

Gentile cliente, la ringraziamo per aver acquistato un prodotto MASTER. Questo manuale descrive le operazioni necessarie alla corretta installazione dei prodotti METIS e IRO. I motori tubolari con finecorsa meccanici serie METIS e IRO sono ideati per la movimentazione delle principali tipologie di avvolgibile. Le specifiche tecniche del motore sono riportate sull'etichetta applicata al tubo motore. Questi dispositivi non sono stati studiati per uso continuativo. Un utilizzo del prodotto diverso da quanto previsto in questo manuale è improprio e vietato e comporta l'annullamento della garanzia e di qualsiasi responsabilità del produttore. Il montaggio e l'installazione del prodotto deve essere effettuata esclusivamente da un tecnico qualificato. Al termine dell'installazione, tutti i manuali allegati al prodotto devono essere consegnati al cliente finale, il quale è tenuto a conservarli per successive consultazioni.



SI RACCOMANDA, PER UNA CORRETTA INSTALLAZIONE, DI LEGGERE QUESTO MANUALE.  
Il costruttore non può essere considerato responsabile per eventuali danni derivanti da usi impropri, erronei o irragionevoli.

## CARATTERISTICHE TECNICHE

<b>Alimentazione:</b>	230 Vac, 50 Hz	<b>Sensori Vento memorizzabili:</b>	4
<b>Frequenza:</b>	433.42 MHz	<b>Tempo di lavoro:</b>	automatico
<b>Trasmettitori memorizzabili:</b>	15 (inclusi sensori radio)	<b>Portata (stima):</b>	100 m all'aperto, 20 m all'interno di edifici
<b>Sensori Sole memorizzabili:</b>	1		

## 1 AVVERTENZE

### 1.1 Avvertenze di SICUREZZA per l'UTENTE

L'installazione non corretta può causare gravi ferite ● Conservare queste istruzioni per eventuali interventi futuri di manutenzione e smaltimento del prodotto ● Tutte le operazioni di installazione, collegamento, di programmazione e di manutenzione del prodotto devono essere effettuate esclusivamente da un tecnico qualificato e competente, rispettando le leggi, le normative, i regolamenti locali e le istruzioni riportate in questo manuale ● Il cablaggio elettrico deve rispettare le norme CEI in vigore. La realizzazione dell'impianto elettrico definitivo è riservato, secondo le disposizioni del D.M. 37/2008, esclusivamente all'elettricista ● Certe applicazioni richiedono il comando a «uomo presente» e possono escludere l'utilizzo di comandi radio o necessitare di particolari sicurezze ● Per prevenire situazioni di potenziale pericolo, verificare periodicamente le condizioni operative dell'avvolgibile.

### 1.2 Avvertenze di SICUREZZA per l'UTENTE

Verificare che la confezione sia integra e non abbia subito danni durante il trasporto ● L'urto violento e l'utilizzo di utensili non adeguati, può causare la rottura di parti esterne o interne del motore ● È vietato forare o manomettere in alcun modo il motore. Non modificare o sostituire parti senza l'autorizzazione del costruttore ● Non manipolare il motore prendendolo per il cavo di alimentazione. Se il cavo di alimentazione viene danneggiato, il prodotto non può essere utilizzato. Non tentare di sostituire il cavo di alimentazione ● Eventuali viti necessarie al completamento dell'installazione non devono entrare in contatto con il motore ● Il motore deve essere di potenza adeguata al carico applicato (verificare i dati di targa riportati sul motore) ● Utilizzare rulli avvolgitori di spessore minimo 10/10 ● Lasciare 1-2 mm di gioco destra/sinistra sul rullo avvolgitore ● Verificare che la puleggia di traino e la corona adattatore siano di forma e dimensioni conformi al rullo avvolgitore utilizzato. Adattatori, supporti e accessori vari inerenti al motore devono essere scelti esclusivamente tra quelli del catalogo MASTER ● Se il prodotto è installato ad un'altezza inferiore a 2,5 m dal pavimento o da altra superficie d'appoggio, è necessario proteggere le parti in movimento con una copertura, per impedire l'accesso accidentale. Garantire in ogni caso l'accesso per gli interventi di manutenzione ● Il cavo di alimentazione deve essere posizionato in modo tale da non entrare in contatto con parti in movimento ● Se l'installazione avviene all'esterno, posare il cavo in un tubo di protezione ● Nel caso di più apparecchiature radio nello stesso impianto, la distanza fra di loro non deve essere inferiore a 1,5 m ● Non installare il prodotto in prossimità di superfici metalliche ● Posizionare i pulsanti in vista dell'avvolgibile ma lontano dalle sue parti in movimento. Posizionare i pulsanti ad un'altezza superiore a 1,5 m dal pavimento ● I motori sono progettati per uso residenziale; è previsto un tempo di lavoro continuo massimo di 4 minuti ● Durante il funzionamento, il corpo motore raggiunge alte temperature: prestare cautela ● Il motore è provvisto internamente di dispositivo termico di sicurezza auto ripristinante, che arresta il motore in caso di surriscaldamento. Il motore torna al normale funzionamento quando la sua temperatura scende sotto il limite di sicurezza (normalmente da 5 a 10 minuti) ● Il motore deve essere installato in modo tale da non venire a contatto con liquidi e comunque in posizione protetta rispetto agli agenti atmosferici ● Il cavo dell'antenna è sottoposto alla tensione di rete. È vietato e pericoloso tagliare il cavo dell'antenna. Se il cavo dell'antenna è danneggiato, sostituire il prodotto ● Per la vostra sicurezza, è vietato operare in prossimità del rullo avvolgitore a motore alimentato

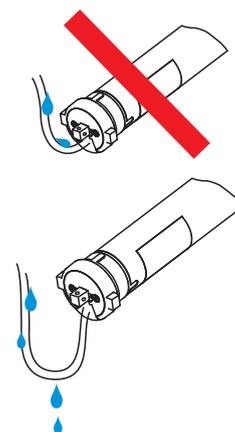
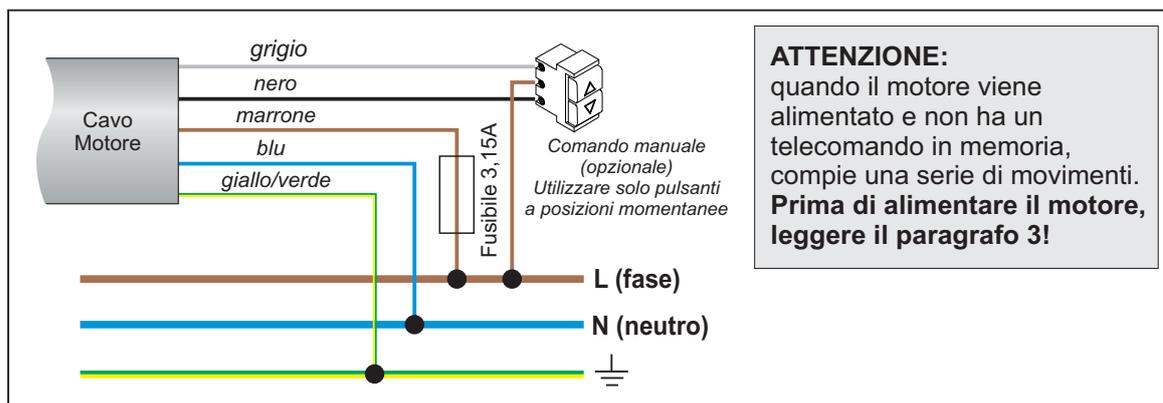
### 1.3 Avvertenze per l'USO

Il prodotto non è destinato ad essere usato da persone (bambini compresi) le cui capacità fisiche, sensoriali o mentali siano ridotte, oppure con mancanza di esperienza o di conoscenza, a meno che esse non abbiano potuto beneficiare, attraverso l'intermediazione di una persona responsabile della loro sicurezza, di una sorveglianza o di istruzioni riguardanti l'uso del prodotto ● Prima di azionare l'avvolgibile, assicurarsi che persone o cose non si trovino nell'area interessata dal movimento dell'avvolgibile. Controllare l'automazione durante il movimento e mantenere le persone a distanza di sicurezza, fino al termine del movimento ● Non permettere ai bambini di giocare con l'apparecchio e con i dispositivi di comando fissi. Inoltre, tenere i dispositivi di comando portatili (telecomandi) fuori dalla portata dei bambini ● Non azionare l'avvolgibile quando si stanno effettuando operazioni di manutenzione (es. pulizia vetri, ecc). Se il dispositivo di comando è di tipo automatico, scollegare il motore dalla linea di alimentazione.

