

MANUALE D'USO

Controllo di 1 motore lineare con finecorsa meccanici per struttura bioclimatica

rev02 23.05.2022

Gentile cliente, questo manuale descrive le operazioni necessarie alla corretta installazione e messa in opera del dispositivo Linear Motor Control per il controllo di un motore lineare dotato di finecorsa meccanici. Un utilizzo del prodotto diverso da quanto previsto in questo manuale è improprio e vietato e comporta l'annullamento della garanzia e di qualsiasi responsabilità del produttore. Il montaggio, l'installazione e la manutenzione del prodotto devono essere effettuati esclusivamente da un tecnico qualificato. Al termine dell'installazione, tutti i manuali allegati al prodotto devono essere consegnati al cliente finale, il quale è tenuto a conservarli per successive consultazioni.

Attenzione:


questo dispositivo è stato progettato per funzionare con una fonte di alimentazione stabile. Assicurati che la linea di alimentazione non dipenda da circuiti elettrici destinati all'illuminazione. Dopo una perdita di tensione, potrebbe essere necessario effettuare una manovra di apertura/chiusura completa per ripristinare correttamente alcune posizioni associate ai sensori e la posizione preferita.

Prima di azionare il motore:


verifica sempre che persone o cose siano al di fuori del raggio d'azione del movimento. Se il motore può essere azionato in modo automatico (ad esempio attraverso timers oppure sensori) metti in opera tutte le disposizioni che la legge impone in termini di sicurezza. Durante le operazioni di manutenzione della struttura, disalimenta Linear Motor Control in modo tale da operare in sicurezza.

01. CARATTERISTICHE TECNICHE

Caratteristiche della centrale Linear Motor Control

- Alimentazione : 24 V 
- Grado di protezione : IPX4
- Frequenza radio : 433.42 MHz (attraverso il collegamento Linea Dati al ricevitore radio)
- Telecomandi memorizzabili : 40
- Sensori supportati : sensore radio vento serie BLAST e VEGA, sensore pioggia e temperatura M20

Caratteristiche del motore da collegare alla centrale Linear Motor Control

- Tipo : motore lineare
- Alimentazione : 24 V 
- Finecorsa : meccanici (senza encoder), durata di una manovra completa inferiore a 60 secondi
- Assorbimento Max : 3A oppure 6A (impostare in base alle caratteristiche del motore, vedi sezione 4).
La manovra viene interrotta se, durante il movimento, la scheda rileva un assorbimento di corrente, da parte del motore, superiore a quanto impostato.

02. AVVERTENZE

02.1 Avvertenze per la sicurezza

L'installazione non corretta può causare gravi ferite • Conservare queste istruzioni per eventuali interventi futuri di manutenzione e smaltimento del prodotto • Tutte le operazioni di installazione, collegamento, di programmazione e di manutenzione del prodotto devono essere effettuate esclusivamente da un tecnico qualificato e competente, rispettando le leggi, le normative, i regolamenti locali e le istruzioni riportate in questo manuale • Il cablaggio elettrico deve rispettare le norme CEI in vigore. La realizzazione dell'impianto elettrico definitivo è riservato, secondo le disposizioni del D.M. 37/2008, esclusivamente all'elettricista • Certe applicazioni richiedono il comando a «uomo presente» e possono escludere l'utilizzo di comandi radio o necessitare di particolari sicurezze • Per prevenire situazioni di potenziale pericolo, verificare periodicamente le condizioni operative della copertura.

02.2 Avvertenze per la installazione

Verificare che la confezione sia integra e non abbia subito danni durante il trasporto • L'urto violento e l'utilizzo di utensili non adeguati, può causare la rottura di parti esterne o interne del dispositivo • È vietato forare o manomettere in alcun modo la centrale. Non modificare o sostituire parti senza l'autorizzazione del costruttore • Non manipolare la centrale prendendola per i cavi. Se i cavi sono danneggiati, il prodotto non può essere utilizzato. Il cavo di alimentazione non può essere sostituito. Se il cavo è danneggiato l'apparecchio deve essere rottamato • Se il prodotto è installato ad un'altezza inferiore a 2,5 m dal pavimento o da altra superficie d'appoggio, è necessario proteggere le parti in movimento con una copertura, per impedire l'accesso accidentale. Garantire in ogni caso l'accesso per gli interventi di manutenzione • Il cavo di alimentazione deve essere posizionato in modo tale da non entrare in contatto con parti in movimento • Il cavo di alimentazione del prodotto è adatto per essere installato esclusivamente all'interno. Se l'installazione avviene all'esterno, posare il cavo in un tubo di protezione • Il motore deve essere installato in modo tale da non venire a contatto con liquidi e comunque in posizione protetta rispetto agli agenti atmosferici

02.3 Avvertenze per l'uso

L'apparecchio può essere utilizzato da bambini di età non inferiore a 8 anni e da persone con ridotte capacità fisiche, sensoriali o mentali, o prive di esperienza o della necessaria conoscenza, purché sotto sorveglianza oppure dopo che le stesse abbiano ricevuto istruzioni relative all'uso sicuro dell'apparecchio e alla comprensione dei pericoli ad esso inerenti • I bambini non devono giocare con l'apparecchio • La pulizia e la manutenzione destinata ad essere effettuata dall'utilizzatore non deve essere effettuata da bambini senza sorveglianza • Prima di azionare l'avvolgibile, assicurarsi che persone o cose non si trovino nell'area interessata dal movimento dell'avvolgibile. Controllare l'automazione durante il movimento e mantenere le persone a distanza di sicurezza, fino al termine del movimento • Non azionare l'avvolgibile quando si stanno effettuando operazioni di manutenzione (es. pulizia, ecc). Se il dispositivo di comando è di tipo automatico, scollegare il motore dalla linea di alimentazione.

Rispettiamo l'ambiente

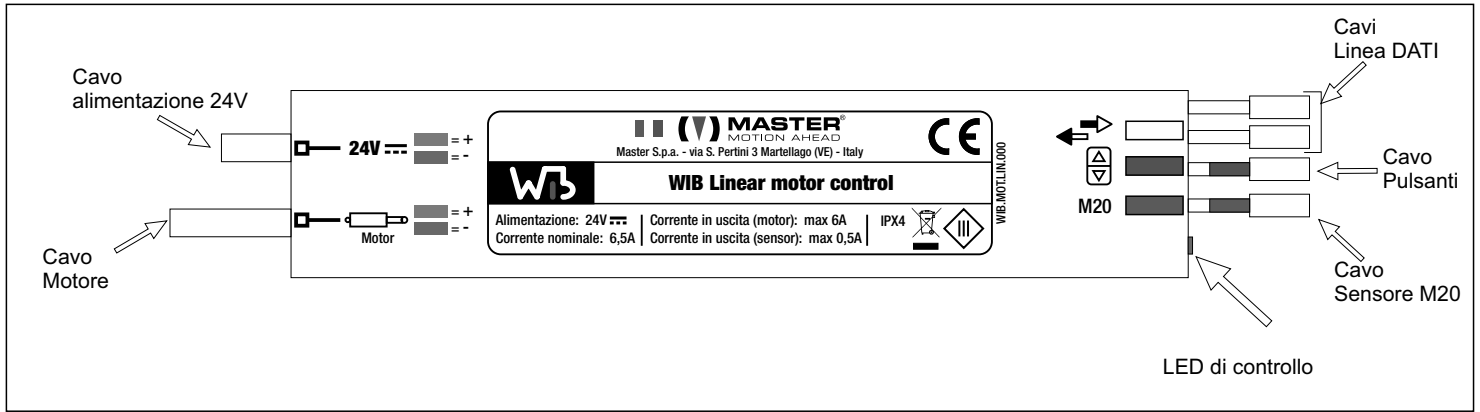
Rispettare l'ambiente è un dovere di tutti! MASTER utilizza materiali di imballo riciclabili. Smaltisci i materiali negli appositi contenitori, secondo le norme vigenti sul territorio. Questo prodotto potrebbe contenere sostanze inquinanti per l'ambiente e pericolose per la salute. Al termine del ciclo di vita del prodotto, segui attentamente le norme sul più corretto smaltimento. E' severamente vietato e pericoloso smaltire il prodotto gettandolo nei rifiuti domestici.



Note sui sistemi radio

E' consigliabile non utilizzare sistemi radio in ambienti con forti interferenze (ad esempio in vicinanza di stazioni di polizia, porti, aeroporti, banche, etc). E' comunque opportuno un sopralluogo tecnico prima di installare un qualsiasi sistema radio al fine di individuare possibili fonti di interferenza. I sistemi radio possono essere utilizzati laddove eventuali disturbi o malfunzionamenti del trasmettitore o del ricevitore non presentino fattore di rischio, o se tale fattore è annullato da opportuni sistemi di sicurezza. La presenza di dispositivi radio operanti alla stessa frequenza di trasmissione (433,42 MHz) possono interferire con il ricevitore radio del dispositivo stesso riducendone la portata su tutto il sistema radio e limitando di conseguenza la funzionalità dell'impianto.

03. COLLEGAMENTO ELETTRICO



03.1 Avvertenze per l'elettricista


ATTENZIONE: utilizzare un singolo alimentatore per dispositivo! • **ATTENZIONE:** Apparecchio destinato ad essere alimentato da alimentatore in grado di erogare una bassissima tensione di sicurezza corrispondente alla marcatura sull'apparecchio, dotato di trasformatore di isolamento di sicurezza e protetto da sovraccarico e cortocircuito. L'apparecchio di alimentazione deve essere una fonte di alimentazione limitata con protezione da sovracorrente. Apparecchio destinato ad essere collegato elettricamente ad altri circuiti SELV. Gli apparecchi di alimentazione devono essere conformi alla norma EN 60335-1 • Questo dispositivo è stato progettato per funzionare con una fonte di alimentazione stabile • Effettuare i collegamenti in assenza di alimentazione • Verificare che la linea di alimentazione non dipenda da circuiti elettrici destinati all'illuminazione • Prevedere a monte della rete di alimentazione dell'automazione un dispositivo che assicuri la disconnessione completa onnipolare dalla rete, con una distanza di apertura dei contatti in ciascun polo di almeno 3 mm. Tali dispositivi di disconnessione devono essere previsti nella rete di alimentazione conformemente alle regole di installazione e devono essere direttamente collegati ai morsetti di alimentazione • La sezione dei cavi di collegamento deve essere proporzionata alla lunghezza degli stessi ed all'assorbimento del carico

In base alle caratteristiche richieste (riportate nelle Avvertenze per l'elettricista) consigliamo l'utilizzo del seguente alimentatore:
 marca Meanwell
 modello PWM-200

03.2 Alimentazione

La tensione di alimentazione 24V deve essere collegata al cavo 24V (cavo bipolare corto). Collegare il - al filo **BLU** e il + al filo **MARRONE** utilizzando il connettore stagno in dotazione (all'interno della confezione).

03.3 Linea Dati


I connettori della LINEA Dati sono bipolari senza alcun contrassegno colorato (indicati sull'etichetta con il simbolo )
 Collegare il connettore DATA_IN al connettore DATA_OUT del modulo ricevitore. Se DATA_OUT del modulo ricevitore è già occupato, collegare DATA_IN ad un connettore DATA_OUT di una centrale già collegata alla LINEA DATI.

Se il connettore DATA OUT non viene utilizzato (perché il dispositivo è l'ultimo della «catena») isolarlo tramite il tappo in dotazione.



* Dispositivo della serie WIB

03.4 Motore

Collegare il motore al cavo contrassegnato con il simbolo  (cavo bipolare lungo). Collegare il - al filo **BLU** e il + al filo **MARRONE** tramite il connettore precablato sul cavo: è sufficiente inserire i singoli fili non spelati (**ATTENZIONE:** assicurarsi che i fili siano ben inseriti fino in fondo) e schiacciare il bottone blu con una pinza, assicurandosi di schiacciarlo fino in battuta.

03.5 Pulsanti di comando motore

I pulsanti di comando motore sono del tipo "contatto pulito" e sono opzionali. Utilizzare il cavo PULSANTI (cod. WIB.PUL.L04.004 da acquistare a parte), collegandolo al connettore contrassegnato in **ROSSO**. Il cavo PULSANTI presenta i seguenti fili:

Nero : Comune dei pulsanti
Verde e Giallo : Manovra 1 / Manovra 2
Rosso : **Riservato**. Lasciare scollegato e isolare.

Utilizzare pulsanti a posizione momentanee, non utilizzare deviatori a posizione mantenuta. **I pulsanti funzionano a uomo presente:** premendo un pulsante per più di 0,2 secondi il motore inizia a muoversi, appena si rilascia il pulsante il motore si arresta. Questi contatti possono essere utilizzati anche per il collegamento a centrali domotiche, purché esse siano in grado di replicare le regole appena descritte.

