare possibili fonti di interferenza. I sistemi radio possono essere utilizzati laddove eventuali disturbi o malfunzionamenti del trasmettitore o del ricevitore non presentino fattore di rischio, o se tale fattore è annullato da opportuni sistemi di sicurezza. La presenza di dispositivi radio operanti alla stessa frequenza di trasmissione (433,42 MHz) possono interferire con il ricevitore radio del dispositivo stesso riducendone la portata su tutto il sistema radio e limitando di conseguenza la funzionalità dell'impianto.

Dear Customer, thank you for purchasing a MASTER S.p.A. product. This guide contains all the information you will need concerning the use of this product. Read the instructions carefully and keep them for further consultation. The receiver module MIR 24 is specially designed for the control of a DC electric motor with mechanical limit switches. All other use beyond the field defined by MASTER S.p.A. is forbidden. This, as well as the breach of the instructions given in this guide, shall release MASTER S.p.A. from any liability and shall annul the product warranty.

## Technical specifications

Power supply:	24V 	Operating temperature:	-20°C - +55°C	Memorizable wind sensor:	4
Rated current:	2,1A	Operating time:	60s / customizable	Memorizable sun sensor:	1
Current max- 	2A 24V 	Frequency:	433.42 MHz	Range (estimates):	100m outdoor, 20m indoor
IP protection:	Ip20	Memorizable transmitter:	15		

## 1 WARNINGS

### 1.1 Warnings for the USER

Incorrect installation can cause serious injuries ● Keep these instructions for future maintenance work and disposal of the product ● All the product installation, connection, programming and maintenance operations must be carried out only by a qualified and skilled technician, who must comply with laws, provisions, local regulations and the instructions given on this manual ● The electrical wiring must comply with current IEC standards ● Some applications require «hold-to-run» operations and can exclude the use of radio controls or require particular safety devices ● To prevent potentially dangerous situations, check the operating condition of the roller shutter/awning regularly

### 1.2 Warnings for the INSTALLER

The product is designed to be inserted inside of junction boxes. The module does not provide any protection against water and only essential protection for contact with solids ● Check that the package is intact and has not suffered damages in transit ● A heavy knock and the use of unsuitable tools can cause damage ● Do not pierce or tamper with the box in any way. Do not modify or replace parts without the manufacturer's permission ● Position the buttons withing sight of the roller shutter/awning but a long way from its moving parts. Position the buttons more than 1.5 m from the floor ● If the antenna cable is damaged, replace the product ● If there are several radio appliances in the same system, they must not be less than 1,5 m apart ● The product is designed to be inserted inside of junction boxes. The module does not provide any protection against water and only essential protection for contact with solids ● It is forbidden to install the module in areas not adequately protected, near sources of heat and near metal surface ● For your safety, do not work near the winding roller while the motor is powered

### 1.3 Warnings for USE

The appliance can be used by children under the age of 8 and by people with reduced physical, sensory or mental abilities, or without experience or the necessary knowledge, as long as they are supervised or after they have received instructions relating to the safe use of the appliance and understanding the inherent dangers ● Children must not play with the appliance ● Cleaning and maintenance intended for the user must not be carried out by unsupervised children ● Check the automation during the movement and keep people at a safe distance, until the movement ends ● Do not operate the motor when maintenance operations are being carried out (e.g. cleaning, etc.). If the control device is automatic, disconnect the motor from the power line

## 2 ELECTRICAL CONNECTION

Make the connections with the power switched off ● Place the product inside a junction box ● Check that the power line does not come from electrical circuits intended for lighting ● Upstream of the automation power supply network, provide a device which ensures complete omnipolar disconnection from the network, with an opening distance between the contacts in each pole of at least 3 mm. This device must be installed in compliance with the installation rules and must be connected directly to the power supply terminals ● The section of the connection cables must be proportionate to their length and to the load absorption ● Use momentary (hold-to-run) control buttons. Do NOT use stay-put switches. ● You can not connect more than one motor directly to the module

### 2.1 Power supply

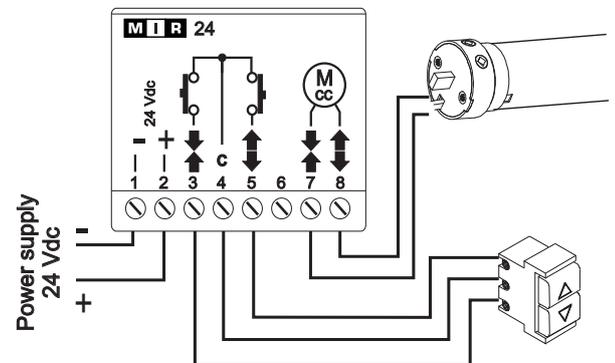
The module must be powered at 24V . The supply voltage must be applied to terminals 1 (-) and 2 (+).