## Note sui sistemi radio

È consigliabile **non utilizzare sistemi radio in ambienti con forti interferenze** (ad esempio in vicinanza di stazioni di polizia, porti, aeroporti, banche, etc). È comunque opportuno un sopralluogo tecnico prima di installare un qualsiasi sistema radio al fine di individuare possibili fonti di interferenza. I sistemi radio possono essere utilizzati laddove eventuali disturbi o malfunzionamenti del trasmettitore o del ricevitore non presentino fattore di rischio, o se tale fattore è annullato da opportuni sistemi di sicurezza. La presenza di dispositivi radio operanti alla stessa frequenza di trasmissione (433,42 MHz) possono interferire con il ricevitore radio del dispositivo stesso riducendone la portata su tutto il sistema radio e limitando di conseguenza la funzionalità dell'impianto.

## 2 COLLEGAMENTO ELETTRICO



### 2.1 Avvertenze di SICUREZZA per l'ELETTICISTA

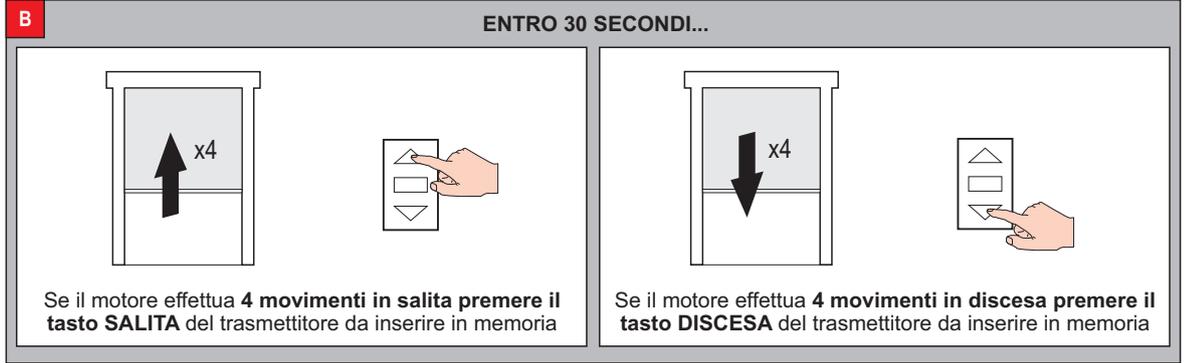
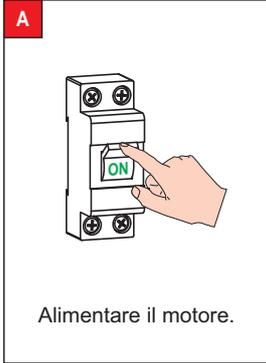
Effettuare i collegamenti in assenza di alimentazione ● Verificare che la linea di alimentazione non dipenda da circuiti elettrici destinati all'illuminazione ● Prevedere a monte della rete di alimentazione dell'automazione un dispositivo che assicuri la disconnessione completa onnipolare dalla rete, con una distanza di apertura dei contatti in ciascun polo di almeno 3 mm ● Il prodotto non prevede alcuna protezione contro sovraccarichi o cortocircuiti. Prevedere sulla linea di alimentazione una protezione adeguata al carico, ad esempio un fusibile di valore massimo 3,15A ● I pulsanti di comando sono collegati alla tensione di rete e quindi devono essere adeguatamente isolati e protetti.

### 3 PRIMA INSTALLAZIONE

**ATTENZIONE:** eseguire la seguente procedura alimentando un solo motore alla volta!

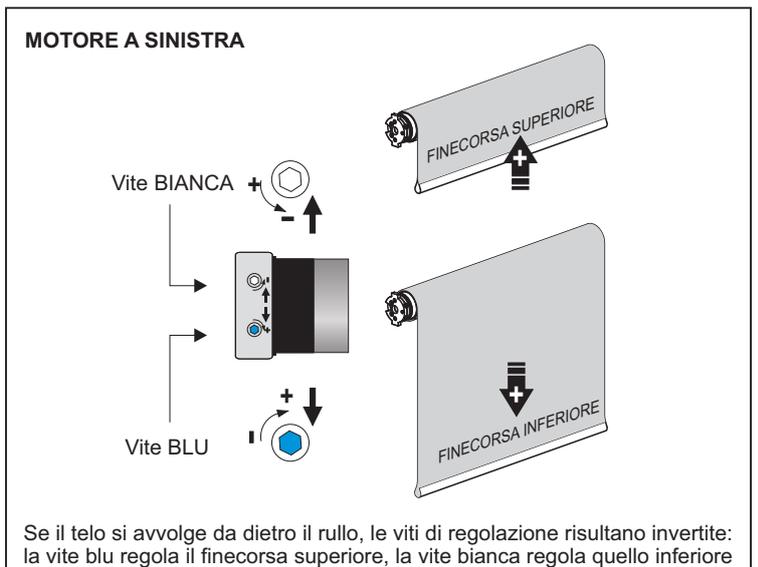
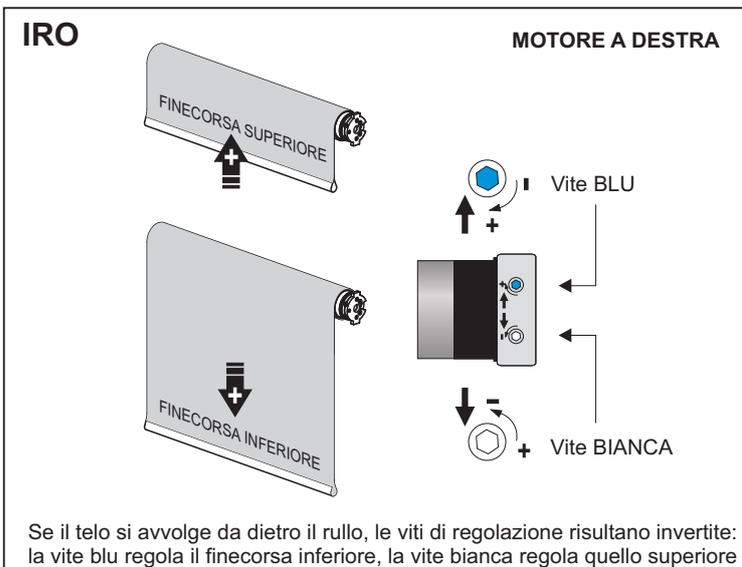
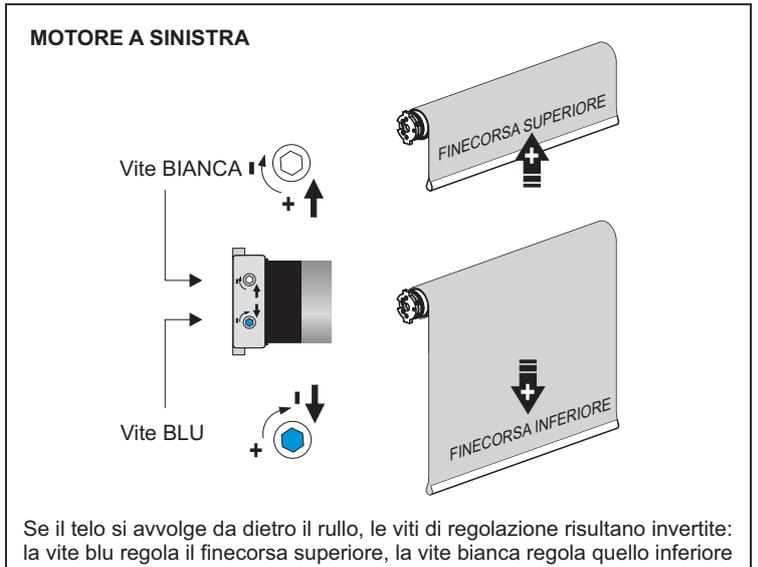
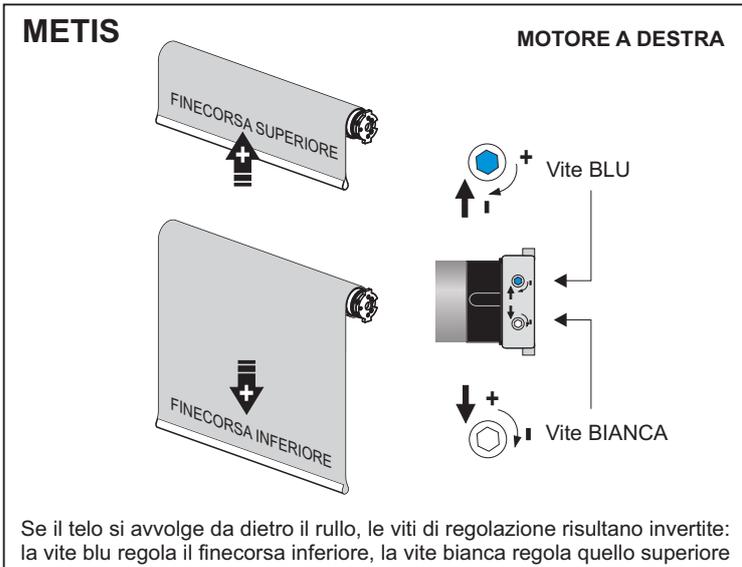
Quando viene alimentato, se non ci sono telecomandi in memoria, il motore comanda una serie di movimenti.