03.6 Sensore pioggia e sensore temperatura M20

Collegare il sensore pioggia e temperatura M20 al connettore contrassegnato in **VERDE**. Nel caso in cui si voglia utilizzare solo il sensore pioggia (cioè si voglia disabilitare il sensore temperatura), dopo aver effettuato l'installazione (vedi sezione 4) segui quanto descritto alla sezione 9.4.2 ("Abilitare/disabilitare il sensore di temperatura")

04. PRIMA INSTALLAZIONE



L'installazione deve essere effettuata da un tecnico qualificato. Prima di iniziare ad operare sul motore, leggere attentamente la procedura di installazione. In caso di dubbi contattare il proprio fornitore.

L'installazione deve essere effettuata utilizzando un trasmettitore ARCO, VISIO, KORT, KUADRO, FLUTE o equivalenti. Prima di iniziare l'installazione, leggere il manuale istruzioni del trasmettitore ed individuare i pulsanti SALITA, STOP, DISCESA, PROG necessari per la programmazione del motore.

Prima di continuare:

- Assicurati che la struttura bioclimatica sia installata a regola d'arte, seguendo le norme previste dal produttore della struttura.
- Assicurati che il motore soddisfi i requisiti richiesti da Linear Motor Control.
- Assicurati che il motore abbia già i fincorsa meccanici correttamente regolati.
- Assicurati che i collegamenti elettrici siano stati effettuati correttamente.
- Sui dati di targa del motore leggi l'assorbimento di corrente del motore lineare (tipicamente circa 3 Ampere oppure circa 6 Ampere).

Installazione:

1. Alimenta il dispositivo.
 2. Collega al connettore ROSSO il cavo di programmazione PROGRAM; premi e tieni premuto il pulsante rosso fino a quando (circa 5 secondi) il motore effettua un movimento di segnalazione e si accende il LED sulla testa della centrale. (a)
 3. Rilascia il pulsante: si spegne il LED sulla testa della centrale.
 4. Premi STOP del telecomando da associare al motore. Il motore (se non è in fincorsa) effettua 1 breve movimento. Il telecomando comanda il motore in modalità "uomo presente": premendo SALITA oppure DISCESA il motore si muove fino al rilascio del tasto.
 5. Premendo DISCESA del telecomando le lame si devono CHIUDERE. Se le lame si aprono, premi brevemente PROG del telecomando per invertire il movimento del motore.
 6. Porta le lame in posizione intermedia.
 7. Se il tuo motore assorbe **meno di 3 Ampere, premi brevemente 3 VOLTE il tasto STOP** del telecomando, attendi qualche secondo. Se il tuo motore assorbe **più di 3 Ampere, premi brevemente 5 VOLTE il tasto STOP** del telecomando, attendi qualche secondo. Le lame si chiudono totalmente. Le lame si aprono totalmente. Procedura completata con successo!!! (b, c)
- (a) Se ciò non accade:
- Il dispositivo non è alimentato
 - Il dispositivo è già stato programmato. In questo caso, per riprogrammare il dispositivo devi prima effettuare un reset (vedi sezione 9).
- (b) Se il movimento si arresta prima di raggiungere i fincorsa, verifica che il movimento delle lame avvenga regolarmente, assicurandoti che ostacoli o frizioni non limitino il movimento delle stesse. Effettua un reset della scheda (vedi sezioni 9), poi ripeti integralmente la procedura di installazione.
- (c) Per interrompere la procedura premi un tasto (SALITA oppure STOP oppure DISCESA) del telecomando, quindi ripeti interamente la procedura.

Nota:

Una volta effettuata la procedura di installazione, la centrale carica le seguenti impostazioni di fabbrica:

Posizione vento:

chiudi le lame (per cambiare questa impostazione vedi sezione 9.2.1)

Sensore temperatura:

non abilitato (per cambiare questa impostazione vedi sezione 9.4.2)

05. MEMORIZZARE - CANCELLARE UN TRASMETTITORE

1. Porta le lame in posizione intermedia.
2. Premi PROG di un telecomando già associato al MOTORE per 5 secondi. Le lame si aprono (2 brevi movimenti).
3. Entro 15 secondi premi STOP del telecomando da memorizzare/cancellare.
4. Le lame si aprono (1 breve movimento): telecomando memorizzato!!
Le lame si chiudono (1 breve movimento): telecomando cancellato!!
Le lame si chiudono (2 brevi movimenti): errore!! (*)

(*): viene segnalato «errore» se il codice radio non perviene in tempo utile, se la memoria è piena, se si tenta di cancellare l'unico telecomando in memoria.

06. FUNZIONI ASSOCIATE AL TELECOMANDO

| TASTO TELECOMANDO | MANOVRA |
|-------------------|------------------------------|
| SALITA | APRE |
| DISCESA | CHIUDE |
| STOP | ARRESTA |
| FOR ME* | Richiama Posizione Preferita |

(*): in alcuni modelli di telecomando questo pulsante potrebbe non essere disponibile, oppure la funzione potrebbe essere disponibile attraverso una combinazione di pulsanti. Consultare il manuale del telecomando per ulteriori informazioni.

Per richiamare la posizione preferita:

Telecomando ARCO: premi FOR ME
 Telecomando KORT, FLUTE, KUADRO: premi velocemente 3 volte STOP e attendi qualche istante
 Altri telecomandi: vedi manuale del telecomando alla voce "For Me" oppure "Posizione preferita"

Per impostare la posizione preferita:

Con il telecomando porta le lame nella posizione preferita, poi:
 Telecomando ARCO: premi assieme STOP e FOR ME per circa 5 secondi
 Telecomando KORT, FLUTE, KUADRO: premi velocemente 6 volte STOP e poi tieni premuto DISCESA per circa 5 secondi
 Altri telecomandi: vedi manuale del telecomando alla voce "For Me" oppure "Posizione preferita"

07. MEMORIZZARE - CANCELLARE UN SENSORE VENTO RADIO

Il dispositivo è in grado di memorizzare un sensore radio modello BLAST (sensore vento radio), BLAST BT (sensore vento radio a batteria), VEGA (sensore sole-vento radio), VEGA BT (sensore sole-vento radio a batteria). Indipendentemente dal tipo di sensore memorizzato, il dispositivo gestisce solo le informazioni relative al sensore vento, **le informazioni relative al sensore sole non vengono implementate.**

E' possibile memorizzare un solo sensore vento radio, se si memorizza un secondo sensore radio, il sensore radio in memoria verrà cancellato e sostituito con il nuovo sensore radio.

1. Porta il motore in posizione intermedia.
2. Premi PROG di un telecomando già associato solo al MOTORE per 5 secondi.
Le lame si aprono (2 brevi movimenti).
3. Entro 15 secondi premi il tasto 1 del sensore radio da memorizzare/cancellare.
4. Le lame si aprono (1 breve movimento): sensore memorizzato!!
Le lame si chiudono (1 breve movimento): sensore cancellato!!
Le lame si chiudono (2 brevi movimenti): errore!! (*)

(*): viene segnalato «errore» se il codice radio non perviene in tempo utile

08. TEST RADIO

Quando viene memorizzato un sensore radio, si attiva automaticamente un controllo di comunicazione tra il sensore e il dispositivo. Se la comunicazione viene a mancare per più di 120 minuti, il motore effettua una manovra a protezione delle lame (la manovra effettuata dipende dalla manovra associata al sensore vento, vedi sezione 9.2.1). Questa manovra viene ripetuta ogni 120 minuti fino al ripristino della comunicazione radio. Nel caso di sensori radio a batteria, questo comportamento potrebbe segnalare la necessità di sostituire la batteria. La funzione TEST RADIO può essere abilitata/disabilitata utilizzando un telecomando associato al motore attraverso la seguente procedura:

| Trasmettitori ARCO | Trasmettitori FLUTE, KUADRO, KORT | Trasmettitori VISIO | Altri trasmettitori... |
|--|---|--|--|
| 01. Porta il motore in posizione intermedia. 02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS». 03. Premi 1 volta PREV e 7 volte NEXT. Sul display compare «17». 04. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo. 05. Per disattivare: premi PREV Per attivare: premi NEXT 06. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo. | 01. Porta il motore in posizione intermedia. 02. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono. 03. Premi 1 volta SU e 7 volte GIU. 04. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo. 05. Per disattivare: premi GIU Per attivare: premi SU 06. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo. | 01. Porta il motore in posizione intermedia. 02. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx». 03. Premi 1 volta PREV e 7 volte NEXT. Sul display compare «17». 04. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo. 05. Per disattivare: premi GIU Per attivare: premi SU 06. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = non attivo, 2 su = attivo. | Consulta il manuale del tuo trasmettitore alla voce: «MENU RICEVITORE - FUNZIONE 17 - Test radio» . |

| Numero movimenti | Impostazione |
|------------------|--------------|
| 1 | Non attivo |
| 2* | Attivo |

*impostazione di fabbrica

08.1 Nota sui sensori a batteria

La durata della batteria nei sensori a batteria dipende da molteplici fattori (grado di esposizione agli eventi atmosferici, temperatura di esercizio, ...). Per tale ragione si consiglia di verificare periodicamente lo stato di carica della batteria e la funzionalità del sensore stesso. Consultare il manuale del sensore per ulteriori informazioni.

09. SENSORI METEO

Il dispositivo può gestire un sensore vento radio modello BLAST, BLAST BT, VEGA, VEGA BT. E' possibile inoltre collegare alla centrale un sensore pioggia e temperatura M20. Gli eventi atmosferici individuati dai sensori vengono valutati dalla centrale secondo la seguente priorità:

- 1-NEVE
- 2-GHIACCIO
- 3-VENTO
- 4-PIOGGIA

Questo significa che se ad esempio sono presenti nello stesso momento gli eventi PIOGGIA e VENTO, la centrale si porterà nella posizione VENTO (prioritario su pioggia); se al termine dell'evento VENTO sarà ancora presente l'evento PIOGGIA, la centrale si porterà nella posizione PIOGGIA.

Attenzione:

Se il sensore M20 non viene collegato, mantenere applicato il cappuccio sul relativo connettore (contrassegnato VERDE).

Attenzione:

I sensori sono dispositivi che generano manovre automatiche. Assicurarsi che questo non comporti alcun rischio a persone e cose ed eventualmente dotare l'installazione dei necessari dispositivi di sicurezza. I sensori sono dispositivi che non possono garantire l'integrità della struttura in ogni situazione, ma ne riducono la probabilità di danneggiamento in caso di eventi atmosferici avversi. I sensori potrebbero guastarsi oppure non rilevare correttamente o in tempo utile il pericolo. Resta dunque sotto la responsabilità dell'uomo verificare che in caso di eventi atmosferici avversi le lame siano posizionate secondo quanto previsto dal costruttore della struttura.

09.1 Pioggia

Collega il sensore M20 (pioggia e temperatura) per permettere al dispositivo di rilevare informazioni riguardanti la pioggia. L'evento PIOGGIA ha priorità più bassa rispetto agli altri eventi meteo.

Se il contatto pioggia si chiude per almeno 3 secondi la centrale entra in MODO PIOGGIA, le lame si chiudono completamente, i comandi manuali rimangono comunque attivi. Se il contatto pioggia si apre per almeno 5 minuti la centrale esce dal MODO PIOGGIA.

09.2 Vento

Sintonizza un sensore radio compatibile (vedi sezione 7) per permettere al dispositivo di rilevare informazioni riguardanti il vento. L'evento VENTO ha priorità più alta rispetto all'evento PIOGGIA e più bassa rispetto agli altri eventi meteo. Se il sensore radio rileva pericolo vento, la centrale entra in MODO VENTO: le lame vengono portate nella posizione vento, i comandi manuali rimangono comunque attivi. Quando il sensore radio rileva la fine del pericolo vento la centrale esce dal MODO VENTO.

09.2.1 Posizione vento

Puoi selezionare se in presenza di vento le lame devono chiudersi completamente oppure aprirsi completamente. La fabbrica imposta il dispositivo per chiudere le lame in presenza di vento. Per modificare questa impostazione:

| Trasmettitori ARCO | Trasmettitori FLUTE, KUADRO, KORT | Trasmettitori VISIO | Altri trasmettitori... |
|--|--|--|--|
| <ol style="list-style-type: none">01. Porta il motore in posizione intermedia.02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».03. Premi 4 volte NEXT. Sul display compare «4».04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 2 movimenti).05. Scegli 1 o 2 premendo NEXT06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 2 movimenti). | <ol style="list-style-type: none">01. Porta il motore in posizione intermedia.02. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.03. Premi 4 volte GIU.04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 2 movimenti).05. Premi 1 o 2 volte GIU (vedi tabella)06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 2 movimenti). | <ol style="list-style-type: none">01. Porta il motore in posizione intermedia.02. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».03. Premi 4 volte NEXT. Sul display compare «4».04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 2 movimenti).05. Scegli 1 o 2 (vedi tabella)06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 2 movimenti). | Consulta il manuale del tuo trasmettitore alla voce: «MENU RICEVITORE FUNZIONE 4» |

| Numero movimenti | Posizione vento |
|------------------|-----------------|
| 1* | Lame chiuse |
| 2 | Lame aperte |

*impostazione di fabbrica

09.3 Ghiaccio

Collega il sensore M20 (pioggia e temperatura) per permettere al dispositivo di rilevare informazioni riguardanti la probabile presenza di ghiaccio. L'evento GHIACCIO ha priorità più alta rispetto agli eventi PIOGGIA e VENTO e più bassa rispetto all'evento NEVE. La centrale identifica come potenziale presenza di ghiaccio la condizione in cui la temperatura scende al di sotto dei 3°C per almeno 3 secondi in assenza di precipitazioni. In questo caso la centrale entra in MODO GHIACCIO, le lame vengono leggermente aperte (posizione ghiaccio predefinita dalla fabbrica *) in modo da ridurre il rischio che il ghiaccio "incoll" le lame, i comandi manuali rimangono comunque attivi ma la corsa delle lame sarà possibile solo dalla posizione ghiaccio alla posizione lame aperte. Se la temperatura si mantiene sopra i 3°C per almeno 5 minuti, la centrale esce dal MODO GHIACCIO.