### 2.2 Connecting the motor

The motor windings must be connected to the terminals 7 and 8. **It is forbidden to connect more than one motor directly to the module.** For each module you can connect only a single DC motor.

### 2.3 Connecting the command buttons (optional)

The buttons must be connected to terminals 3 and 5, the common thread of the buttons must be connected to terminal 4. You must use **momentary (hold-to-run) control buttons**, do not use buttons with maintained position. More than one command button can be connected to the unit through a parallel connection. To make an up or down movement, press the button for at least 0.5 seconds; to stop the operation briefly press any of the buttons.



#### 2.3.1 Interfacing with Home Automation Control Unit

The command outputs of the Home Automation Control Unit (following H.A.C.U.) must be connected to the button inputs of the device, effectively replacing the manual command buttons. Respect the following rules:

- The H.A.C.U. actuator must be wired instead of the buttons.
- The H.A.C.U. actuator **MUST NOT** measure current absorption.
- Among the possible operating logics of the buttons (see section 5 "Command buttons"), select the one closest to the operating characteristics of the actuator.
- Where possible, program the actuator so that it conforms as closely as possible to the selected button operating logic.

At the time of printing of this document, there are no known particular problems relating to the connection between MASTER products and home automation control units (provided the above rules are respected). However MASTER declines all responsibility regarding the non-compatibility (even partial) with any home automation control unit. If the home automation control unit uses KNX or similar protocols, contact the supplier of the home automation control unit informing him of the above rules.

### 3 FIRST INSTALLATION

This procedure is used to memorize the first transmitter.

**ATTENTION: Before starting the installation procedure, adjust the mechanical limit switches of the motor connected to the module.**

**ATTENTION: if installing multiple devices, power one device at a time!**

1. Power up the device and wait a few seconds.
2. The motor performs 4 short movements...
3. Within 30 seconds: **If the movements were UP** press **UP** on the **remote control**  
**If the movements were DOWN** press **DOWN** on the **remote control**
4. The motor makes a brief upward movement

Note: at the end of the installation procedure, the device is set to work in "Fixed working time" mode. For further information see section 8 "Working time".

### 4 HOW TO MEMORIZE/DELETE A RADIO DEVICE

1. Bring the motor to the intermediate position.
2. Press **PROG** of a transmitter already memorized until the motor performs 2 upward movements (about 5 seconds).
3. Within 15 seconds, to store/delete:  
**remote control** --> press **STOP** of the remote control to memorize/delete  
**sun, wind or sun/wind sensor** --> press **P1** of the sensor to memorize/delete (a) (b)  
**rain sensor** --> press **P2** of the sensor to memorize/delete
4. 1 movement up: transmitter memorized  
1 movement down: transmitter deleted  
2 movements down: error (c)

(a) in battery-operated sensors, it may be necessary to keep P1 pressed for up to 10 seconds

(b) if a sun sensor (sun/wind) has already been memorized in the device, memorizing a new sun sensor (sun/wind) automatically deletes the sun sensor (sun/wind) previously memorized

(c) an «error» is signaled if the radio code does not prevent in good time, if the memory is full, if an attempt is made to cancel the only transmitter in the memory.

### 5 COMMAND BUTTONS

#### Important for the installer:

- If the device operates in such a way that it can receive commands both from the remote control and from wired inputs, the last command given (whether radio or wired) replaces the command being executed. Make sure that in the specific installation the possibility of acquiring commands from two different sources does not involve a risk factor; in this case, provide the necessary safety measures in the installation.
- Use momentary position buttons. The use of position-maintained control devices is prohibited.
- In the case of interfacing with home automation control units, make sure that the home automation control unit does not carry out any current absorption measurements (the current absorption of the motor cannot be detected from the control button contacts).