Se trascorsi i 30 secondi dal termine dei 4 movimenti il motore non ha ancora ricevuto un comando radio valido (vedere procedura qui sotto), esce dalla programmazione ed il motore sarà azionabile solamente tramite il comando manuale (dando comunque la possibilità di regolare i finecorsa). Se si vuole inserire il primo trasmettitore è sufficiente togliere alimentazione, attendere un paio di secondi e ridare alimentazione, a questo punto la procedura seguente riparte.



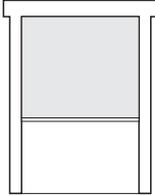
### 4 COME REGOLARE I FINECORSA

Premere SALITA o DISCESA del telecomando e girare la relativa vite di regolazione. Poichè il tempo di lavoro è automatico (il relè si stacca quando si raggiunge il finecorsa), è possibile che sia necessario comandare SALITA (o DISCESA) più volte prima di raggiungere la regolazione desiderata.



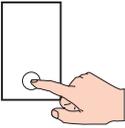
## 5 MEMORIZZAZIONE/CANCELLAZIONE DI DISPOSITIVI RADIO

**A**



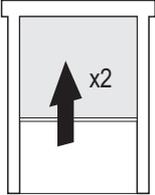
Porta il motore in posizione intermedia.

**B**



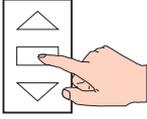
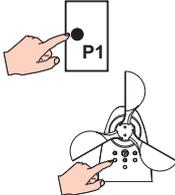
Premi PROG di un trasmettitore già in memoria per circa 5 secondi.

**C**

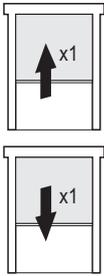


Il motore effettua 2 movimenti in salita.

**D** ENTRO 15 SECONDI PREMERE:

TRASMETTITORE	SENSORE	SENSORE PIOGGIA
(1)  STOP	(1)  P1	(1)  P2

**E**



Memorizzato !  
Cancellato !

Il motore segnala l'operazione effettuata.

Note:

(1) Mantenere premuto il pulsante del trasmettitore o sensore radio da memorizzare finché il motore effettua la segnalazione al punto E. In particolare, per memorizzare o cancellare un sensore alimentato a batteria, può essere necessario mantenere premuto il pulsante fino a 10 secondi. Se il pulsante non viene premuto entro 15 secondi, il motore esce dalla programmazione e lo segnala con 2 movimenti in discesa. Se è memorizzato un solo trasmettitore portatile, il motore non ne permette la cancellazione (il motore esce dalla programmazione e lo segnala con 2 movimenti in discesa).

## 6 POSIZIONE PREFERITA (\*\*)

Questo dispositivo permette di impostare una posizione preferita. Questa posizione verrà raggiunta con un certo margine di errore che può variare da manovra a manovra. E' possibile che in alcune circostanze (perdita di tensione da parte del dispositivo, ingresso del motore in protezione termica, sequenze di manovre non complete, senza mai raggiungere uno dei due finecorsa del motore) la posizione preferita venga momentaneamente compromessa e sia necessario raggiungere uno dei due finecorsa del motore per ripristinarla.

Pertanto, questo dispositivo non è idoneo ad essere utilizzato in sistemi nei quali sia richiesto raggiungere con precisione una qualsiasi posizione diversa dalle posizioni di finecorsa del motore meccanico.

### Per impostare la posizione preferita:

1. Porta il motore tutto giù e attendi qualche secondo.
2. Porta il motore nella posizione preferita.
3. Telecomando ARCO : premi assieme STOP e FOR.ME per circa 5 secondi, finché il motore segnala SU-GIU (\*)  
Telecomando FLUTE, KUADRO, KORT : premi 6 volte STOP e poi premi GIU per circa 5 secondi, finché il motore segnala SU-GIU (\*)  
Telecomando VISIO : premi assieme STOP e  per circa 5 secondi, finché il motore segnala SU-GIU (\*)

(\*) Se il motore segnala GIU-GIU, devi prima effettuare almeno una manovra completa (da finecorsa su a finecorsa giù) di discesa ed almeno una manovra completa (da finecorsa giù a finecorsa su) di salita. Quando il motore raggiunge le posizioni di finecorsa, attendi qualche secondo prima di azionare il motore nella direzione opposta.

### Per richiamare la posizione preferita da telecomando:

- Telecomando ARCO : premi FOR.ME  
Telecomando FLUTE, KUADRO, KORT : premi 3 volte STOP  
Telecomando VISIO : premi 

### Per richiamare la posizione preferita da pulsanti:

Vedi sezione 7 "Pulsanti di comando"

(\*\*) i limiti d'uso descritti in questa sezione sono validi in generale per tutti quei comandi (ad esempio i comandi di tipo "slider") che prevedono il raggiungimento di una posizione diversa dalle posizioni di finecorsa del motore meccanico.

## 7 PULSANTI DI COMANDO

I pulsanti di comando sono opzionali e permettono di comandare il motore senza l'utilizzo del telecomando. Esso è però necessario per inizializzare il dispositivo (vedi sezione 3) e per modificare alcuni parametri di funzionamento. I pulsanti di comando possono funzionare in 4 modalità diverse. La fabbrica imposta i pulsanti per lavorare nella modalità "impulso". Per modificare la logica di funzionamento segui la procedura descritta nella sezione 7.1. I pulsanti possono essere sostituiti con i contatti di una centrale domotica, a patto che questa segua le regole di funzionamento descritte per i pulsanti nelle sezioni 7.2, 7.3, 7.4 o 7.5.

Note per l'installatore:

- Se il dispositivo opera in modo tale da poter ricevere comandi sia da telecomando che da ingressi via filo, l'ultimo comando che viene impartito (sia esso radio oppure via filo) sostituisce il comando in fase di esecuzione. Assicurati che nella specifica installazione la possibilità di acquisire i comandi da due sorgenti diverse non comporti fattore di rischio; in ogni caso prevedi nell'installazione le necessarie sicurezze.
- i contatti dei pulsanti sono in alta tensione. Isola i contatti secondo le norme vigenti.
- Utilizza pulsanti a posizione momentanea. E' vietato l'utilizzo di dispositivi di comando a posizione mantenuta.
- Nel caso di interfacciamento con centrali domotiche, assicurati che la centrale domotica non effettui alcuna misura di assorbimento di corrente (l'assorbimento in corrente del motore non è rilevabile dai contatti dei pulsanti di comando).

### 7.1 IMPOSTAZIONE DELLA LOGICA DI FUNZIONAMENTO PULSANTI

I pulsanti di comando possono funzionare in logica:

**IMPULSO:** vedi sezione 7.2

**UOMO PRESENTE:** vedi sezione 7.3

**UOMO PRESENTE PRO:** vedi sezione 7.4

**FAST:** vedi sezione 7.5

La fabbrica imposta il motore per lavorare in logica IMPULSO. Per modificare questo parametro:

*impostazione di fabbrica	Numero movimenti	Impostazione
	1*	Impulso
	2	Uomo presente
	3	Uomo presente PRO
	4	Fast

#### ARCO

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Premi MENU per circa 5 s, sul display compare «rS».
3. Premi 3 volte NEXT, sul display compare «03».
4. Premi STOP. Il motore segnala l'impostazione corrente (da 1 a 4 brevi movimenti).
5. Premi NEXT il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 4).
6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 4 brevi movimenti).

#### FLUTE, KUADRO, KORT

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.
3. Premi 3 volte GIU.
4. Premi STOP. Il motore segnala l'impostazione corrente (da 1 a 4 brevi movimenti).
5. Premi GIU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 4).
6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 4 brevi movimenti).

#### VISIO

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».
3. Premi 2 volte NEXT. Sul display compare «03».
4. Premi STOP. Il motore segnala l'impostazione corrente (da 1 a 4 brevi movimenti).
5. Premi UP il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 4).
6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 4 brevi movimenti).

### 7.2 LOGICA PULSANTI «IMPULSO»

Scegli questa impostazione se colleghi pulsanti a posizioni momentanee, oppure attuatori di centrali domotiche che chiudono i relè ad uomo presente.

PULSANTE	OPERAZIONE	MOVIMENTO
SALITA	Pressione > 0.5 secondi	Salita
DISCESA	Pressione > 0.5 secondi	Discesa
SALITA o DISCESA	Pressione < 0.5 secondi	Stop
DISCESA	2 brevi pressioni ravvicinate (1)	Richiama Posizione Preferita
DISCESA	1 breve pressione, poi subito una lunga pressione (2)	Tilting in direzione A fino al rilascio del pulsante
SALITA	1 breve pressione, poi subito una lunga pressione (2)	Tilting in direzione B fino al rilascio del pulsante

(1) A motore fermo. Pressioni brevi (inferiori a 0,5 secondi) e ravvicinate. Per ulteriori informazioni sulla "Posizione Preferita" vedi sezione 6.