(*) la manovra viene eseguita soltanto se le lame sono poste in prossimità della chiusura o totalmente chiuse.

ATTENZIONE:

per permettere alla centrale di rilevare la possibile presenza di ghiaccio, il sensore di temperatura deve essere abilitato (vedi sezione 9.4.2)

Collega il sensore M20 (pioggia e temperatura) per permettere al dispositivo di rilevare informazioni riguardanti la probabile presenza di neve. L'evento NEVE ha priorità più alta rispetto a tutti gli altri eventi meteo. La centrale identifica come potenziale presenza di neve la condizione in cui la temperatura scende al di sotto dei 3°C per almeno 3 secondi in presenza di precipitazioni. In questo caso la centrale entra in MODO NEVE, le lame vengono portate nella posizione neve impostata (vedi punto 9.4.1) in modo da permettere lo scarico della neve dalle lame, i comandi manuali rimangono comunque attivi. La centrale esce dal MODO NEVE se per almeno 8 minuti si riapre il contatto temperatura o pioggia.

ATTENZIONE:

per permettere alla centrale di rilevare la possibile presenza di neve, il sensore di temperatura deve essere abilitato (vedi sezione 9.4.2)

9.4.1 Posizione neve

E' la posizione in cui le lame vengono portate quando la centrale entra in MODO NEVE. La fabbrica imposta questa posizione a circa 10 secondi dalla posizione "lame chiuse". Per modificare questa posizione:

1. Chiudi completamente le lame.
2. Porta le lame nella "posizione neve" preferita.
3. Premi STOP del telecomando per circa 10 secondi, finché le lame effettuano una breve segnalazione. Entro 15 secondi, premi brevemente PROG del telecomando.
4. Le lame effettuano una breve segnalazione. Posizione memorizzata!!
Le lame non si muovono: errore. Ripetere l'operazione.

Attenzione:

Scegli una posizione neve che permetta di scaricare dalle lame la neve. La corretta scelta della posizione neve è esclusiva responsabilità dell'installatore. Una posizione neve errata, tale cioè da impedire il corretto deflusso della neve dalle lame, può causare cedimenti della struttura sottoposta al carico della neve.

9.4.2 Abilitare / Disabilitare il sensore di temperatura

Affinché la centrale possa essere in grado di rilevare gli eventi NEVE e GHIACCIO, è necessario che il sensore di temperatura sia abilitato. La fabbrica imposta il sensore di temperatura come "Non Abilitato". Per modificare questa impostazione:

| Trasmettitori ARCO | Trasmettitori FLUTE, KUADRO, KORT | Trasmettitori VISIO | Altri trasmettitori... |
|--|---|---|--|
| 01. Porta il motore in posizione intermedia. 02. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS». 03. Premi 6 volte NEXT. Sul display compare «6». 04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 2 movimenti). 05. Scegli 1 o 2 volte NEXT (vedi tabella) 06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 2 movimenti). | 01. Porta il motore in posizione intermedia. 02. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono. 03. Premi 6 volte GIU. 04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 2 movimenti). 05. Premi 1 o 2 volte GIU (vedi tabella) 06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 2 movimenti). | 01. Porta il motore in posizione intermedia. 02. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx». 03. Premi 6 volte NEXT. Sul display compare «6». 04. Premi STOP. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 2 movimenti). 05. Scegli 1 o 2 volte SALITA (vedi tabella) 06. Premi STOP. Il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 2 movimenti). | Consulta il manuale del tuo trasmettitore alla voce: «MENU RICEVITORE FUNZIONE 6» |

| Numero movimenti | Sensore temperatura |
|------------------|---------------------|
| 1* | Non abilitato |
| 2 | Abilitato |

*impostazione di fabbrica

10. RIPRISTINO DELLE CONDIZIONI DI FABBRICA (reset)

Questa procedura riporta il dispositivo alle condizioni di fabbrica. In caso di funzionamento anomalo o errori durante la messa in opera del dispositivo, si consiglia di effettuare questa procedura ed in seguito effettuare la programmazione secondo quanto descritto alla sezione 4 "Prima Installazione".

1. Assicurati che il motore non sia in movimento
2. Collega al connettore ROSSO il cavo di programmazione PROGRAM e premi il pulsante per circa 40 secondi (dopo 5 secondi si accende il LED sulla testa della centrale), fino a quando il motore effettua una segnalazione e il LED si spegne. (*)
3. Rilascia il tasto e scollega il cavo di programmazione PROGRAM dal connettore ROSSO.
4. Il dispositivo è stato ripristinato alle condizioni di fabbrica.

(*) dopo 5 secondi, il motore potrebbe effettuare una segnalazione. Non considerare questa segnalazione.

USER MANUAL

Device control for 1 linear motor with mechanical limit switch for bioclimatic structure

rev02 23.05.2022

Dear customer, this manual describes the procedure for a correct installation of the device Linear Motor Control to control one linear motor with mechanical limit switch. Use of the product other than that provided for in this manual is improper and prohibited and will void the warranty and any manufacturer's liability. The installation of the product must be done by a qualified technician. At the end of the installation, all manuals must be given to the end user. Keep this manual for future reference!

Warning:


this device has been designed to operate on a stable power source. Make sure the power line does not depend on electrical circuits intended for lighting. After a loss of voltage, it may be necessary to perform a complete opening / closing maneuver to correctly restore some positions associated with the sensors and the preferred position.

Before starting the motor:


always check that people or things are outside the range of action of the movement. If the motor can be activated automatically (for example through timers or sensors), implement all the provisions that the law requires in terms of safety. During the maintenance operations of the structure, it is necessary to disconnect Linear Motor Control in order to operate in safety.

01. TECHNICAL SPECIFICATIONS

Specifications of Linear Motor Control device

- Power supply : 24 V 
- IP : IPX4
- Radio frequency : 433.42 MHz (via bus connection with radio receiver)
- N° of memorizable transmitter : 40
- Compatible sensors : wind sensor BLAST and VEGA series, rain and temperature sensor M20

Specifications of the motor to connect at Linear Motor Control device

- Type : linear motor
- Power supply : 24 V 
- Limit switch : mechanical (without encoder), duration of a complete maneuver of less than 60 seconds
- Max current : 3A or 6A (set according to the motor characteristics, see section 4)
The maneuver stops if, during the movement, the electronic board detects a current absorption, by the linear motor, higher than the set value.

02. WARNINGS

02.1 Warnings for safety

Incorrect installation can cause serious injuries • Keep these instructions for future maintenance work and disposal of the product • All the product installation, connection, programming and maintenance operations must be carried out only by a qualified and skilled technician, who must comply with laws, provisions, local regulations and the instructions given in this manual • The wiring must comply with current IEC standards. The final electrical system must be created only by the electrician • Some applications require hold-to-run operation and can exclude the use of radio controls or require particular safety devices • To prevent potentially dangerous situations, check the operating condition of the roller shutter/awning regularly

02.2 Warnings for installation

Check that the package is intact and has not been damaged in transit • A heavy knock and the use of unsuitable tools can cause the damage of the external or internal parts of the motor • Do not pierce or tamper with the device in any way. Do not modify or replace parts without the manufacturer's permission • Do not carry the device by the power cable. The product may not be used if the power cable is damaged. The power cord cannot be replaced. If the cable is damaged the appliance must be scrapped • If the product is installed at a height of less than 2.5 m from the floor or from another support surface, the moving parts must be protected with a cover to prevent accidental access. In any case, ensure access for maintenance work • The power cable must be positioned in such a way that it does not come into contact with moving parts • The power cable of the product is suitable for indoor installation only. If installed outside, place the cable in a protective tube • Position the buttons within sight of the roller shutter/awning but a long way from its moving parts. Position the buttons more than 1.5 m from the floor • The motor must be installed so that it cannot come into contact with liquids and in any case in a position protected from atmospheric agents

02.3 Warnings for use

The appliance can be used by children under the age of 8 and by people with reduced physical, sensory or mental abilities, or without experience or the necessary knowledge, as long as they are supervised or after they have received instructions relating to the safe use of the appliance and understanding the inherent dangers • Children must not play with the appliance • Cleaning and maintenance intended for the user must not be carried out by unsupervised children • Check the automation during the movement and keep people at a safe distance, until the movement ends • Do not operate the motor when maintenance operations are being carried out (e.g. cleaning, etc.). If the control device is automatic, disconnect the motor from the power line

Disposal

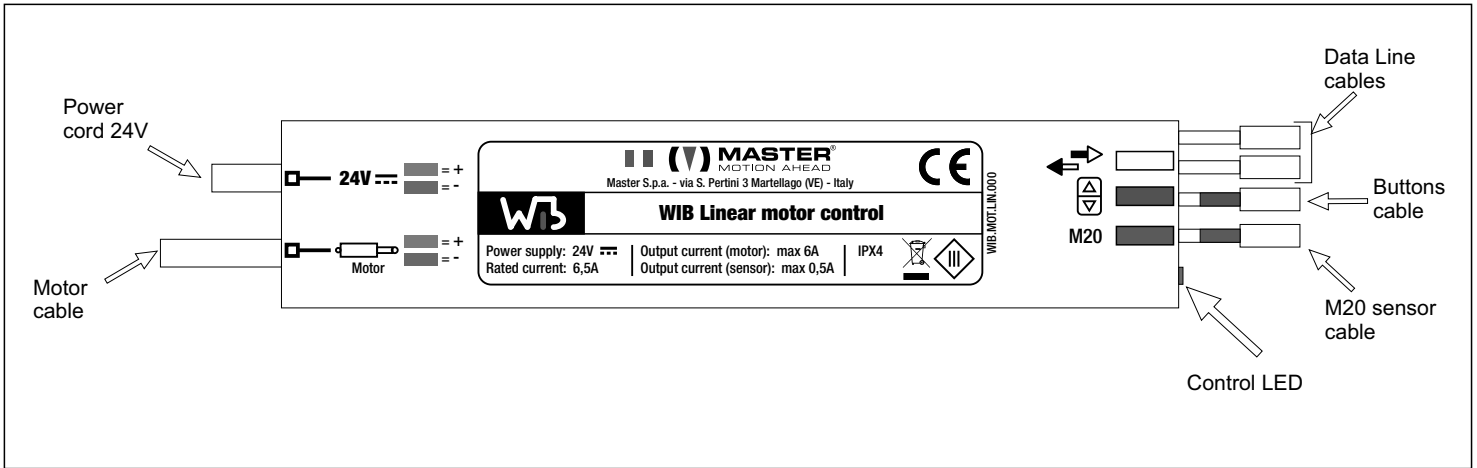
MASTER uses packaging recyclable materials. Dispose materials on the proper containers, complying with the law in force in your locality. This product may have substances that are polluting for the environment and dangerous for the health. At the end of the product life cycle, carefully comply with the waste disposal rules. It is strictly forbidden to dispose the product on the domestic waste.



Notes on radio systems

It is advisable to avoid using radio systems in areas with strong interference (for example, near police stations, airports, ports, hospital, etc.). A technical inspection is in any case advisable before installing any radio system in order to identify sources of interference. Radio systems can be used where possible disturbances or malfunctioning of the transmitter or the receiver do not cause a risk factor, or if the risk factor is cancelled by suitable safety systems. The presence of radio device operating on the same transmission frequency (433,42 MHz) can interfere with the radio receiver of the motor and so reduce the range of the system and limit the functionality of the installation.

03. ELECTRICAL CONNECTIONS



03.1 Warnings

ATTENTION: use a single power supply per device! • **ATTENTION:** Device intended to be powered by a power supply capable of delivering a very low safety voltage corresponding to the marking on the device, equipped with a safety isolation transformer and protected against overload and short-circuit. The power supply must be a limited power source with overcurrent protection. Appliance intended to be electrically connected to other SELV circuits. Power supply devices must comply with the EN 60335-1 standard • This device has been designed to work with a stable power source • Make connections with power supply disconnected • Check that the power supply does not depend from electrical circuits for lighting • Install a device upstream of the power supply network of the automation that ensures complete omnipolar disconnection from the network, with a contact opening distance in each pole of at least 3 mm. These disconnecting devices must be provided in the power supply network in accordance with the installation rules and must be directly connected to the power supply terminals • The section of the connecting cables must be proportionate to their length and to the absorption of the load

Based on the required characteristics (listed in the Warnings) we recommend the use of the following power supply:
brand Meanwell
model PWM-200

03.2 Power supply

The supply voltage 24V must be connect to 24V power cord (short bipolar cable). Connect - at **BLUE wire** and + at **BROWN wire** using the supplied waterproof connector (inside the package).