The control buttons are optional and allow you to control the motor without using the remote control. The remote control is, however, necessary to initialize the device (see section 3) and to modify some of its operating parameters. The buttons can work in "Impulse" logic (to start the motor press a button for at least 0.5 s, to stop the motor briefly press a button) or "Hold-to-run" (to start the motor press a button for at least 0.5 s, for stop the motor release the button). The factory sets the device to work in "Pulse" logic. To change this setting:

N° of movements	Setting
1*	Impulse
2	Hold-to-run

\* factory setting

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>3. Press 1 time PREV / 8 times NEXT. «18» appears on display</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: see table</li> <li>5. To select PULSE: press PREV To select HOLD-TO-RUN: press NEXT</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: see table</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light</li> <li>3. Press 1 time UP / 8 times DOWN.</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: see table</li> <li>5. To select PULSE: press DOWN To select HOLD-TO-RUN: press UP</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: see table</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU, «Menu rX» appears on display</li> <li>3. Press 17 times NEXT. «18» appears on display</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: see table</li> <li>5. To select PULSE: press DOWN To select HOLD-TO-RUN: press UP</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: see table</li> </ol>

## 6 RADIO SENSORS

The sensors generate automatic maneuvers without warning that may be a source of danger. It is up to the installer to inform the end user and eventually integrate appropriate security systems into the installation. In some situations (for example loss of motor voltage or sensor voltage, motor or sensor failure, radio noise ...) it is possible that the command given by the sensor is not detected by the motor. The sensor must not therefore be considered as a safety device able to guarantee the integrity of the awning in all conditions, but a means to reduce the probability of the blind being damaged by adverse weather events.

Use BLAST or BLAST BT or SHAKE (wind sensor), VEGA or VEGA BT (sun / wind sensor), THANK YOU (sun sensor), X11C (rain sensor) associated with the power supply AT12 . When the sensor detects the presence of wind, the message "wind alarm" is sent, the tuned motors moves upwards and the manual controls are inhibited until the end of the alarm. When the sensor detects the sun, the message «sun present» is sent, the tuned motors moves downwards. When the sensor detects absence of the sun, the message «sun absent» is sent, the tuned motors moves upward. When the sensor detects rain, the message «rain» is sent, the tuned motors are operated up or down, depending on the setting on the rain sensor. Each motor can store up to 4 wind sensors, 1 sun sensor only. For more information, consult the sensor manual.

### 6.1 TEST RADIO

When a wind or sun / wind sensor is stored in the module, a communication check between the radio sensor and the motor is automatically activated. If communication is lost for more than 120 minutes, the motor performs an upward maneuver to protect the awning. This automatic operation is performed every 120 minutes until the radio communication is restored. The factory recommends keeping the "radio test" active in order to detect any malfunctions of the radio sensor in good time. To change this parameter:

N° of movements	Setting
1*	Inactive
2	Active

*\*factory setting*

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>Press 1 time PREV / 7 times NEXT. «17» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = not active, <b>2 up</b> = active</li> <li>To DEACTIVATE: press PREV To ACTIVATE: press NEXT</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = not active, <b>2 up</b> = active</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light</li> <li>Press 1 time UP / 7 times DOWN.</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = not active, <b>2 up</b> = active</li> <li>To DEACTIVATE: press DOWN To ACTIVATE: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = not active, <b>2 up</b> = active</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>Press 16 times NEXT. «17» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = not active, <b>2 up</b> = active</li> <li>To DEACTIVATE: press DOWN To ACTIVATE: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = not active, <b>2 up</b> = active</li> </ol>

### 6.2 HOW TO ACTIVATE/DEACTIVATE THE «SUN FUNCTION»

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
Press SUN for about 2 seconds. (*)	Press STOP and UP together for about 2s. (*)	Press STOP and UP together for about 2s. (*)

(\*) The motor signals the change with a short up/down movement. For further information, consult the transmitter manual under the heading «Sun function / automatic descent».

### 6.3 POSITION ASSOCIATED WITH THE PRESENCE OF SUN

The factory sets the device in such a way that in the event of "presence of sun" a complete descent maneuver is performed. If the device is set to work with "Customized working time" (see section 8), it is possible to associate a different maneuver with the "presence of sun" event. For further information see section 8.

## 7 TILTING TIME

If the roller shutter provides the possibility of orientating the blades (for example a sunscreen) by activating this function it will be possible to move the motor in jerks (tilting) allowing the orientation of the blades. It is possible to set the duration of the orientation movements (see table). The factory sets the function to 1 ("Disabled"). To change this parameter:

N° of movements	Movement duration
1*	Disabled
2	50 ms
3 - 4	Intermediate durations
5	500 ms

*\*factory setting*

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>Press 1 time PREV / 2 times NEXT. «12» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals the current value (1 to 5 movements)</li> <li>Press NEXT the number of times equal to the desired setting (1 to 5)</li> <li>Press STOP. The motor signals the new value (1 to 5 movements)</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light</li> <li>Press 1 time UP / 2 times DOWN.</li> <li>Press STOP. The motor signals the current value (1 to 5 movements)</li> <li>Press DOWN the number of times equal to the desired setting (1 to 5)</li> <li>Press STOP. The motor signals the new value (1 to 5 movements)</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>Press 11 times NEXT. «12» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals the current value (1 to 5 movements)</li> <li>Press UP the number of times equal to the desired setting (1 to 5)</li> <li>Press STOP. The motor signals the new value (1 to 5 movements)</li> </ol>

### HOW TO COMMAND THE TILTING

COMMAND BUTTONS	ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT, VISIO
Press a button (less than 0.5 sec), then press it again and hold it until you reach the desired orientation.(Only in "Pulse" logic)	Use the dedicated buttons LEFT and RIGHT orientation.	Press STOP quickly twice and hold down UP or DOWN until you reach the desired orientation.