(2) Mantieni premuto il pulsante fino alla posizione desiderata. Il motore si muove a scatti. Ciascun comando genera al massimo 15 movimenti. Per ulteriori informazioni vedi sezione 9.

### 7.3 LOGICA PULSANTI «UOMO PRESENTE»

Scegli questa impostazione se colleghi pulsanti a posizioni momentanee, oppure attuatori di centrali domotiche che chiudono i relè per un tempo fisso programmato, e vuoi implementare solo i comandi basilari (SU – STOP – GIU).

PULSANTE	OPERAZIONE	MOVIMENTO
SALITA	Pressione > 0.5 secondi	Salita fino al rilascio del pulsante
DISCESA	Pressione > 0.5 secondi	Discesa fino al rilascio del pulsante

Nota: non è possibile eseguire il "Tilting" (orientamento delle lame). L'operazione di "Tilting" può comunque essere eseguita utilizzando un telecomando in memoria.

### 7.4 LOGICA PULSANTI «UOMO PRESENTE PRO»

Scegli questa impostazione se colleghi pulsanti a posizioni momentanee, oppure attuatori di centrali domotiche che chiudono i relè per un tempo fisso programmato, ed oltre ai comandi basilari (SU – STOP – GIU) vuoi disporre di un comando che porti il motore in una posizione preferita.

PULSANTE	OPERAZIONE	MOVIMENTO
SALITA	Pressione > 0.5 secondi	Salita fino al rilascio del pulsante
DISCESA	Pressione > 0.5 secondi	Discesa fino al rilascio del pulsante
DISCESA	2 pressioni (1)	Richiama Posizione Preferita

(1) Premi DISCESA per azionare il motore. Appena il motore si avvia (2), rilascia il pulsante DISCESA (il motore si arresta) e subito dopo premi e mantieni premuto DISCESA.

(2) Se il motore non può muoversi in discesa, rilascia il pulsante DISCESA dopo circa 1 secondo.

Nota: non è possibile eseguire il "Tilting" (orientamento delle lame). L'operazione di "Tilting" può comunque essere eseguita utilizzando un telecomando in memoria.

### 7.5 LOGICA PULSANTI «FAST»

Scegli questa impostazione se colleghi attuatori di centrali domotiche programmabili in grado di poter chiudere entrambi i relè contemporaneamente.

PULSANTE	OPERAZIONE	MOVIMENTO
SALITA	Pressione > 0.25 secondi (1)	Salita
DISCESA	Pressione > 0.25 secondi (1)	Discesa
SALITA+DISCESA	Pressione > 0.25 secondi (2)	Stop
SALITA+DISCESA	2 brevi pressioni ravvicinate (3)	Richiama Posizione Preferita

(1) Per centrali domotiche, consigliato 0.5 secondi

(2) Per centrali domotiche, consigliato 0.5 secondi. I contatti devono essere chiusi contemporaneamente

(3) A motore fermo. Consigliata pressione di 0.5 secondi. I contatti devono essere chiusi contemporaneamente. Tempo max tra una chiusura e la successiva 1.5 secondi.

## 8 SENSORI RADIO

I sensori generano delle manovre automatiche senza preavviso che possono essere fonte di pericolo. E' compito dell'installatore informare l'utilizzatore finale ed eventualmente integrare nell'installazione adeguati sistemi di sicurezza. In alcune situazioni (ad esempio perdita di tensione del motore o del sensore, guasto del motore o del sensore, disturbi radio...) è possibile che il comando impartito dal sensore non venga rilevato dal motore. Il sensore quindi non deve essere inteso come un dispositivo di sicurezza atto a garantire in ogni condizione l'integrità dell'avvolgibile, ma un mezzo per ridurre la probabilità che l'avvolgibile venga danneggiato da eventi atmosferici avversi. Utilizzare i sensori serie BLAST o BLAST BT o SHAKE (sensore vento), VEGA o VEGA BT (sensore sole/vento), THANK YOU (sensore sole), X11C (sensore pioggia) associato all'alimentatore AT12. Quando il sensore rileva presenza di vento, viene inviato il messaggio «allarme vento», i motori sintonizzati si azionano in salita ed i comandi manuali vengono inibiti fino al termine dell'allarme. Quando il sensore rileva presenza di sole, viene inviato il messaggio «sole presente», i motori sintonizzati si azionano in discesa. Quando il sensore rileva assenza di sole, viene inviato il messaggio «sole assente», i motori sintonizzati si azionano in salita. Quando il sensore rileva presenza di pioggia, viene inviato il messaggio «pioggia presente», i motori sintonizzati si azionano in salita o in discesa, in base all'impostazione sul sensore pioggia. Ciascun dispositivo può memorizzare fino a 4 sensori vento, 1 solo sensore sole. Per ulteriori informazioni consultare il manuale dei sensori.

### 8.1 TEST RADIO

Quando nel modulo viene memorizzato un sensore vento o sole/vento radio, si attiva automaticamente un controllo di comunicazione tra sensore e modulo. Se la comunicazione viene a mancare per più di 60 minuti, il motore effettua una manovra di salita a protezione dell'avvolgibile. Questa manovra automatica viene eseguita ogni 60 minuti fino al ripristino della comunicazione radio. La fabbrica consiglia di mantenere attivo il "test radio" al fine di individuare malfunzionamenti del sensore radio. Per attivare/disattivare questa funzione:

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Premi MENU per circa 5 s, sul display compare «rS».</li> <li>Premi 1 volta PREV e 7 volte NEXT. Sul display compare «17».</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo</li> <li>Per disattivare: premi PREV Per attivare: premi NEXT</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li> <li>Premi 1 volta SU e 7 volte GIU.</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo</li> <li>Per disattivare: premi GIU Per attivare: premi SU</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx»</li> <li>Premi 16 volte NEXT. Sul display compare «17».</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo</li> <li>Per disattivare: premi GIU Per attivare: premi SU</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo</li> </ol>

### 8.2 COME ATTIVARE-DISATTIVARE LA «FUNZIONE SOLE»

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
Premi SUN per circa 2 secondi. (*)	Premi assieme STOP e SU per circa 2s. (*)	Premi assieme STOP e SU per circa 2s. (*)

(\*) Il motore segnala la modifica con un breve movimento su/giù. Per ulteriori informazioni consulta il manuale del trasmettitore alla voce «Funzione sole / discesa automatica».

### 8.3 POSIZIONE ASSOCIATA ALLA PRESENZA DI SOLE

Se nel dispositivo è memorizzato un sensore sole o sole/vento, è possibile impostare il dispositivo in modo che in presenza di sole l'avvolgibile scenda completamente (impostazione di fabbrica), oppure si porti in una posizione preferita (vedi sezione 6). Per modificare questa impostazione:

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Premi MENU per circa 5 s, sul display compare «rS».</li> <li>Premi 9 volte NEXT. Sul display compare «09».</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = Discesa Completa, 2 su = Posizione preferita</li> <li>Per disattivare: premi PREV Per attivare: premi NEXT</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = Discesa Completa, 2 su = Posizione preferita</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li> <li>Premi 9 volte GIU.</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = Discesa Completa, 2 su = Posizione preferita</li> <li>Per disattivare: premi GIU Per attivare: premi SU</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = Discesa Completa, 2 su = Posizione preferita</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx»</li> <li>Premi 8 volte NEXT. Sul display compare «09».</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = Discesa Completa, 2 su = Posizione preferita</li> <li>Per disattivare: premi GIU Per attivare: premi SU</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = Discesa Completa, 2 su = Posizione preferita</li> </ol>

Nota: se il motore segnala GIU-GIU, il dispositivo non ha in memoria alcun sensore sole

## 9 FUNZIONE ORIENTAMENTO

Questa funzione può essere utile per azionare a microscatti in salita o in discesa l'avvolgibile. Se la funzione viene attivata, i comandi «orienta Dx» e «orienta Sx» (vedi Manuale del trasmettitore) muovono il motore a microscatti. Per attivare la funzione dal comando manuale premere brevemente uno dei due pulsanti (meno di 0,5 secondi), poi ripremerlo e mantenerlo premuto fino a raggiungere l'apertura a microscatti desiderata. Per modificare la funzione orientamento attraverso trasmettitore:

Numero movimenti	Impostazione
1*	Funzione non attiva
2	50 msec
3	100 msec
4	150 msec
5	200 msec

\*impostazione di fabbrica

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».</li> <li>Premi 1 volta PREV e 2 volte NEXT. Sul display compare «12».</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).</li> <li>Premi NEXT il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li> <li>Premi 1 volta SU e 2 volte GIU.</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).</li> <li>Premi GIU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».</li> <li>Premi 11 volte NEXT. Sul display compare «12».</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).</li> <li>Premi SU il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).</li> <li>Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).</li> </ol>

## 10 RIPRISTINO DELLE CONDIZIONI DI FABBRICA (reset)

**ATTENZIONE:** questa procedura riporta il motore alle condizioni di fabbrica. Tale procedura deve essere effettuata esclusivamente da personale tecnico qualificato. Dopo la procedura, il tecnico deve prontamente provvedere ad effettuare tutte le operazioni di installazione descritte alla sezione 3. PRIMA INSTALLAZIONE.