03.3 Data line

The Data Line connectors are bipolar without any color markings (indicated on the label with the symbol $\leftarrow \rightarrow$). Connect the DATA_IN connector to the DATA_OUT connector of the receiver module. If DATA_OUT of the receiver is already used, connect DATA_IN to a DATA_OUT connector of a control unit already connected to the Data Line.

If the DATA OUT connector is not used (because the device is the last in the "chain"), isolate it using the supplied cap.



* WIB series device

03.4 Motor

Connect the motor to the cable marked with the symbol $\leftarrow \rightarrow$ (long bipolar cable). Connect the - to the **BLUE wire** and the + to the **BROWN wire** using the pre-wired connector on the cable: just insert the single non-stripped wires (ATTENTION: make sure that the wires are fully inserted) and press the blue button with pliers, making sure to squeeze it all the way down.

03.5 Control buttons

The motor control buttons are of the "dry contact" type and are optional. Use the BUTTONS cable (cod. WIB.PUL.L04.004 to be purchased separately), connecting it to the connector marked RED. The BUTTONS cable has the following wires:

Black : Common of the buttons
Green e Yellow : Maneuver1 / Maneuver2
Red : **Reserved**. Leave unplugged and isolate.

Use momentary position push buttons, do not use maintained position switches. The buttons work in "hold-to-run" mode: pressing a button for more than 0.2 seconds the motor starts to move, as soon as the button is released the motor stops.

These contacts can also be used for connection to home automation control units, as long as they are able to replicate the rules just described.

03.6 Rain and temperature sensor M20

Connect the rain and temperature sensor M20 to the connector marked GREEN. If you only want to use the rain sensor, after installing it (see section 4) follow the instructions in section 9.4.2 ("Enabling / disabling the temperature sensor").

04. FIRST INSTALLATION



The installation must be carried out by a qualified technician. Before starting to work on the motor, carefully read the installation procedure. If in doubt, contact your supplier.

The installation must be done using an ARCO, VISIO, KORT, KUADRO, FLUTE transmitter or equivalent. Before starting the installation, read the instruction manual of the transmitter and identify the UP, STOP, DOWN, PROG buttons necessary for programming the motor.

Before to continue:

- Make sure that the bioclimatic structure is installed in a workmanlike manner, following the rules set by the manufacturer of the structure.
- Make sure that the motor meets the requirements of Linear Motor Control.
- Make sure that the motor already has the mechanical limit switches correctly adjusted.
- Make sure that the electrical connections have been made correctly.
- On the motor nameplate data, read the current absorption (typically about 3 Ampere or about 6 Ampere).

INSTALLATION:

1. Connect the power supply.
 2. Plug the PROGRAM cable to the RED connector; press and hold the red button until the motor carries out a signalization movement and the Control LED (on device) turns on. (a)
 3. Release the button: the Control LED turns off.
 4. Press STOP of the transmitter you want to memorize. The motor (if it is not in limit switch) carries out a briefly movement. The transmitter commands the motor in «hold-to-run» mode: by pressing UP or DOWN the motor moves until the release of the button.
 5. By pressing DOWN the blades must CLOSE. If the blades open, press briefly PROG of the transmitter to invert the movement of the motor.
 6. Bring the blades to an intermediate position.
 7. If your motor needs **less than 3 Amps**, briefly press **3 TIMES the STOP button** on the remote control , wait a few seconds.
If your motor needs **more than 3 Amps**, briefly press **5 TIMES the STOP button** on the remote control , wait a few seconds.
The blades close completely.
The blades open completely.
Procedure completed successfully!!! (b, c)
- (a) If this does not happen:
- The device is not powered
 - The device has already been programmed. In this case, to reprogram the device you must first perform a reset (see section 9).
- (b) If the movement stops before reaching the limit switches, check that the movement of the blades occurs regularly, making sure that obstacles or friction do not limit the movement of the blades. Reset the device (see section 9), then repeat the installation procedure completely.
- (c) To interrupt the procedure, press a key (UP or STOP or DOWN) on the remote control, then repeat the entire procedure.

Note:

Once the installation procedure has been carried out, the control unit loads the following factory settings:

Wind maneuver:

close the blades (to change this setting see section 9.2.1)

Temperature sensor:

not enabled (to change this setting see section 9.4.2)

05. HOW TO MEMORIZE-DELETE A TRANSMITTER

1. Bring the blades to an intermediate position.
 2. Press PROG on a remote control already memorized for 5 seconds.
The blades open (2 short movements).
 3. Within 15 seconds, press STOP on the remote control you want to memorize / delete.
 4. The blades open (1 short movement): remote control memorized !!
The blades close (1 short movement): remote control canceled !!
The blades close (2 short movements): error !!(*)
- (*): «error» is signaled if the radio code is not received in time, if the memory is full, if you try to delete the only remote control in memory.

06. FUNCTIONS ASSOCIATED WITH THE REMOTE CONTROL

| REMOTE CONTROL BUTTON | MANEUVER |
|-----------------------|--------------------------|
| UP | OPEN |
| DOWN | CLOSE |
| STOP | STOP |
| FOR ME* | Recall Favorite Position |

(*): on some remote control models this button may not be available, or the function may be available through a combination of buttons. Refer to the remote control manual for more information.

How to recall the favorite position:

ARCO: press FOR ME
 KORT, FLUTE, KUADRO: quickly press STOP 3 times and wait a few moments
 Other remote control: see user manual of the remote control under "For Me" or "Favorite position"

How to set the favorite position:

With the remote control bring the blades to the preferred position, then:
 ARCO: press together STOP and FOR ME until motor performs a signal
 KORT, FLUTE, KUADRO: press briefly STOP 6 times and then hold DOWN until motor performs a signal
 Other remote control: see user manual of the remote control under "For Me" or "Favorite position"

07. HOW TO MEMORIZE-DELETE A WIND SENSOR

The device is able to memorize a radio sensor model BLAST (radio wind sensor), BLAST BT (radio wind sensor with battery), VEGA (sun-wind radio sensor), VEGABT (radio sun-wind sensor with battery). Regardless of the type of sensor stored, the device manages only the information relating to the wind sensor, the information relating to the sun sensor is not implemented.

It is possible to memorize only one radio wind sensor, if a second radio sensor is memorized, the radio sensor in the memory will be deleted and replaced with the new radio sensor.

1. Bring the blades in an intermediate position.
2. Press PROG of a remote control already associated only with the MOTOR for 5 seconds.
The blades open (2 short movements).
3. Within 15 seconds, press 1 on the sensor you want to memorize / delete.
4. The blades open (1 short movement): sensor memorized !!
The blades close (1 short movement): sensor canceled !!
The blades close (2 short movements): error !!(*)

(*): «error» is signaled if the radio code is not received in time

08. TEST RADIO

When a wind or sun / wind sensor is memorized in the motor, a communication check between the sensor and the device is automatically activated. If communication fail for more than 120 minutes, the motor performs a maneuver to protect the blades (the maneuver performed depends on the maneuver associated with the wind sensor, see section 9.2.1). This automatic operation is performed every 120 minutes until the radio communication is restored. The factory recommends keeping the "radio test" active in order to detect any malfunctions of the radio sensor in good time.

To change this parameter:

| ARCO | FLUTE, KUADRO, KORT | VISIO | Other transmitters... |
|---|---|--|---|
| 01. Bring the in an intermediate position 02. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display 03. Press 1 time PREV / 7 times NEXT. «17» appears on display 04. Press STOP. The motor signals: see table 05. To deactivate: press PREV To activate: press NEXT 06. Press STOP. The motor signals: see table | 01. Bring the motor in an intermediate position 02. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light 03. Press 1 time UP / 7 times DOWN. 04. Press STOP. The motor signals: see table 05. To deactivate: press DOWN To activate: press UP 06. Press STOP. The motor signals: see table | 01. Bring the motor in an intermediate position 02. Press MENU, «Menu rx» appears on display 03. Press 1 time PREV / 7 times NEXT. «17» appears on display 04. Press STOP. The motor signals: see table 05. To deactivate: press DOWN To activate: press UP 06. Press STOP. The motor signals: see table | See the User manual of the transmitter at section: «RECEIVER MENU - Function 17» |

| N° of movements | Setting |
|-----------------|------------|
| 1 | Not active |
| 2* | Active |

*factory setting

08.1 Note on battery sensor

Battery life in battery-powered sensors depends on many factors (degree of exposure to atmospheric events, operating temperature,...). For this reason it is advisable to periodically check the state of charge of the battery and the functionality of the sensor itself. Consult the sensor manual for more information.

09. WEATHER SENSORS

The device can manage a radio wind sensor model BLAST, BLAST BT, VEGA, VEGA BT. It is also possible to connect a rain and temperature sensor M20 to the control unit. The atmospheric events identified by the sensors are evaluated by the control unit according to the following priority:

- 1-SNOW
- 2-ICE
- 3-WIND
- 4-RAIN

This means that if, for example, the RAIN and WIND events are present at the same time, the control unit will move to the WIND position (priority over rain); if at the end of the WIND event the RAIN event is still present, the control unit will move to the RAIN position.

Warning:

If the M20 sensor is not connected, keep the cap on the relative connector (marked GREEN).

Warning:

Sensors are devices that generate automatic maneuvers. Make sure that this does not involve any risk to people and things and if necessary equip the installation with the necessary safety devices. Sensors are devices that cannot guarantee the integrity of the structure in every situation, but reduce the probability of damage in the event of adverse atmospheric events. The sensors may fail or fail to detect the hazard correctly or in good time. It therefore remains under the responsibility of man to verify that in the event of adverse weather events the blades are positioned according to the provisions of the structure builder.

09.1 Rain

Connect the M20 sensor (rain and temperature) to allow the device to detect information regarding rain. The RAIN event has lower priority than other weather events.

If the rain contact closes for at least 3 seconds, the control unit enters RAIN MODE, the blades close completely, the manual commands remain active anyway. If the rain contact opens for at least 5 minutes, the control unit exits RAIN MODE.

09.2 Wind

Memorize a compatible radio sensor (see section 7) to allow the device to detect wind information. The WIND event has higher priority than the RAIN event and lower than the other weather events. If the radio sensor detects wind, the control unit enters WIND MODE: the blades are moved to the wind position, the manual controls remain active anyway. When the radio sensor detects the end of the wind danger, the control unit exits the WIND MODE.

09.2.1 Wind maneuver

You can select whether the blades close completely or open completely in windy conditions. The factory sets the device to close the blades in windy conditions. To change this setting:

| ARCO | FLUTE, KUADRO, KORT | VISIO | Other transmitters... |
|---|--|---|---|
| 01. Bring the motor in an intermediate position 02. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display 03. Press 4 times NEXT. «4» appears on display 04. Press STOP. The motor signals current setting: see table 05. Select 1 or 2 (by pressing NEXT) 06. Press STOP. The motor signals new setting: see table | 01. Bring the motor in an intermediate position 02. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light 03. Press 4 times DOWN. 04. Press STOP. The motor signals current setting: see table 05. Press 1 or 2 times DOWN 06. Press STOP. The motor signals new setting: see table | 01. Bring the motor in an intermediate position 02. Press MENU, «Menu rx» appears on display 03. Press 4 times NEXT. «4» appears on display 04. Press STOP. The motor signals current setting: see table 05. Press 1 or 2 times UP 06. Press STOP. The motor signals new setting: see table | See the User manual of the transmitter at section: «RECEIVER MENU - Function 04» |

| Number of movements | Setting |
|---------------------|--------------|
| 1* | Blades close |
| 2 | Blades open |

* factory setting

09.3 Ice

Connect the M20 sensor (rain and temperature) to allow the device to detect information regarding the probable presence of ice. The ICE event has higher priority than the RAIN and WIND events and lower than the SNOW event. The control unit identifies the condition in which the temperature drops below 3°C for at least 3 seconds in the absence of precipitation, as a possible presence of ice. In this case the control unit enters ICE MODE: the blades are slightly opened (ice position preset by the factory *) in order to reduce the risk that the ice "sticks" the blades; the manual controls remain active but the possible "run" of the blades is only from the ice position to the open blades position. If the temperature remains above 3°C for at least 5 minutes, the control unit exits the ICE MODE.

(*) the maneuver is performed only if the blades are placed close to closure or totally closed.

WARNING:

to allow the control unit to detect the possible presence of ice, the temperature sensor must be enabled (see section 9.4.2)

09.4 Snow

Connect the M20 sensor (rain and temperature) to allow the device to detect information regarding the probable presence of snow. The SNOW event has higher priority than all other weather events. The power plant identifies the condition in which the temperature drops below 3°C, for at least 3 seconds and in presence of precipitation, as a potential presence of snow. In this case the control unit enters SNOW MODE, the blades are brought to the snow position (see point 9.4.1) in order to allow the snow to be discharged from the blades, the manual controls remain active anyway. The control unit exits SNOW MODE if the temperature or rain contact is reopened for at least 8 minutes.