## 8 OPERATING TIME

The factory sets the device to work with a fixed operating time (60 s). If the installation requires it, it is possible to switch to "Custom operating time" mode, which enables the device to learn a different working time. In "Customized operating time" mode the device is able to perform some additional functions:

- Preferred position (see section 8.2)
- Position associated with the sun (see section 8.3)
- Compatibility with SLIDER type commands (see section 8.4)

### Attention:

the additional functions (preferred position, sun position, SLIDER type commands) are performed through time measurements and can be subject to significant errors. In some cases (for example in the case of loss of voltage to the device, or repeated maneuvers interrupted before the entire working time has elapsed), a maneuver lasting equal to the entire working time may be necessary to restore the correct functioning of the device.

Therefore, this device must NOT be considered suitable for use in systems in which it is required to reach positions other than the positions of the motor limit switches with precision and repetitiveness.

To set the working time operation mode:

N° of movements	Setting
1*	Fixed (60s)
2	Customized (from 5 to 60s)

\*factory setting

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>3. Press 2 time PREV / 1 times NEXT. «17» appears on display</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: 1 up = fixed time, 2 up = customized time</li> <li>5. To select FIXED TIME: press PREV To select CUSTOMIZED TIME: press NEXT</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: 1 up = fixed time, 2 up = customized time</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light</li> <li>3. Press 2 time UP / 1 times DOWN.</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: 1 up = fixed time, 2 up = customized time</li> <li>5. To select FIXED TIME: press DOWN To select CUSTOMIZED TIME: press UP</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: 1 up = fixed time, 2 up = customized time</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>3. Press 20 times NEXT. «21» appears on display</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: 1 up = fixed time, 2 up = customized time</li> <li>5. To select FIXED TIME: press DOWN To select CUSTOMIZED TIME: press UP</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: 1 up = fixed time, 2 up = customized time</li> </ol>

### 8.1 HOW TO SET THE OPERATING TIME

This feature is only available if the device is set to work in "Customized operating Time" mode. To let the device learn the working time:

1. Bring the motor to intermediate position
2. Press and hold STOP on the remote control for about 5 seconds, until the motor signals UP-DOWN (a).
3. Within 5 seconds, briefly press PROG on the remote control.
4. Wait a few seconds... the motor moves downhill. (b)
5. Press STOP as soon as the motor reaches the low mechanical end position.
6. Wait a few seconds... the motor moves uphill.
7. Press STOP as soon as the motor reaches the upper mechanical end position.
8. Wait a few seconds... the motor moves downhill.
9. Press STOP as soon as the motor reaches the low mechanical end position.
10. The motor signals UP-DOWN. Learning finished!! (c)

(a) If the motor does not make any signals, check that the device is set to work in "Customized operating time" mode.

(b) To exit the procedure, with the motor running, press the UP or DOWN or PROG button on the remote control

(c) A working time increased by approximately 5 seconds compared to the measurements is stored.

### 8.2 FAVOURITE POSITION

This feature is only available if the device is set to work in "Custom operating Time" mode and is subject to the usage limitations described above. In order for the preferred position to be reached with reasonable precision, the operating time must have already been learned previously (see section 8.1).

#### To set the favorite position:

1. Bring the motor all the way up or all the way down and wait 10 seconds.
2. Bring the motor to the desired favorite position.
3. ARCO remote control : press STOP and FOR ME together for about 5 seconds, until the motor signals UP-DOWN  
FLUTE, KUADRO, KORT remote control : press STOP 6 times and then press DOWN for approximately 5 seconds, until the motor signals UP-DOWN  
VISIO remote control : press STOP and START together for about 5 seconds, until the motor signals UP-DOWN

#### To recall the favorite position:

- ARCO remote control : press FOR ME  
FLUTE, KUADRO, KORT remote control : press STOP 3 times  
VISIO remote control : press STAR

### 8.3 POSITION ASSOCIATED WITH THE SUN

This feature is only available if the device is set to work in "Custom operating Time" mode and is subject to the usage limitations described above. In order for the sun position to be reached with reasonable precision, the working time must have already been learned previously (see section 8.1).