Prima di effettuare il "reset" da trasmettitore:

- ✓ Selezionare sul trasmettitore il canale radio che comanda il motore da resettare.
- ✓ Assicurarsi che questo canale radio comandi solo il motore che si intende resettare.

### 10.1 UTILIZZANDO IL TRASMETTITORE

#### ARCO

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
3. Premi 2 volte PREV e 9 volte NEXT, sul display compare «29».
4. Premi STOP. Il display lampeggia, il motore effettua dei movimenti.
5. Premi assieme PREV e NEXT per circa 2 secondi, finché il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 movimento su/giù).
6. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 3 di questo manuale).

#### FLUTE, KUADRO, KORT

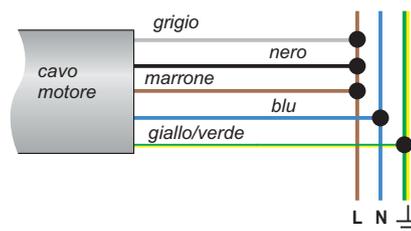
1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.
3. Premi 2 volte SU e 9 volte GIU.
4. Premi STOP. I led lampeggiano, il motore effettua dei movimenti.
5. Premi assieme SU e GIU per circa 2 secondi, finché il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 movimento su/giù).
6. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 3 di questo manuale).

#### VISIO

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».
3. Premi 28 volte NEXT. Sul display compare «29».
4. Premi STOP. Il display lampeggia, il motore effettua dei movimenti.
5. Premi assieme PREV e NEXT per circa 2 secondi, finché il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 movimento su/giù).
6. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 3 di questo manuale).

### 10.2 UTILIZZANDO IL CAVO

1. Se possibile, porta il motore in posizione intermedia.
2. Togli alimentazione.
3. Collega come da schema a lato.
4. Alimenta il motore. Dopo 30 secondi il motore segnala «RESET effettuato»!!
5. Togli alimentazione
6. Ripristina i collegamenti (VEDI schema alla sezione 2)
7. Installa nuovamente il motore (sezione 3)



### Rispettiamo l'ambiente

MASTER utilizza materiali di imballo riciclabili. Al termine del ciclo di vita del prodotto smaltisci i materiali negli appositi contenitori, secondo le norme vigenti sul territorio. Se sei un installatore ed utilizzi un numero elevato di questi motori, informati presso il tuo rivenditore o l'azienda sulla possibilità di ricevere i motori nel formato «imballo a nido», una scelta rispettosa per l'ambiente, che limita ingombri e sprechi riducendo notevolmente la quantità dei materiali di imballaggio. Questo prodotto potrebbe contenere sostanze inquinanti per l'ambiente e pericolose per la salute. E' severamente vietato e pericoloso smaltire il prodotto gettandolo nei rifiuti domestici.



Dear Customer, thank you for purchasing a MASTER product. This manual describes the operations for a correct installation of METIS and IRO. The tubular motors with mechanical limit switch series METIS and IRO are suitable to command the main types of roller blinds. The technical characteristics are provided on the label stuck on the motor tube. These devices have not been studied to a continuous working. Any other use is improper and forbidden and it could void manufacturer's warranty.

The installation of the product must be done by a qualified technician. At the end of the installation, all manuals must be given to the end user and he has to keep them for future reference.



WE RECOMMEND, FOR A PROPER INSTALLATION, READ THIS MANUAL.  
The manufacturer can not be held responsible for any damage caused by improper, incorrect or unreasonable use.

## TECHNICAL SPECIFICATIONS

<b>Power supply:</b>	230 Vac, 50 Hz	<b>Memorable wind sensor:</b>	4
<b>Frequency:</b>	433.42 MHz	<b>Working time:</b>	automatic
<b>Memorable transmitters:</b>	15 (inclusi sensori radio)	<b>Range (estimated):</b>	100 m outdoor, 20 m indoor
<b>Memorable sun sensor:</b>	1		

## 1 WARNINGS

### 1.1 SAFETY warnings for USER

Incorrect installation can cause serious injuries ● Keep these instructions for future maintenance work and disposal of the product ● All the product installation, connection, programming and maintenance operations must be carried out only by a qualified and skilled technician, who must comply with laws, provisions, local regulations and the instructions given on this manual ● The electrical wiring must comply with current IEC standards ● Some applications require «hold-to-run» operations and can exclude the use of radio controls or require particular safety devices ● To prevent potentially dangerous situations, check the operating condition of the roller shutter/awning regularly

### 1.2 SAFETY warnings for USER

Check that the package is intact and has not suffered damages in transit ● A heavy knock and the use of unsuitable tools can cause the damage of the external or internal parts of the motor Do not pierce or tamper with the motor in any way. Do not modify or replace parts without the manufacturer's permission ● Do not carry the motor by the power cable. The product may not be used if the power cable is damaged. Do not try to replace the power cable ● Any screws needed to complete the installation must not come into contact with the motor ● The power of the motor must be sufficient for the applied load (check the rated data shown on the motor) ● Use winding rollers that are at least 10/10 ● Leave 1-2 mm of right/left play on the winding roller Check that the shape and size of the drive pulley and adapter crown correspond to the winding roller used. Adapters, support, and sundry accessories related to the motor must be chosen exclusively from the MASTER catalogue ● If the product is installed at a height of less than 2.5 m from the floor or from another support surface, the moving parts must be protected with a cover to prevent accidental access. In any case, ensure access for maintenance work ● The power cable must be positioned in such a way that it does not come into contact with moving parts ● The power cable of the product is suitable for indoor installation only. If installed outside, place the cable in a protective tube ● If there are several radio appliances in the same system, they must not be less than 1,5 m apart ● Do not install the product near metal surfaces ● Position the buttons withing sight of the roller shutter/awning but a long way from its moving parts. Position the buttons more than 1.5 m from the floor ● The motor are studied for residential use; the maximum continuous operating time is 4 minutes ● During operation the motor body becomes very hot, so be careful ● The motor contains a self-resetting thermal cut-off, which stops the motor if it overheats. The motor returns to normal operation when its temperature drops below the safety limit (normally after 5 or 10 minutes) ● The motor must be installed so that it cannot come into contact with liquids and in any case in a position protected from atmospheric agents ● The antenna cable carries line voltage. Do not cut the antenna cable as this would be dangerous. If the antenna cable is damaged, replace the product ● For your safety, do not work near the winding roller while the motor is powered

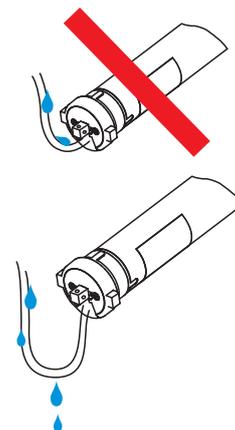
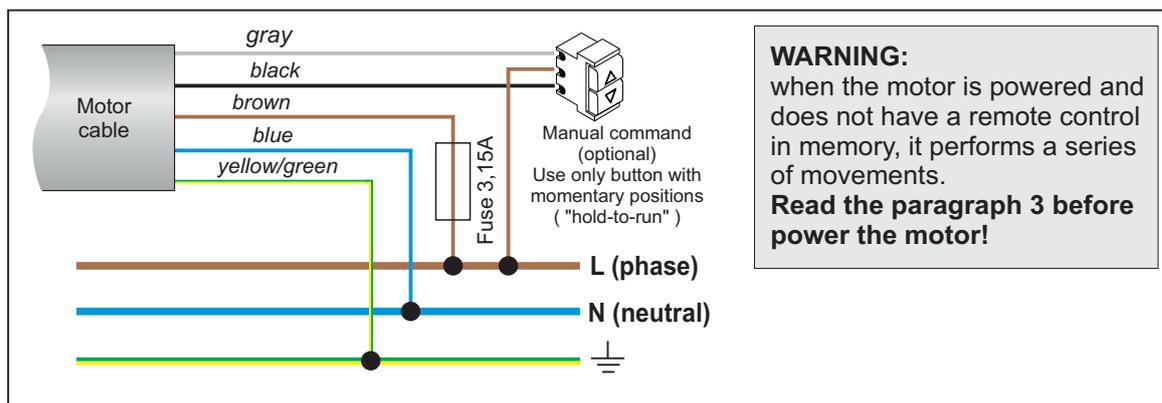
### 1.3 Warnings for USE

The product is not intended for use of persons (including children) with reduced physical, sensory or mental capabilities, or lack of experience and knowledge, unless they are supervised or given instructions on how to use the product by a person responsible for their safety ● Before operating on the roller shutter/awning, make sure there are no people or objects in the area involved in its movement. Check the automation during the movement and keep people at a safe distance, until the movement ends ● Do not allow children to play with the appliance or with the fixed control devices. Furthermore, keep the portable control devices (remote controls) out of reach of children ● Do not operate on the roller shutter/awning when maintenance operations are being carried out (e.g. window cleaning). If the control device is automatic, disconnect the motor from the power line.