WARNING:

to allow the control unit to detect the possible presence of snow, the temperature sensor must be enabled (see section 9.4.2)

9.4.1 Snow maneuver

It is the position in which the blades are brought when the control unit enters SNOW MODE. The factory sets this position to approximately 10 seconds from the "blades closed" position. To change this location:

1. Close the blades completely.
2. Bring the blades to the preferred "snow position".
3. Press STOP on the remote control for about 10 seconds, until the blades make a short signal.
Within 15 seconds, short press PROG on the remote control.
4. The blades make a brief signal. Position memorized !!
The blades do not move: error. Repeat the operation.

Warning:

Choose a snow position that allows snow to be discharged from the blades. The correct choice of snow position is the sole responsibility of the installer. An incorrect snow position, i.e. such as to prevent the correct flow of snow from the blades, can cause the structure to collapse when subjected to the snow load.

9.4.2 How to enable/disable the temperature sensor

To allow the control unit to detect SNOW and ICE events, the temperature sensor must be enabled. The factory sets the temperature sensor as "Not Enabled". To change this setting:

| ARCO | FLUTE, KUADRO, KORT | VISIO | Other transmitters... |
|---|--|---|---|
| 01. Bring the motor in an intermediate position 02. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display 03. Press 6 times NEXT. «6» appears on display 04. Press STOP. The motor signals current setting: see table 05. Select 1 or 2 (by pressing NEXT) 06. Press STOP. The motor signals new setting: see table | 01. Bring the motor in an intermediate position 02. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs light 03. Press 6 times DOWN. 04. Press STOP. The motor signals current setting: see table 05. Press 1 or 2 times DOWN 06. Press STOP. The motor signals new setting: see table | 01. Bring the motor in an intermediate position 02. Press MENU, «Menu rx» appears on display 03. Press 6 times NEXT. «6» appears on display 04. Press STOP. The motor signals current setting: see table 05. Press 1 or 2 times UP 06. Press STOP. The motor signals new setting: see table | See the User manual of the transmitter at section: «RECEIVER MENU - Function 06» |

| Number of movements | Setting |
|---------------------|------------|
| 1* | Not enable |
| 2 | Enable |

* factory setting

10. RESET

This procedure restores the device to factory conditions. In case of anomalous operation or errors during the installation of the device, it is advisable to carry out this procedure and then carry out the programming as described in section 4 "First installation".

1. Make sure the motor is not running
2. Connect the PROGRAM cable to the RED connector and press the button for about 40 seconds (after 5 seconds the LED on the control unit head lights up), until the motor signals and the LED switches off. (*)
3. Release the button and disconnect the PROGRAM programming cable from the RED connector.
4. The device has been reset to factory conditions.

(*) after 5 seconds, the motor may make a signal: disregard this report.

MANUEL D'UTILISATION

Contrôle d'un moteur linéaire avec fins de course mécaniques pour structure bioclimatique

rev02 23.05.2022

Cher client,

Ce manuel décrit les opérations nécessaires pour une installation et une mise en œuvre correctes du dispositif Linear Motor Control pour le contrôle d'un moteur linéaire équipé de fins de course mécaniques. Une utilisation autre que celle prévue dans ce manuel est impropre et interdite et entraîne l'annulation de la garantie et de toute responsabilité du producteur. Le montage, l'installation et l'entretien du produit doivent être effectués exclusivement par un technicien qualifié. À la fin de l'installation, tous les manuels annexés au produit doivent être remis au client final qui est tenu de les conserver pour des consultations ultérieures.

Attention :


Ce dispositif a été conçu pour fonctionner avec une source d'alimentation stable. S'assurer que la ligne d'alimentation ne dépend pas de circuits destinés à l'éclairage. Après une perte de tension, il pourrait s'avérer nécessaire d'effectuer une manœuvre d'ouverture/fermeture complète pour rétablir correctement certaines positions associées aux capteurs ainsi que la position préférée.

Avant d'actionner le moteur :


toujours vérifier que les personnes ou les choses se trouvent en dehors du champ d'action du mouvement. Si le moteur peut être actionné en mode automatique (par exemple, à travers des temporisateurs ou des capteurs), mettre en œuvre toutes les dispositions que la loi impose en termes de sécurité. Durant les opérations d'entretien de la structure, couper l'alimentation du Linear Motor Control de manière à travailler en sécurité.

01. CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

Caractéristiques de la centrale Linear Motor Control

- Alimentation : 24 V 
- Degré de protection : IPX4
- Fréquence radio : 433,42 MHz (à travers la connexion bus au récepteur radio)
- Télécommandes mémorisables : 40
- Capteurs supportés : capteur radio vent séries BLAST et VEGA, capteur pluie et température M20

Caractéristiques du moteur à connecter à la centrale Linear Motor Control

- Type : moteur linéaire
- Alimentation : 24 V 
- Fin de course : mécaniques (sans encodeur), durée d'une manœuvre complète inférieure à 60 secondes
- Absorption Max : 3A ou 6A (programmer en fonction des caractéristiques du moteur, voir la section 4)
La manœuvre s'arrête si, pendant le mouvement, la carte électronique détecte une absorption de courant, par l'actionneur linéaire, supérieure à la valeur configurée.

02. AVERTISSEMENTS

02.1 Avertissements pour la sécurité

L'installation incorrecte peut causer de graves blessures • Conserver ces instructions pour les éventuelles interventions futures d'entretien et d'élimination du produit • Toutes les opérations d'installation, de connexion, de programmation et d'entretien du produit doivent être effectuées exclusivement par un technicien qualifié et compétent, en respectant les lois, les normes, les réglementations locales et les instructions figurant dans ce manuel • Le câblage électrique doit respecter les normes en vigueur. La réalisation de l'installation électrique définitive est réservée exclusivement à l'électricien • Certains applications requièrent la commande avec « homme présent » et peuvent exclure l'utilisation de commandes radio ou exiger des sécurités particulières • Pour prévenir les situations potentiellement dangereuses, vérifier périodiquement les conditions de fonctionnement de la couverture.

02.2 Avertissements pour l'installation

Vérifier que l'emballage est intact et n'a pas subi de dommages lors du transport • Le choc violent et l'utilisation d'outil inadéquats peuvent provoquer la rupture de parties externes ou internes du dispositif • Il est interdit de percer ou de manipuler la centrale de quelque façon que ce soit. Ne pas modifier ou remplacer les parties sans l'autorisation du constructeur • Ne pas manipuler la centrale en la prenant par les câbles. Le câble d'alimentation ne peut être remplacé. Si le câble est endommagé, l'appareil doit être mis à la casse • Si le produit est installé à une hauteur inférieure à 2,5 m du sol ou d'une autre surface d'appui, il est nécessaire de protéger les parties en mouvement avec une couverture, pour empêcher tout accès accidentel. Quoi qu'il en soit, garantir l'accès pour les interventions d'entretien • Le câble d'alimentation doit être positionné de manière à ne pas entrer en contact avec les parties en mouvement • Le câble d'alimentation du produit est indiqué pour être installé uniquement à l'intérieur. Si l'installation est exécutée à l'extérieur, poser le câble dans un tube de protection • Le moteur doit être installé de manière à ne pas entrer en contact avec des liquides et, quoi qu'il en soit, dans une position protégée contre les agents atmosphériques

02.3 Avertissements pour l'utilisation

L'appareil peut être utilisé par les enfants de moins de 8 ans et par les personnes aux capacités physiques, sensorielles ou mentales réduites, ou dénuées d'expérience ou des connaissances nécessaires, à condition qu'elles soient surveillées ou qu'elles aient reçu des instructions concernant l'utilisation sûre de l'appareil et compris les risques y afférents • Les enfants ne doivent pas jouer avec l'appareil • Le nettoyage et l'entretien, destinés à être effectués par l'utilisateur, ne doivent pas être effectués par des enfants sans surveillance • Avant d'actionner le store enrouleur, s'assurer qu'aucune personne ou chose ne se trouve dans la zone concernée par le mouvement du store enrouleur. Contrôler l'automation durant le mouvement et maintenir les personnes à une distance de sécurité, jusqu'à la fin du mouvement • Ne pas permettre aux enfants de jouer avec l'appareil et avec les dispositifs de commande • Ne pas actionner le store enrouleur quand on effectue des opérations d'entretien (ex. nettoyage, etc.). Si le dispositif de commande est du type automatique, débrancher le moteur de la ligne d'alimentation.

Nous respectons l'environnement

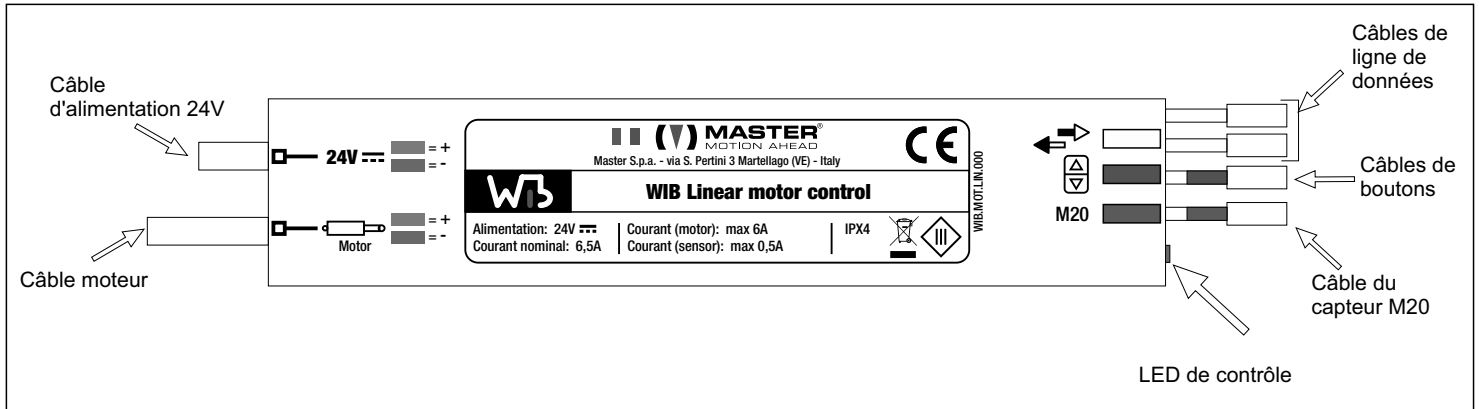
Tout le monde a le devoir de respecter l'environnement ! MASTER utilise des matériaux d'emballage recyclables. Éliminer les matériaux dans les conteneurs destinés à cet effet, selon les normes en vigueur sur le territoire. Ce produit pourrait contenir des substances polluantes pour l'environnement et dangereuses pour la santé. À la fin du cycle de vie du produit, s'en tenir attentivement aux normes sur sa correction élimination. Il est strictement interdit et dangereux d'éliminer le produit en le jetant dans les déchets ménagers.



Notes sur les systèmes radio

Il est conseillé de ne pas utiliser des systèmes radio dans des environnements avec de fortes interférences (par exemple, près des postes de police, des ports, des aéroports, des banques, etc.). Il convient dans tous les cas d'effectuer une visite technique des lieux avant d'installer tout système radio pour détecter les sources d'interférence possibles. Les systèmes radio peuvent être employés dans les cas où les éventuels brouillages ou dysfonctionnements de l'émetteur ou du récepteur ne représentent pas un facteur de risque ou si ce facteur est annulé par des systèmes de sécurité appropriés. La présence de dispositifs radio opérant à la même fréquence de transmission (433,42 MHz) peut interférer avec le récepteur radio du dispositif lui-même en réduisant ainsi la portée sur tout le système radio, ce qui limite de ce fait la fonctionnalité de l'installation.

03. CONNEXION ÉLECTRIQUE



03.1 Avertissements pour l'électricien


ATTENTION: utiliser un alimentateur individuel par dispositif • ATTENTION: Appareil destiné à être alimenté par un alimentateur capable de fournir une tension de sécurité très basse correspondant au marquage sur l'appareil, muni d'un transformateur d'isolement de sécurité et protégé contre les surcharges et les courts-circuits. L'appareil d'alimentation doit être une source d'alimentation limitée avec une protection contre les surintensités. Appareil destiné à être branché électriquement à d'autres circuits SELV. Les appareils d'alimentation doivent être conformes à la norme EN 60335-1 • Ce dispositif a été conçu pour fonctionner avec une source d'alimentation stable • Effectuer les connexions sans alimentation • Vérifier que la ligne d'alimentation ne dépende pas de circuits électriques destinés à l'éclairage • Prévoir en amont du réseau d'alimentation de l'automatisation un dispositif assurant la déconnexion complète omnipolaire du réseau, avec une distance d'ouverture des contacts dans chaque pôle d'au moins 3 mm. Ces dispositifs de déconnexion doivent être prévus dans le réseau d'alimentation conformément aux règles d'installation et doivent être directement branchés aux bornes d'alimentation • La section des câbles de connexion doit être proportionnée à la longueur des câbles mêmes et à l'absorption de la charge

En fonction des caractéristiques requises (figurant dans les avertissements pour l'électricien), il est conseillé d'utiliser l'alimentateur suivant:
marque Meanwell
modèle PWM-200

03.2 Alimentation

La tension d'alimentation 24 Vcc doit être raccordée au câble POWER. Raccorder le - au fil BLEU et le + au fil MARRON via le connecteur étanche en dotation (à l'intérieur de l'emballage).