Only if the device is set to work with "Customized operating time", it is possible to associate the reaching of the preferred position with the "presence of sun" event (see section 8.2). To change this setting

\*factory setting

N° of movements	Setting
1*	Complete descent
2	Favorite position

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>Press 9 times NEXT. «09» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 up = Complete descent, 2 up = Favorite position</li> <li>To select COMPLETE DESCENT: press PREV To select FAVORITE POSITION: press NEXT</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 up = Complete descent, 2 up = Favorite position</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light</li> <li>Press 9 times DOWN.</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 up = Complete descent, 2 up = Favorite position</li> <li>To select COMPLETE DESCENT: press DOWN To select FAVORITE POSITION: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 up = Complete descent, 2 up = Favorite position</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>Press 8 times NEXT. «9» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 up = Complete descent, 2 up = Favorite position</li> <li>To select COMPLETE DESCENT: press DOWN To select FAVORITE POSITION: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 up = Complete descent, 2 up = Favorite position</li> </ol>

Note: if the motor signals DOWN-DOWN, the device does not have any sun sensor in memory or the device is not set to work in "Customized operating time" mode

### 8.4 COMPATIBILITY WITH SLIDER TYPE COMMANDS

This feature is only available if the device is set to work in "Custom operating Time" mode and is subject to the usage limitations described above. In order for the commands to be implemented with reasonable precision, the working time must have already been learned previously (see section 8.1). The slider-type controls, present for example in the I-GLU remote control device, allow you to carry out orientation operations on the blades of a pergola / partially unroll the roller shutter.

## 9 RESET

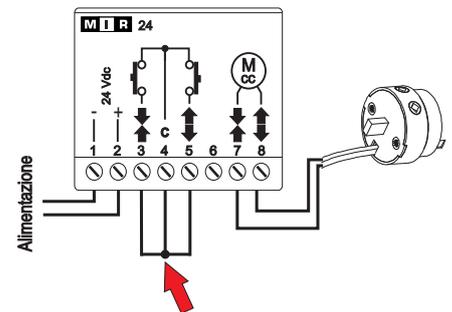
**WARNING: This procedure restores the factory settings of the device. This procedure must be carried out by qualified technical personnel. Once the "reset" is performed, the technician must install this device again (following the procedure on section 3. FIRST INSTALLATION) and verify proper operation.**

### 9.1 USING A TRANSMITTER

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position.</li> <li>Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>Press 2 time PREV / 9 times NEXT. «29» appears on display</li> <li>Press STOP. The display flashes, the motor performs some movement</li> <li>Press together PREV and NEXT for about 2 seconds until the motor indicates that the reset was performed (1 moving up / down).</li> <li>Reinstall the motor (see section 3).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position.</li> <li>Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light</li> <li>Press 2 time UP / 9 times DOWN.</li> <li>Press STOP. The LEDs flash, the motor performs some movement</li> <li>Press together UP and DOWN for about 2 seconds until the motor indicates that the reset was performed (1 moving up / down).</li> <li>Reinstall the motor (see section 3).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position.</li> <li>Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>Press 28 times NEXT. «29» appears on display</li> <li>Press STOP. The display flashes, the motor performs some movement</li> <li>Press together PREV and NEXT for about 2 seconds until the motor indicates that the reset was performed (1 moving up / down).</li> <li>Reinstall the motor (see section 3).</li> </ol>

### 9.2 USING COMMAND BUTTONS

- If possible, bring the motor to the intermediate position.
- Disconnect the power supply.
- Connect as on the diagram.
- Connect the power supply. Wait 30 seconds, the motor makes a signal.
- Disconnect the power supply.
- Restore the connections (see diagram on section 2).
- Reinstall the module (see section 3).



### Disposal

At the end of the product life cycle, dispose of the device in compliance with local regulations. This product could contain substances that are harmful to human health and the environment: do not dispose of the product in domestic waste.



### Notes on radio systems

Do not use radio systems in places with strong interference (for example, near police stations, airports, banks, hospitals). It is in any case advisable to carry out a technical inspection prior to installing any radio system in order to identify possible sources of interference. Radio systems can be used where any disturbances or malfunction of the transmitter or receiver do not constitute a risk factor, or if such factor is eliminated using appropriate safety systems. The presence of radio devices working at the same transmission frequency (433.42 MHz) may interfere with the radio receiver and reduce the range of the system, limiting functionality.