## Notes on radio system

It is advisable to avoid using radio systems in areas with strong interference (for example, near police stations, airports, ports, hospital, etc.). A technical inspection is in any case advisable before installing any radio system in order to identify sources of interference. Radio systems can be used where possible disturbances or malfunctioning of the transmitter or the receiver do not cause a risk factor, or if the risk factor is cancelled by suitable safety systems. The presence of radio device operating on the same transmission frequency (433 Mhz) can interfere with the radio receiver of the motor and so reduce the range of the system and limit the functionality of the installation.

## 2 ELECTRICAL CONNECTIONS



### 2.1 SAFETY warnings for ELECTRICIAN

Make connections with power supply disconnected ● Check that the power supply does not depend from electrical circuits for lighting ● Provide a device upstream of the power supply network of the automation that ensures complete omnipolar disconnection from the network, with a contact opening distance in each pole of at least 3 mm ● The product doesn't provide any protection against overloads or short circuits. You must provide, on the supply line, an adequate protection to the load, for example a fuse of maximum value 3,15 A ● Command buttons are connected to the main voltage, so they must be properly insulated and protected

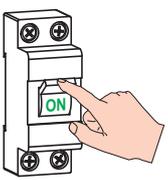
### 3 FIRST INSTALLATION

**WARNING:** perform the following procedure powering the motors one by one!

When the motor is switched ON, if the memory is empty the motor operates some movements.

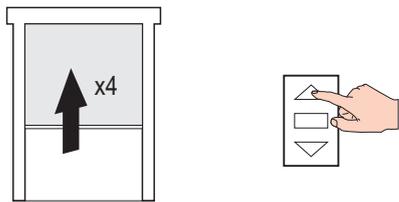
After 30 seconds from the 4 movements without receiving a valid radio command (see procedure below) the motor exits from the programming and works only with the manual command (so you can set the limit switch). If you want to store the first transmitter anyway, switch off power supply, wait some seconds and switch on power supply again, at this point follow next procedure.

**A**

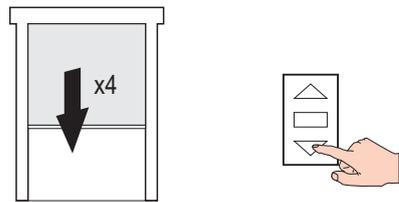


Give power supply to the motor

**WITHIN 30 SECONDS...**



If the motor operates **4 upward movements** press **UP button** of the transmitter to be stored in memory



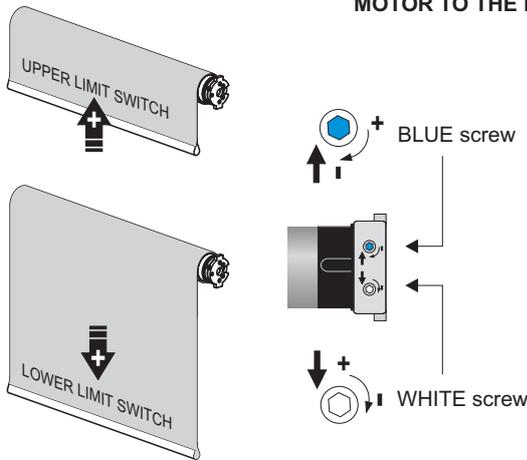
If the motor operates **4 downward movements** press **DOWN button** of the transmitter to be stored in memory

### 4 LIMIT SWITCH REGULATION

Press UP or DOWN on the remote control and turn the relative adjustment screw. Since the working time is automatic (the relay is detached when the limit switch is reached), it may be necessary to command UP (or DOWN) several times before reaching the desired setting.

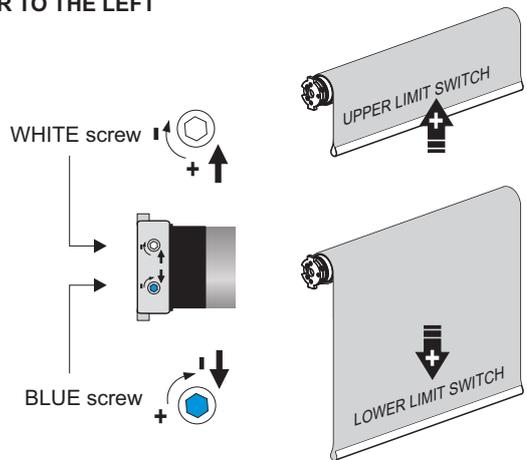
**METIS**

**MOTOR TO THE RIGHT**



If the fabric is wrapped from behind the roller: the blue screw adjusts the lower limit switch, the white screw adjusts the upper limit switch

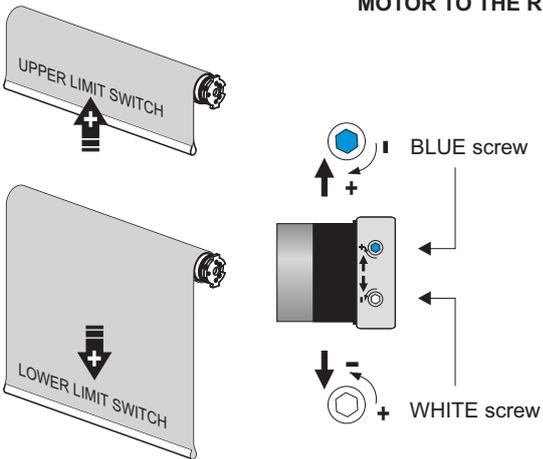
**MOTOR TO THE LEFT**



If the fabric is wrapped from behind the roller: the blue screw adjusts the upper limit switch, the white screw adjusts the lower limit switch

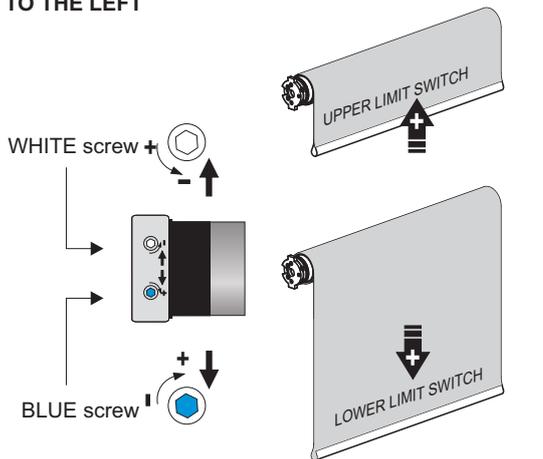
**IRO**

**MOTOR TO THE RIGHT**



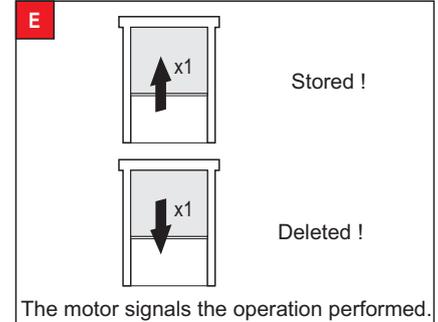
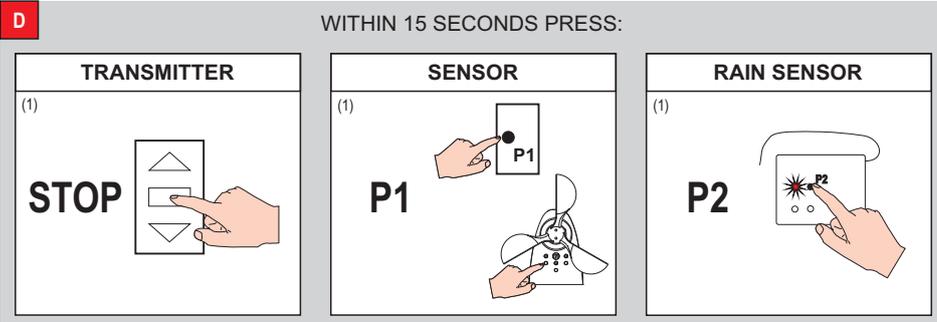
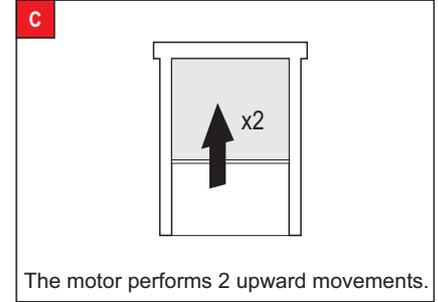
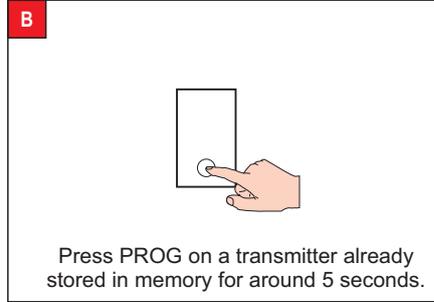
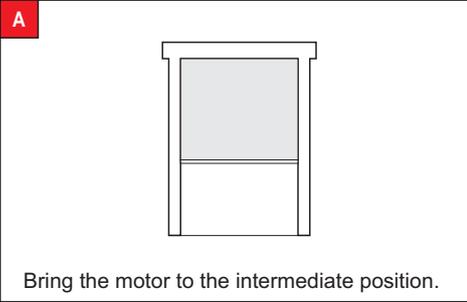
If the fabric is wrapped from behind the roller: the blue screw adjusts the lower limit switch, the white screw adjusts the upper limit switch