03.3 Ligne de Données

Les connecteurs de la Ligne de Données sont bipolaires, sans aucun marquage de couleur (symbole ). Connecter le connecteur DATA_IN au connecteur DATA_OUT du module récepteur. Si le DATA_OUT du récepteur est déjà occupé, connecter le DATA_IN dans un connecteur DATA_OUT d'une centrale déjà connectée à la Ligne de Données.
Si le connecteur DATA OUT n'est pas utilisé, l'isoler à l'aide du bouchon en dotation.



* Dispositif de la série WIB

03.4 Moteur

Raccorder le moteur au câble MOTOR (symbole , câble bipolaire blanc long). Raccorder le - au fil BLEU et le + au fil MARRON en utilisant les connecteur déjà installé sur le câble: il suffit d'insérer individuellement les fils non dénudés (ATTENTION: s'assurer que les fils sont bien insérés jusqu'au bout) et appuyer sur le bouton bleu à l'aide d'une pince, en s'assurant de l'enfoncer jusqu'en butée.

03.5 Boutons de commande du moteur

Les boutons de commande du moteur sont du type à « contact sec » et sont en option. Utiliser le câble BOUTONS (cod. WIB.PUL.L04.004 à acheter séparément) et le raccorder au connecteur marqué en ROUGE. Le câble BOUTONS présente les fils suivants :

Noir : Commun des boutons
Vert et Jaune : Manœuvre 1 / Manœuvre 2
Rouge : Réservé. Laisser débranché et isoler.

Utiliser les boutons à positions momentanées ; ne pas utiliser de déviateurs avec position maintenue. **Les boutons fonctionnent avec homme présent** : en appuyant sur un bouton pendant plus de 0,2 secondes, le moteur commence à se déplacer ; dès que l'on relâche le bouton, le moteur s'arrête.

Ces contacts peuvent être également utilisés pour la connexion aux centrales domotiques, pourvu qu'elles soient en mesure de répliquer les règles qui viennent d'être décrites.

03.6 Capteur pluie et capteur température M20

Raccorder les capteurs pluie et température M20 au connecteur marqué en VERT. Si l'on souhaite utiliser uniquement le capteur pluie (c'est-à-dire si l'on souhaite désactiver le capteur température), après avoir effectué l'installation (voir la section 4), s'en tenir aux indications fournies à la section 9.4.2 (« Activer/désactiver le capteur de température »)

04. PREMIÈRE INSTALLATION



L'installation doit être effectuée par un technicien qualifié. Avant de commencer à intervenir sur le moteur, lire attentivement la procédure d'installation. En cas de doutes, contacter votre fournisseur.
L'installation doit être effectuée en utilisant un émetteur ARCO, VISIO, KORT, KUADRO, FLUTE ou équivalent. Avant d'entamer l'installation, lire le manuel d'instructions de l'émetteur et repérer les boutons MONTÉE, STOP, DESCENTE et PROG, nécessaires pour la programmation du moteur.

Avant de continuer :

- S'assurer que la structure bioclimatique est installée dans les règles de l'art, conformément aux normes prévues par le producteur de la structure.
- S'assurer que le moteur respecte les exigences requises par le Linear Motor Control.
- S'assurer que les fins de course mécaniques du moteur sont déjà réglés correctement.
- S'assurer que les connexions électriques ont été réalisées correctement.
- Sur les données de la plaquette du moteur, lire l'absorption de courant du moteur linéaire (généralement, environ 3 ampères ou bien environ 6 ampères).

Installation :

1. Alimenter le dispositif.
 2. Brancher au connecteur ROUGE le câble de programmation PROGRAM ; appuyer sur le bouton rouge et le maintenir enfoncé jusqu'à ce que (environ 5 secondes) le moteur effectue un mouvement de signalisation et la LED sur la tête de la centrale s'allume. (a)
 3. Relâcher le bouton : la LED sur la tête de la centrale s'éteint.
 4. Appuyer sur STOP de la télécommande à associer au moteur. Le moteur (s'il n'est pas en fin de course) effectue 1 court mouvement. La télécommande commande le moteur en mode « homme présent » : en appuyant sur MONTÉE ou bien DESCENTE, le moteur se déplace jusqu'à ce que l'on relâche la touche.
 5. En appuyant sur DESCENTE de la télécommande, les lames doivent SE FERME. Si les lames s'ouvrent, appuyer brièvement sur PROG de la télécommande pour inverser le mouvement du moteur.
 6. Placer les lames en position intermédiaire.
 7. Si votre moteur absorbe **moins de 3 ampères**, appuyer brièvement **3 FOIS sur la touche STOP** de la télécommande, puis attendre quelques secondes.
Si votre moteur absorbe **plus de 3 ampères**, appuyer brièvement **5 FOIS sur la touche STOP** de la télécommande, puis attendre quelques secondes.
Les lames se ferment totalement.
Les lames s'ouvrent totalement.
Procédure terminée avec succès !!! (b, c)
- (a) Si tel n'est pas le cas :
- Le dispositif n'est pas alimenté
 - Le dispositif a déjà été programmé. Dans ce cas, pour reprogrammer le dispositif il faut avant tout effectuer une mise à zéro (reset) (voir la section 9).
- (b) Si le mouvement s'arrête avant d'atteindre le fin de course, vérifier que le mouvement des lames se produit normalement en s'assurant qu'il n'y a pas d'obstacles ou de frottements pouvant limiter leur mouvement. Effectuer une mise à zéro (reset) de la carte (voir la section 9), puis répéter entièrement la procédure d'installation.
- (c) Pour interrompre la procédure, appuyer sur une touche (MONTÉE ou STOP ou DESCENTE) de la télécommande, puis répéter entièrement la procédure.

Remarque :

Après avoir effectué la procédure d'installation, la centrale charge les réglages d'usine suivants :

Position vent :

ferme les lames (pour modifier ce réglage, voir la section 9.2.1)

Capteur température :

pas activé (pour modifier ce réglage, voir la section 9.4.2)

05. MÉMORISER - SUPPRIMER UN ÉMETTEUR

1. Placer les lames en position intermédiaire.
2. Appuyer sur PROG d'une télécommande déjà associée au MOTEUR pendant 5 secondes.
Les lames s'ouvrent (2 mouvements courts).
3. Dans les 15 secondes, appuyer sur STOP de la télécommande à mémoriser/supprimer.
4. Les lames s'ouvrent (1 mouvement court) : télécommande mémorisée !!
Les lames se ferment (1 mouvement court) : télécommande supprimée !!
Les lames se ferment (2 mouvements courts) : erreur !! (*)

(*): une « erreur » est signalée si le code radio n'arrive pas en temps utile, si la mémoire est pleine, si l'on essaye de supprimer l'unique télécommande en mémoire.

06. FONCTIONS ASSOCIÉES À LA TÉLÉCOMMANDE

| TOUCHE TÉLÉCOMMANDE | MANŒUVRE |
|---------------------|--------------------------|
| MONTÉE | OUVRIR |
| DESCENTE | FERMER |
| STOP | ARRÊTER |
| FOR ME* | Rappel Position Préférée |

(*) : sur certains modèles de télécommande, ce bouton pourrait ne pas être disponible ou bien la fonction pourrait être disponible à travers une combinaison de touches. Pour plus de détails, consulter le manuel de la télécommande.

Pour rappeler la position préférée :

Télécommande ARCO : appuyer sur FOR ME
 Télécommande KORT, FLUTE et KUADRO : appuyer rapidement 3 fois sur STOP, puis attendre quelques instants
 Autres télécommandes : voir le manuel de la télécommande, à la rubrique « For Me » ou bien « Position préférée »

Pour programmer la position préférée :

Avec la télécommande, placer les lames dans la position préférée, puis :
 Télécommande ARCO : appuyer en même temps sur STOP et FOR ME pendant environ 5 secondes
 Télécommande KORT, FLUTE et KUADRO : appuyer rapidement 6 fois sur STOP, puis maintenir le bouton DESCENTE enfoncé pendant environ 5 secondes
 Autres télécommandes : voir le manuel de la télécommande, à la rubrique « For Me » ou bien « Position préférée »

07. MÉMORISER - SUPPRIMER UN CAPTEUR VENT RADIO

Le dispositif est en mesure de mémoriser un capteur radio modèle BLAST (capteur vent radio), BLAST BT (capteur vent radio à pile), VEGA (capteur soleil-vent radio), VEGA BT (capteur soleil-vent radio à pile). Indépendamment du type de capteur mémorisé, ce dispositif gère uniquement les informations relatives au capteur vent ; **les informations relatives au capteur soleil ne sont pas implémentées.**

Il est possible de mémoriser un seul capteur vent radio ; si l'on mémorise un second capteur radio, le capteur radio en mémoire sera supprimé et remplacé par le nouveau capteur radio.

1. Placer le moteur en position intermédiaire.
2. Appuyer sur PROG d'une télécommande déjà associée seulement au MOTEUR pendant 5 secondes. Les lames s'ouvrent (2 mouvements courts).
3. Dans les 15 secondes, appuyer sur la touche 1 du capteur radio à mémoriser/supprimer.
4. Les lames s'ouvrent (1 mouvement court) : capteur mémorisé !!
 Les lames se ferment (1 mouvement court) : capteur supprimé !!
 Les lames se ferment (2 mouvements courts) : erreur !! (*)

(*) : une « erreur » est signalée si le code radio n'arrive pas en temps utile

08. TEST RADIO

Lorsqu'un capteur radio est mémorisé, un contrôle de communication entre le capteur vent et le dispositif s'active automatiquement. Si la communication vient à manquer pendant plus de 120 minutes, le moteur effectue une manœuvre de protection des lames (cette manœuvre dépend de la manœuvre associée au capteur vent, voir la section 9.2.1). Cette manœuvre est répétée toutes les 120 minutes jusqu'au rétablissement de la communication radio. En cas de capteurs radio à pile, ce comportement pourrait signaler l'exigence de remplacer la pile. La fonction TEST RADIO peut être activé/désactivée à l'aide d'une télécommande associée au moteur à travers la procédure suivante :

| Émetteurs ARCO | Émetteurs FLUTE, KUADRO et KORT | Émetteurs VISIO | D'autres émetteurs... |
|--|---|--|---|
| 01. Placer le moteur en position intermédiaire. 02. Appuyer sur MENU pendant environ 5 secondes ; l'écran affichera le message «rS». 03. Appuyer 1 fois sur PREV et 7 fois sur NEXT. L'écran affiche « 17 ». 04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale : 1 en haut = pas actif, 2 en haut = actif. 05. Pour désactiver : appuyer sur PREV Pour activer : appuyer sur NEXT 06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale : 1 en haut = pas actif, 2 en haut = actif. | 01. Placer le moteur en position intermédiaire. 02. Tout en maintenant enfoncé le bouton STOP, appuyer également sur PROG pendant environ 1 seconde, jusqu'à ce que les leds s'allument. 03. Appuyer 1 fois sur EN HAUT et 7 fois sur EN BAS. 04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale : 1 en haut = pas actif, 2 en haut = actif. 05. Pour désactiver : appuyer sur EN BAS Pour activer : appuyer sur EN HAUT 06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale : 1 en haut = pas actif, 2 en haut = actif. | 01. Placer le moteur en position intermédiaire. 02. Appuyer sur MENU, l'écran affiche le message « Menu Rx ». 03. Appuyer 1 fois sur PREV et 7 fois sur NEXT. L'écran affiche « 17 ». 04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale : 1 en haut = pas actif, 2 en haut = actif. 05. Pour désactiver : appuyer sur EN BAS Pour activer : appuyer sur EN HAUT 06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale : 1 en haut = pas actif, 2 en haut = actif. | Consulter le manuel de votre émetteur à la rubrique : « MENU RÉCEPTEUR - FONCTION 17 » |

| Nombre mouvements | Réglage |
|-------------------|------------|
| 1 | Pas active |
| 2* | Active |

*réglage d'usine

08.1 Remarque sur les capteurs à pile

La durée de la pile dans les capteurs à pile dépend de nombreux facteurs (degré d'exposition aux événements atmosphériques, température de fonctionnement, etc.). Voilà pourquoi il est conseillé de vérifier périodiquement l'état de charge de la pile ainsi que le fonctionnement du capteur. Pour plus de détails, consulter le manuel du capteur.

09. CAPTEURS MÉTÉO

Le dispositif peut gérer un capteur vent radio modèle BLAST, BLAST BT, VEGA et VEGA BT. Il est en outre possible de raccorder à la centrale un capteur pluie et température M20. Les événements atmosphériques captés par les capteurs sont évalués par la centrale selon la priorité suivante :

- 1-NEIGE
- 2-GLACE
- 3-VENT
- 4-PLUIE

Cela signifie, par exemple, que si les événements PLUIE et VENT sont présents en même temps, la centrale se placera en position VENT (prioritaire sur la pluie) ; si à la fin de l'évènement VENT, l'évènement PLUIE sera encore présent, la centrale se placera en position PLUIE.

Attention :

Si le capteur M20 n'est pas connecté, garder le capuchon sur le connecteur (marqué en VERT).

Attention :

Les capteurs sont des dispositifs qui génèrent des manœuvres automatiques. S'assurer que cela ne comporte aucun risque pour les personnes et les choses et, éventuellement, équiper l'installation des dispositifs de sécurité nécessaires. Les capteurs sont des dispositifs qui ne peuvent pas garantir l'intégrité de la structure dans toutes les situations ; cependant, ils réduisent la probabilité de l'endommager en cas de mauvaises conditions atmosphériques. Les capteurs pourraient se détériorer ou ne pas détecter correctement ou en temps utile le danger. Il relève donc de la responsabilité de l'homme de vérifier qu'en cas de mauvaises conditions atmosphériques, les lames sont positionnées conformément aux indications du constructeur de la structure.

09.1 Pluie

Raccorder le capteur M20 (pluie et température) pour permettre au dispositif de détecter les informations concernant la pluie. L'évènement PLUIE a la priorité plus basse par rapport aux autres événements météorologiques.

Si le contact PLUIE se ferme pendant au moins 3 secondes, la centrale entre en MODE PLUIE, les lames se ferment complètement et les commandes manuelles demeurent quoi qu'il en soit actives. Si le contact PLUIE s'ouvre pendant au moins 5 minutes, la centrale quitte le MODE PLUIE.

09.2 Vent

Régler un capteur radio compatible (voir la section 7) pour permettre au dispositif de détecter les informations relatives au vent. L'évènement VENT a la priorité plus haute par rapport à l'évènement PLUIE et plus basse par rapport aux autres événements météorologiques. Si le capteur radio détecte le danger vent, la centrale entre en MODE VENT : les lames se positionnent en position vent et les commandes manuelles demeurent quoi qu'il en soit actives. Lorsque le capteur radio détecte la fin du danger vent, la centrale quitte le MODE VENT.

09.2.1 Position vent

Vous pouvez sélectionner si en présence de vent les lames doivent se fermer complètement ou bien s'ouvrir complètement. L'usine règle le dispositif pour fermer les lames en présence de vent. Pour modifier ce réglage :

| Émetteurs ARCO | Émetteurs FLUTE, KUADRO et KORT | Émetteurs VISIO | D'autres émetteurs... |
|--|--|--|---|
| <ol style="list-style-type: none">01. Placer le moteur en position intermédiaire.02. Appuyer sur MENU pendant environ 5 secondes ; l'écran affichera le message « rS ».03. Appuyer 4 fois sur NEXT. L'écran affiche « 4 ».04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 2 mouvements).05. Choisir 1 ou 2 en appuyant sur NEXT (voir le tableau)06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 2 mouvements). | <ol style="list-style-type: none">01. Placer le moteur en position intermédiaire.02. Tout en maintenant enfoncé le bouton STOP, appuyer également sur PROG pendant environ 1 seconde, jusqu'à ce que les leds s'allument.03. Appuyer 4 fois sur EN BAS.04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 2 mouvements).05. Appuyer 1 ou 2 fois sur EN BAS (voir le tableau)06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 2 mouvements). | <ol style="list-style-type: none">01. Placer le moteur en position intermédiaire.02. Appuyer sur MENU, l'écran affiche le message « Menu Rx ».03. Appuyer 4 fois sur NEXT. L'écran affiche « 4 ».04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 2 mouvements).05. Choisir 1 ou 2 (voir le tableau)06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 2 mouvements). | <p>Consulter le manuel de votre émetteur à la rubrique :</p> <p>« MENU RÉCEPTEUR - FONCTION 4 »</p> |

| Nombre mouvements | Position vent |
|-------------------|----------------|
| 1* | Lames fermées |
| 2 | Lames ouvertes |

*réglage d'usine

09.3 Glace

Raccorder le capteur M20 (pluie et température) pour permettre au dispositif de détecter les informations concernant la présence probable de glace. L'évènement GLACE a la priorité plus haute par rapport aux événements PLUIE et VENT et plus basse par rapport à l'évènement NEIGE. La centrale identifie comme présence potentielle de glace la situation dans laquelle la température tombe en dessous de 3°C pendant au moins 3 secondes en l'absence de précipitations. Dans ce cas, la centrale entre en MODE GLACE, les lames sont légèrement ouvertes (position glace prédéfinie à l'usine *) de manière à réduire le risque que la glace « colle » les lames, les commandes manuelle demeurent quoi qu'il en soit actives mais la course des lames sera possible uniquement de la position glace à la position lames ouvertes. Si la température reste au dessus de 3°C pendant au moins 5 minutes, la centrale quitte le MODE GLACE.

(*) cette manœuvre est exécutée uniquement si les lames se trouvent à proximité de la fermeture ou sont totalement fermées.

ATTENTION :

pour permettre à la centrale de détecter la présence possible de glace, le capteur de température doit être activé (voir la section 9.4.2)

Raccorder le capteur M20 (pluie et température) pour permettre au dispositif de détecter les informations concernant la présence probable de neige. L'évènement NEIGE a la priorité plus haute par rapport à tous les autres évènements météorologiques. La centrale identifie comme présence potentielle de neige la situation dans laquelle la température tombe en dessous de 3°C pendant au moins 3 secondes en présence de précipitations. Dans ce cas, la centrale entre en MODE NEIGE, les lames sont placées en position neige réglée (voir le point 9.4.1) de manière à permettre l'évacuation de la neige des lames et les commandes manuelles demeurent quoi qu'il en soit actives. La centrale quitte le MODE NEIGE si pendant au moins 8 minutes le contact température ou pluie s'ouvre à nouveau.

ATTENTION :

pour permettre à la centrale de détecter la présence possible de neige, le capteur de température doit être activé (voir la section 9.4.2)

9.4.1 Position neige

Il s'agit de la position dans laquelle les lames sont placées lorsque la centrale entre en MODE NEIGE. L'usine règle cette position à environ 10 secondes de la position « lames fermées ». Pour modifier cette position :

1. Fermer complètement les lames.
2. Placer les lames dans la « position neige » préférée.
3. Appuyer sur STOP de la télécommande pendant environ 10 secondes, jusqu'à ce que les lames effectuent une courte signalisation. Dans les 15 secondes, appuyer brièvement sur PROG de la télécommande.
4. Les lames effectuent une courte signalisation. Position mémorisée !!
Les lames ne se déplacent pas : erreur. Répéter l'opération.

Attention :

Choisir une position neige permettant d'évacuer la neige des lames. Le choix correct de la position neige relève exclusivement de la responsabilité de l'installateur. Une position neige erronée, c'est-à-dire empêchant l'évacuation correcte de la neige des lames, peut provoquer des affaissements de la structure soumise à la charge de la neige.

9.4.2 Activer / Désactiver le capteur de température

Afin que la centrale puisse être en mesure de détecter les évènements NEIGE et GLACE, il faut que le capteur de température soit activé. L'usine règle le capteur de température comme « Non Activé ». Pour modifier ce réglage :

| Émetteurs ARCO | Émetteurs FLUTE, KUADRO et KORT | Émetteurs VISIO | D'autres émetteurs... |
|---|--|--|--|
| 01. Placer le moteur en position intermédiaire. 02. Appuyer sur MENU pendant environ 5 secondes ; l'écran affichera le message « rS ». 03. Appuyer 6 fois sur NEXT. L'écran affiche « 6 ». 04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 2 mouvements). 05. Choisir 1 ou 2 fois NEXT (voir le tableau). 06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 2 mouvements). | 01. Placer le moteur en position intermédiaire. 02. Tout en maintenant enfoncé le bouton STOP, appuyer également sur PROG pendant environ 1 seconde, jusqu'à ce que les leds s'allument. 03. Appuyer 6 fois sur EN BAS. 04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 2 mouvements). 05. Appuyer 1 ou 2 fois sur EN BAS (voir le tableau). 06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 2 mouvements). | 01. Placer le moteur en position intermédiaire. 02. Appuyer sur MENU, l'écran affiche le message « Menu Rx ». 03. Appuyer 6 fois sur NEXT. L'écran affiche « 6 ». 04. Appuyer sur STOP. Le moteur signale la valeur courante (de 1 à 2 mouvements). 05. Choisir 1 ou 2 fois MONTÉE (voir le tableau). 06. Appuyer sur STOP. Le moteur signale le nouveau réglage (de 1 à 2 mouvements). | Consulter le manuel de votre émetteur à la rubrique : « MENU RÉCEPTEUR - FONCTION 6 » |

| Nombre mouvements | Capteur température |
|-------------------|---------------------|
| 1* | Pas activé |
| 2 | Activé |

*réglage d'usine

10. RÉTABLISSEMENT DES RÉGLAGES D'USINE (remise à zéro)

Cette procédure rétablit les réglages d'usine dans le dispositif. En cas de dysfonctionnement ou d'erreur durant la mise en œuvre du dispositif, il est conseillé d'effectuer cette procédure et d'effectuer ensuite la programmation en suivant les instructions de la section 4 « Première installation ».

1. S'assurer que le moteur n'est pas en mouvement
2. Brancher au connecteur ROUGE le câble de programmation PROGRAM et appuyer sur le bouton pendant environ 40 secondes (après 5 secondes, la LED sur la tête de la centrale s'allume), jusqu'à ce que le moteur effectue une signalisation et que la LED s'éteigne. (*)
3. Relâcher la touche et débrancher le câble de programmation PROGRAM du connecteur ROUGE.
4. Le dispositif a été rétabli selon les réglages d'usine.

(*) après 5 secondes, le moteur pourrait effectuer une signalisation. Ne pas considérer cette signalisation.

GEBRAUCHSANWEISUNG

Steuerung eines Linearmotors mit mechanischen Endanschlägen für bioklimatische Überdachung

rev02 23.05.2022


Sehr geehrter Kunde, dieses Handbuch beschreibt die für die korrekte Installation und Inbetriebnahme des Geräts Linear Motor Control zur Steuerung eines mit mechanischen Endschaltern ausgestatteten Linearmotors erforderlichen Vorgänge. Jede andere als die in diesem Handbuch vorgesehene Verwendung des Produkts ist unsachgemäß und verboten und führt zum Erlöschen der Garantie und entbindet den Hersteller von jeglicher Haftung. Montage, Installation und Wartung des Produkts müssen ausschließlich von einem qualifizierten Techniker durchgeführt werden. Nach Abschluss der Installation müssen alle dem Produkt beiliegenden Handbücher dem Endkunden übergeben werden, der sie für das spätere Nachschlagen aufbewahren muss.

Achtung: Dieses Gerät ist für den Betrieb mit einer stabilen Stromquelle ausgelegt. Stellen Sie sicher, dass die Stromversorgungsleitung nicht von den für die Beleuchtung vorgesehenen Stromkreisen abhängig ist. Nach einem Stromausfall kann es erforderlich sein, einen vollständigen Öffnungs-/Schließvorgang durchzuführen, um einige den Sensoren zugewiesene Positionen und die bevorzugte Position korrekt wiederherzustellen.


Vor der Betätigung des Motors: Prüfen Sie immer, dass Personen oder Gegenstände sich außerhalb des Wirkungskreises der Bewegung befinden. Wenn der Motor automatisch betätigt werden kann (z.B. durch Timer oder Sensoren), sind alle entsprechenden gesetzlich vorgeschriebenen Sicherheitsmaßnahmen zu treffen. Bei Wartungsarbeiten an der Überdachung muss die Stromversorgung von Linear MOTOR-Control unterbrochen werden, damit unter sicheren Bedingungen gearbeitet werden kann.

01. TECHNISCHE EIGENSCHAFTEN

Eigenschaften der Steuerzentrale Linear Motor Control

- Stromversorgung : 24 V 
- Schutzart : IPX4
- Funkfrequenz : 433.42 MHz (mittels der Verbindung des Bus mit dem Funkempfänger)
- Speicherbare Fernbedienungen : 40
- Unterstützte Sensoren : Wind-Funksensor Serie BLAST und VEGA, Regen- und Temperatursensor M20

Eigenschaften des an die Steuerzentrale Linear Motor Control anzuschließenden Motors

- Typ : Linearmotor
- Stromversorgung : 24 V 
- Endanschläge : mechanisch (ohne Encoder), Dauer einer vollständigen Bewegung unter 60 Sekunden
- Max. Stromaufnahme : 3A oder 6A (in Abhängigkeit von den Eigenschaften des Motors einzustellen, siehe Abschnitt 4)
Die Bewegung wird unterbrochen, wenn die Platine während derselben eine höhere als die eingestellte Stromaufnahme des Linearmotors erfasst.