**MOTOR TO THE LEFT**



If the fabric is wrapped from behind the roller: the blue screw adjusts the upper limit switch, the white screw adjusts the lower limit switch

## 5 MEMORIZATION/DELETION OF RADIO DEVICE



### Notes:

(1) Hold the button on the transmitter or the radio sensor to be stored until the motor performs the signal in point E. In particular, to memorize or delete a sensor powered by battery, you may need to hold the button up to 10 seconds.

If the button is not pressed within 15 seconds, the motor exits the programming and signals it with 2 downward movements.

If only one transmitter is stored, the motor does not permit its deletion (the motor exits the programming and signals it with 2 downward movements).

## 6 PREFERRED POSITION (\*\*)

This device allows you to set a preferred position. This position will be reached with a certain margin of error which can vary from maneuver to maneuver. It is possible that in some circumstances (voltage loss by the device, motor entering thermal protection, incomplete maneuver sequences, without ever reaching one of the two motor limit switches) the preferred position is momentarily compromised and it is necessary to reach one of the two limit switches of the motor to reset it.

Therefore, this device is not suitable for use in systems in which it is required to accurately reach any position other than the end positions of the mechanical motor.

### How to set the preferred position:

1. Bring the motor all the way down and wait a few seconds.
2. Bring the motor in the preferred position.
3. ARCO remote control : press STOP and FOR.ME together for about 5 seconds, until the motor signals UP-DOWN (\*)  
FLUTE, KUADRO, KORT remote control : press STOP 6 times and then press DOWN for about 5 seconds, until the motor signals UP-DOWN (\*)  
VISIO remote control : press STOP and  together for about 5 seconds, until the engine signals UP-DOWN (\*)

(\*) If the motor signals DOWN-DOWN, you must first carry out at least one complete downward maneuver (from limit switch up to limit switch down) and at least one complete upward maneuver (from limit switch down to limit switch up). When the motor reaches the end positions, wait a few seconds before running the motor in the opposite direction.

### How to recall the preferred position using a remote control:

- ARCO remote control : press FOR.ME  
FLUTE, KUADRO, KORT remote control : press STOP 3 times  
VISIO remote control : press 

### How to recall the preferred position using command buttons:

See section 7 "Command buttons"

(\*\*) the limits of use described in this section are valid in general for all those commands (for example the "slider" type commands) which require reaching a position other than the limit switch positions of the mechanical motor.

## 7 COMMAND BUTTONS

The control buttons are optional and allow you to control the motor without using the remote control. However, the remote control is necessary to initialise the device (see section 3) and to modify some of its operating parameters. The command buttons can operate in 4 different mode. The factory sets the buttons to work in "impulse" mode. To change the operating logic, follow the procedure described in section 7.1. The buttons can be replaced with the contacts of a home automation control unit, provided that this follows the operating rules described for the buttons in sections 7.2, 7.3, 7.4 or 7.5.

Notes for the installer:

- If the device operates in such a way as to be able to receive commands both from the remote control and from wired inputs, the last command given (whether radio or wired) replaces the command being executed. Make sure that in the specific installation the possibility of acquiring commands from two different sources does not involve a risk factor; in any case, provide for the necessary safety devices during installation.
- The button contacts are in high voltage. Insulate the contacts according to current standards.
- Use momentary position buttons. The use of command devices with maintained position is prohibited.
- In the case of interfacing with home automation control units, make sure that the home automation control unit does not perform any current absorption measurements (the current absorption of the motor cannot be detected by the contacts of the command buttons).

### 7.1 SETTING OF THE BUTTON OPERATION LOGIC

Command buttons can work in logic:

**PULSE**: see section 7.2

«**HOLD-TO-RUN**»: see section 7.3

«**HOLD-TO-RUN PRO**»: see section 7.4

**FAST**: see section 7.5

The factory sets the motor to work in PULSE logic. To change this parameter:

\*factory setting

N° of movements	Setting
1*	Pulse
2	Hold-to-run
3	Hold-to-run PRO
4	Fast

#### ARCO

1. Bring the motor in an intermediate position.
2. Press MENU for about 5 s, «rS» appears on display.
3. Press NEXT 3 times, «03» appears on display.
4. Press STOP. The motor signals current setting (from 1 to 4 briefly movements).
5. Press NEXT the number of times equal to the desired setting (from 1 to 4).
6. Press STOP. The motor signals new setting (from 1 to 4 briefly movements).

#### FLUTE, KUADRO, KORT

1. Bring the motor in an intermediate position.
2. Keeping STOP pressed, also press PROG for about 1 sec, until the LEDs turn on.
3. Press DOWN 3 times.
4. Press STOP. The motor signals current setting (from 1 to 4 briefly movements).
5. Press DOWN the number of times equal to the desired setting (from 1 to 4).
6. Press STOP. The motor signals new setting (from 1 to 4 briefly movements).

#### VISIO

1. Bring the motor in an intermediate position.
2. Press MENU, «Menu Rx» appears on display.
3. Press NEXT 2 times. «03» appears on display.
4. Press STOP. The motor signals current setting (from 1 to 4 briefly movements).
5. Press UP the number of times equal to the desired setting (from 1 to 4).
6. Press STOP. The motor signals new setting (from 1 to 4 briefly movements).

### 7.2 «PULSE» BUTTON LOGIC

Choose this setting if you connect push-buttons to momentary positions, or home automation control unit actuators that close the dead-man relays.

BUTTON	OPERATION	MOVEMENT
UP	Button press > 0.5 seconds	Up
DOWN	Button press > 0.5 seconds	Down
UP or DOWN	Button press < 0.5 seconds	Stop
DOWN	2 short close presses (1)	Recall Preferred position
DOWN	1 short press, then immediately a long press (2)	Tilting in direction A until button is released
UP	1 short press, then immediately a long press (2)	Tilting in direction B until button is released

(1) With the motor stopped. Short presses (less than 0.5 seconds) and close together. For more information on the "Preferred Position" see section 6.

(2) Press and hold the button to the desired position. The motor runs jerkily. Each command generates a maximum of 15 movements. For more information see section 9.

### 7.3 «HOLD-TO-RUN» BUTTON LOGIC

Choose this setting if you connect buttons to momentary positions, or home automation control unit actuators that close the relays for a fixed programmed time, and you want to implement only the basic commands (UP – STOP – DOWN).

BUTTON	OPERATION	MOVEMENT
UP	Button press > 0.5 seconds	UP until button is released
DOWN	Button press > 0.5 seconds	DOWN until button is released

Note: "Tilting" (blade orientation) is not possible. However, the "Tilting" operation can be performed using a remote control in the memory.

### 7.4 «HOLD-TO-RUN PRO» BUTTON LOGIC

Choose this setting if you connect buttons to momentary positions, or home automation control unit actuators that close the relays for a fixed programmed time, and in addition to the basic commands (UP – STOP – DOWN) you want to have a command that brings the motor to a preferred position.

BUTTON	OPERATION	MOVEMENT
UP	Button press > 0.5 seconds	UP until button is released
DOWN	Button press > 0.5 seconds	DOWN until button is released
DOWN	2 button press (1)	Recall Preferred position

(1) Press DOWN to move the motor. As soon as the motor starts (2), release the DOWN button (the motor stops) and immediately press and hold DOWN.

(2) If the motor cannot move downhill, release the DOWN button after about 1 second.

Note: "Tilting" (blade orientation) is not possible. However, the "Tilting" operation can be performed using a remote control in the memory.

### 7.5 «FAST» BUTTON LOGIC

Choose this setting if you connect programmable home automation control unit actuators that can close both relays at the same time.

BUTTON	OPERATION	MOVEMENT
UP	Button press > 0.25 seconds (1)	Up
DOWN	Button press > 0.25 seconds (1)	Down
UP + DOWN	Button press > 0.25 seconds (2)	Stop
UP + DOWN	2 short close presses (3)	Recall Preferred position

(1) For home automation control units, 0.5 seconds recommended

(2) For home automation control units, 0.5 seconds recommended. The contacts must be closed simultaneously

(3) With the motor stopped. Recommended pressure of 0.5 seconds. The contacts must be closed simultaneously. Max time between one closure and the next 1.5 seconds.

## 8 RADIO SENSORS

The sensors generate automatic maneuvers without warning that may be a source of danger. It is up to the installer to inform the end user and eventually integrate appropriate security systems into the installation. In some situations (for example loss of motor voltage or sensor voltage, motor or sensor failure, radio noise ...) it is possible that the command given by the sensor is not detected by the motor. The sensor must not therefore be considered as a safety device able to guarantee the integrity of the awning in all conditions, but a means to reduce the probability of the blind being damaged by adverse weather events.

Use BLAST or BLAST BT or SHAKE (wind sensor), VEGA or VEGA BT (sun / wind sensor), THANK YOU (sun sensor), X11C (rain sensor) associated with the power supply AT12 . When the sensor detects the presence of wind, the message "wind alarm" is sent, the tuned motors moves upwards and the manual controls are inhibited until the end of the alarm. When the sensor detects the sun, the message «sun present» is sent, the tuned motors moves downwards. When the sensor detects absence of the sun, the message «sun absent» is sent, the tuned motors moves upward. When the sensor detects rain, the message «rain» is sent, the tuned motors are operated up or down, depending on the setting on the rain sensor. Each motor can store up to 4 wind sensors, 1 sun sensor only. For more information, consult the sensor manual.

### 8.1 TEST RADIO

When a wind or sun / wind sensor is stored in the motor, a communication check between the radio sensor and the motor is automatically activated. If communication is lost for more than 60 minutes, the motor performs an upward maneuver to protect the awning. This automatic operation is performed every 60 minutes until the radio communication is restored. The factory recommends keeping the "radio test" active in order to detect any malfunctions of the radio sensor in good time. To change this parameter:

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor to the intermediate position.</li> <li>Press MENU for about 5 s, «rS» appears on display.</li> <li>Press PREV 1 time and NEXT 7 times. «17» appears on the display.</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = inactive, <b>2 up</b> = active</li> <li>To deactivate: press PREV To activate: press NEXT</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = inactive, <b>2 up</b> = active</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor to the intermediate position.</li> <li>Keeping STOP pressed, also press PROG for about 1 sec, until the LEDs turn on.</li> <li>Press UP 1 time and DOWN 7 times.</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = inactive, <b>2 up</b> = active</li> <li>To deactivate: press DOWN To activate: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = inactive, <b>2 up</b> = active</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor to the intermediate position.</li> <li>Press MENU, «Menu Rx» appears on the display</li> <li>Press NEXT 16 times. «17» appears on the display.</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = inactive, <b>2 up</b> = active</li> <li>To deactivate: press DOWN To activate: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = inactive, <b>2 up</b> = active</li> </ol>

### 8.2 HOW TO ACTIVATE/DEACTIVATE THE «SUN FUNCTION»

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
Press SUN for about 2 seconds. (*)	Press STOP and UP together for about 2s. (*)	Press STOP and UP together for about 2s. (*)

(\*) The motor signals the change with a short up/down movement. For further information, consult the transmitter manual under the heading «Sun function / automatic descent».

### 8.3 POSITION ASSOCIATED WITH THE PRESENCE OF SUN

If a sun or sun/wind sensor is memorized in the device, it is possible to set the device so that in the presence of sun the roller shutter goes down completely (factory setting), or moves to a preferred position (see section 6). To change this setting:

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor to the intermediate position.</li> <li>Press MENU for about 5 s, «rS» appears on display.</li> <li>Press NEXT 9 times. «09» appears on the display.</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = down completely, <b>2 up</b> = preferred position</li> <li>To deactivate: press PREV To activate: press NEXT</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = down completely, <b>2 up</b> = preferred position</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor to the intermediate position.</li> <li>Keeping STOP pressed, also press PROG for about 1 sec, until the LEDs turn on.</li> <li>Press DOWN 9 times.</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = down completely, <b>2 up</b> = preferred position</li> <li>To deactivate: press DOWN To activate: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = down completely, <b>2 up</b> = preferred position</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor to the intermediate position.</li> <li>Press MENU, «Menu Rx» appears on the display</li> <li>Press NEXT 8 times. «09» appears on the display.</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = down completely, <b>2 up</b> = preferred position</li> <li>To deactivate: press DOWN To activate: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals: <b>1 up</b> = down completely, <b>2 up</b> = preferred position</li> </ol>

Note: if the motor signals DOWN-DOWN, the device has no sun sensor in its memory

## 9 TILTING FUNCTION

This function allows to move the motor with short steps. If the function is active, the commands «orientation Right» and «orientation Left» (see the User manual of you transmitter) move the motor with short clicks. This function can be given also through the manual command. In order to activate the manual command, briefly press one of the two buttons (less than 0,5 seconds), then press it again and hold it until reaching the opening with the desired microclicks.

To modify the orientation function through the transmitter:

N° of movements	Setting
1*	Inactive
2	50 msec
3	100 msec
4	150 msec
5	200 msec

\*factory setting

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position.</li> <li>Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>Press 1 time PREV / 2 times NEXT. «12» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals the current value (1 to 5 movements)</li> <li>Press NEXT the number of times equal to the desired setting (1 to 5)</li> <li>Press STOP. The motor signals the new value (1 to 5 movements)</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position.</li> <li>Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light</li> <li>Press 1 time UP / 2 times DOWN.</li> <li>Press STOP. The motor signals the current value (1 to 5 movements)</li> <li>Press DOWN the number of times equal to the desired setting (1 to 5)</li> <li>Press STOP. The motor signals the new value (1 to 5 movements)</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position.</li> <li>Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>Press 11 times NEXT. «12» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals the current value (1 to 5 movements)</li> <li>Press UP the number of times equal to the desired setting (1 to 5)</li> <li>Press STOP. The motor signals the new value (1 to 5 movements)</li> </ol>

## 10 RESET

**WARNING:** This procedure restores the factory settings of the motor. This procedure must be carried out by qualified technical personnel. Once the "reset" is performed, the technician must install this device again (following the procedure on section 3. FIRST INSTALLATION) and verify proper operation.

Before perform "reset" from the transmitter:

- ✓ On the transmitter select the radio channel which controls the device to be reset.
- ✓ Make sure that this radio channel **controls only the motor to be reset.**

### 10.1 USING A TRANSMITTER

#### ARCO

1. Bring the motor in an intermediate position.
2. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display
3. Press 2 time PREV / 9 times NEXT. «29» appears on display
4. Press STOP. The display flashes, the motor performs some movement
5. Press together PREV and NEXT for about 2 seconds until the motor indicates that the reset was performed (1 moving up / down).
6. Reinstall the motor (see section 3).

#### FLUTE, KUADRO, KORT

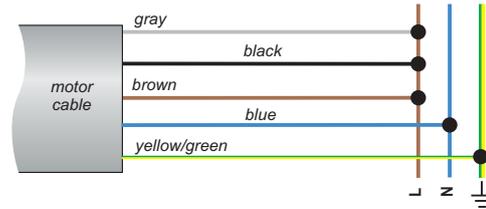
1. Bring the motor in an intermediate position.
2. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light
3. Press 2 time UP / 9 times DOWN.
4. Press STOP. The LEDs flash, the motor performs some movement
5. Press together UP and DOWN for about 2 seconds until the motor indicates that the reset was performed (1 moving up / down).
6. Reinstall the motor (see section 3).

#### VISIO

1. Bring the motor in an intermediate position.
2. Press MENU, «Menu rx» appears on display
3. Press 28 times NEXT. «29» appears on display
4. Press STOP. The display flashes, the motor performs some movement
5. Press together PREV and NEXT for about 2 seconds until the motor indicates that the reset was performed (1 moving up / down).
6. Reinstall the motor (see section 3).

### 10.2 USING THE CABLE

1. If possible, bring the motor to the intermediate position
2. Disconnect the power supply
3. Connect as on the diagram.
4. Connect the power supply. Wait 30 seconds until the motor makes a signal
5. Disconnect the power supply
6. Restore the connections (see diagram on section 2)
7. Reinstall the motor (see section 3)



### Disposal

Environmental conservation is an everyone's duty!! MASTER uses packaging recyclable materials. Dispose materials on the proper containers, complying with the law in force in your locality. If you are an installer and you use many motors, please ask for cavities box packaging to your retailer or to the manufacturer, this is an environmental respectful choice, that limits waste and considerably reduce the packaging materials. This product may have substances that are polluting for the environment and dangerous for the health. At the end of the product life cycle, carefully comply with the waste disposal rules. It is strictly forbidden to dispose the product on the domestic waste.