02. WICHTIGER HINWEIS

02.1 Warnhinweise für die Sicherheit

Eine falsche Installation kann zu schweren Verletzungen führen • Diese Anleitung für die zukünftige Wartung und Entsorgung des Produkts aufbewahren • Alle Installations-, Anschluss-, Programmierungs- und Wartungsarbeiten am Produkt dürfen nur von einem qualifizierten und kompetenten Techniker unter Beachtung der Gesetze, Vorschriften, lokalen Bestimmungen und der in diesem Handbuch enthaltenen Anleitungen durchgeführt werden • Die elektrische Verkabelung muss den geltenden Normen entsprechen. Die Herstellung der endgültigen elektrischen Anlage ist gemäß ausschließlich dem Elektriker vorbehalten • Bestimmte Anwendungen erfordern die „Totmann“-Steuerung und können den Einsatz von Funksteuerungen ausschließen oder besondere Sicherheitsmaßnahmen erfordern • Um potentiellen Gefahrsituationen vorzubeugen, ist der Betriebszustand des Abdeckung regelmäßig zu überprüfen.

02.2 Warnhinweise für die Installation

Prüfen, dass die Verpackung intakt ist und während des Transports nicht beschädigt wurde • Starke Stöße und die Verwendung von ungeeignetem Werkzeug können dazu führen, dass die äußeren oder inneren Teile der Vorrichtung beschädigt werden • Es ist verboten, die Steuerzentrale anzubohren oder in irgendeiner Weise abzuändern. Ohne Genehmigung des Herstellers keine Änderungen oder Auswechslungen von Teilen vornehmen • Das Netzkabel nicht für das Handling der Steuerzentrale verwenden. Das Netzkabel kann nicht ersetzt werden. Wenn das Kabel beschädigt ist, muss das Gerät verschrottet werden • Wenn das Produkt in einer Höhe von weniger als 2,5 m vom Boden oder einer anderen tragenden Fläche entfernt installiert wird, ist es notwendig, die beweglichen Teile mit einer Abdeckung gegen versehentlichen Kontakt zu schützen. Der Zugang zu Wartungszwecken muss jedoch gewährleistet sein • Das Netzkabel muss so verlegt werden, dass es nicht mit beweglichen Teilen in Berührung kommt • Das Netzkabel des Produkts ist nur für die Inneninstallation geeignet. Wenn die Installation im Freien erfolgt, ist das Kabel in einem Schutzrohr zu verlegen • Der Motor muss so installiert werden, dass er nicht mit Flüssigkeiten in Berührung kommt, und auf jeden Fall in einer vor Witterungseinflüssen geschützten Position.

02.3 Warnhinweise für den Gebrauch

Das Gerät kann von Kindern im Alter von mindestens 8 Jahren und von Personen mit eingeschränkten physischen, sensorischen oder geistigen Fähigkeiten oder mangelnder Erfahrung und Kenntnis benutzt werden, sofern sie beaufsichtigt werden oder Anweisungen zum sicheren Gebrauch des Geräts erhalten haben und die mit demselben verbundenen Gefahren kennen • Kinder dürfen nicht mit dem Gerät spielen • Die vom Benutzer durchzuführende Reinigung und Wartung darf nicht ohne Aufsicht von Kindern durchgeführt werden • Vor der Bedienung des Rollos prüfen, dass sich keine Personen oder Gegenstände in dem von der Rollobewegung betroffenen Bereich befinden. Die Automation während der Bewegung überprüfen und dafür sorgen, dass Personen sich bis zum Ende der Bewegung in einem sicheren Abstand aufhalten • Das Rollo nicht bei Wartungsarbeiten (z.B. Reinigung usw.) betätigen. Bei der automatischen Steuervorrichtung ist der Motor von der Versorgungsleitung zu trennen

Wir achten die Umwelt

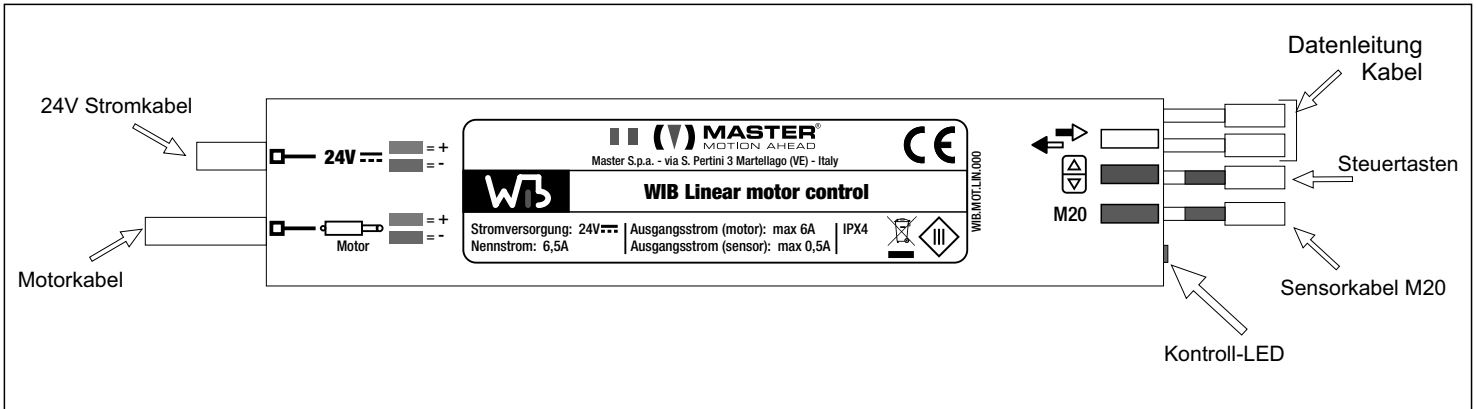
Der Schutz der Umwelt ist eine Pflicht aller Menschen! MASTER verwendet recyclefähiges Verpackungsmaterial. Das Verpackungsmaterial unter Beachtung der örtlichen Gesetze in den entsprechenden Containern entsorgen. Dieses Produkt kann umweltbelastende und gesundheitsgefährdende Stoffe enthalten. Befolgen Sie nach Ende des Lebenszyklus des Produkts genau die Vorschriften zur ordnungsgemäßen Entsorgung. Es ist strikt verboten und gefährlich, das Produkt mit dem Hausmüll zu entsorgen.



Anmerkungen zu den Funksystemen

Es ist ratsam, die Funksysteme nicht in Umgebungen mit starken Interferenzen (zum Beispiel in der Nähe von Polizeistationen, Hafenanlagen, Flughäfen, Banken usw.) zu verwenden. Vor der Installation eines jeglichen Funksystems ist auf jeden Fall ein technischer Lokalaugenschein empfehlenswert, um eventuelle Störquellen zu bestimmen. Funksysteme dürfen nur dort verwendet werden, wo eventuelle Störwellen oder Betriebsstörungen des Senders oder Empfängers keinen Risikofaktor darstellen, oder wenn dieser Risikofaktor durch geeignete Sicherheitssysteme eliminiert wird. Die Anwesenheit von auf der gleichen Sendefrequenz (433.42 MHz) arbeitenden Funkvorrichtungen kann mit dem Funkempfänger der Vorrichtung interferieren und die Reichweite des gesamten Funksystems sowie die Funktionalität der Anlage einschränken.

03. STROMANSCHLUSS



03.1 Warnhinweise für den Elektriker

ACHTUNG: Nur ein Stromversorgungsgerät pro Gerät verwenden • **ACHTUNG:** Gerät, das von einem Stromversorgungsgerät gespeist werden muss, das in der Lage ist, eine der Kennzeichnung am Gerät entsprechende Niedervolt-Spannung zu liefern, und das mit einem Sicherheitstransformator ausgestattet und gegen Überlast und Kurzschluss geschützt ist. Das Stromversorgungsgerät muss eine begrenzte Stromquelle mit Überstromschutz sein. Gerät, das dazu bestimmt ist, mit anderen SELV-Stromkreisen elektrisch verbunden zu werden. Die Stromversorgungsgeräte müssen der EN 60335-1 entsprechen • Dieses Gerät wurde für den Betrieb mit einer stabilen Stromquelle entwickelt • Die Anschlüsse bei unterbrochener Stromversorgung herstellen • Prüfen, dass die Versorgungsleitung nicht von für die Beleuchtung vorgesehenen Stromkreisen abhängig ist • Oberhalb des Stromversorgungsnetzes der Automatisierung ist eine Vorrichtung vorzusehen, die eine vollständige allpolige Trennung vom Netz gewährleistet, mit einem Kontaktöffnungsabstand von mindestens 3 mm in jedem Pol. Diese Trennvorrichtungen müssen im Stromversorgungsnetz gemäß den Installationsvorschriften vorgesehen und direkt an die Stromversorgungsklemmen angeschlossen sein • Der Querschnitt der Anschlusskabel muss proportional zu ihrer Länge und zur Stromaufnahme sein.

Aufgrund der geforderten Eigenschaften (aufgeführt in den Warnhinweisen für den Elektriker) empfehlen wir die Verwendung des folgenden Netzteils:
 Marke Meanwell
 Modell PWM-200

03.2 Stromversorgung

Die 24Vdc-Versorgungsspannung muss an das 24V-Kabel angeschlossen werden. Das **- an den BLAUEN Draht** und das **+ an den BRAUNEN Draht** anschließen Sie das Gerät mit dem mitgelieferten wasserdichten Stecker an (in der Verpackung enthalten).

03.3 Datenleitung

Die Steckverbinder der Datenleitung sind zweipolig ohne Farbmarkierungen (Symbol \leftrightarrow). Den Verbinder DATA_IN an den Verbinder DATA_OUT des Empfängermoduls anschließen. Wenn DATA_OUT des Empfängers bereits belegt ist, DATA_IN an einen Verbinder DATA_OUT einer Steuerzentrale anschließen, die bereits an die Datenleitung angeschlossen ist. **Wenn die Buchse DATA OUT nicht verwendet wird, isolieren Sie sie mit der mitgelieferten Kappe.**



* Gerät der Serie WIB

03.4 Motor

Den Motor an das $\square \rightarrow$ MOTOR-Kabel (langes weißes zweipoliges Kabel) anschließen. Unter Verwendung der bereits an das Kabel angeschlossenen Stecker das „-“ **an den BLAUEN Draht** und das „+“ **an den BRAUNEN Draht** anschließen: Stecken Sie einfach die einzelnen, nicht abisolierten Drähte ein (ACHTUNG: Achten Sie darauf, dass die Drähte ganz eingesteckt sind) und quetschen Sie den blauen Knopf mit einer Zange, wobei Sie darauf achten müssen, dass er ganz eingedrückt ist.

03.5 Motorsteuertasten (optional)

Die Tasten für die Motorsteuerung sind vom Typ "potentialfreier Kontakt" und sind optional. Das TASTEN-Kabel (cod. WIB.PUL.L04.004 Separat zu erwerben) verwenden und es an den ROT markierten Anschluss anschließen. Das TASTEN-Kabel hat die folgenden Drähte:

- Schwarz** : Gemeinsamer Leiter der Tasten
- Grün und Gelb** : Bewegung1 / Bewegung2
- Rot** : **Reserviert.** Abgetrennt lassen und isolieren.

Nach dem Betätigen in ihre Ausgangsposition zurückkehrende Tasten verwenden. Keine Schalter verwenden, die in der gedrückten Position verbleiben. **Bei den Tasten handelt es sich um Totmantastan:** Bei Drücken einer Taste für mehr als 0,2 Sekunden setzt sich der Motor in Bewegung, sobald die Taste losgelassen wird, stoppt der Motor.

Diese Kontakte können auch für den Anschluss an Smart Home-Steuerzentralen verwendet werden, sofern diese in der Lage sind, die soeben beschriebenen Regeln zu replizieren.

03.6 Regensensor und Temperatursensor M20

Den Regen- und Temperatursensor M20 an den **GRÜN** gekennzeichneten Steckverbinder anschließen. Falls nur der Regensensor verwendet werden soll (d.h. wenn der Temperatursensor deaktiviert werden soll), sind nach der Installation (siehe Abschnitt 4) die Anweisungen in Abschnitt 9.4.2 („Aktivieren/Deaktivieren des Temperatursensors“) zu befolgen.

04. ERSTE INSTALLATION



Die Installation muss von einem qualifizierten Techniker durchgeführt werden. Bevor am Motor eingegriffen wird, ist das Installationsverfahren aufmerksam zu lesen. Im Zweifelsfall den Zulieferer kontaktieren.

Die Installation muss unter Verwendung eines Senders ARCO, VISIO, KORT, KUADRO, FLUTE oder eines gleichwertigen Senders erfolgen. Vor der Installation die Bedienungsanleitung des Senders lesen und die für die Programmierung des Motors notwendigen Tasten AUFWÄRTS, STOP, ABWÄRTS, PROG ausmachen.

Vor dem Fortfahren:

- Vergewissern Sie sich, dass die bioklimatische Überdachung fachgerecht installiert wird, indem die vom Hersteller der Überdachung vorgegebenen Regeln befolgt werden.
- Vergewissern Sie sich, dass der Motor den Anforderungen von Linear Motor Control entspricht.
- Vergewissern Sie sich, dass die mechanischen Endschalter des Motors bereits richtig eingestellt sind.
- Vergewissern Sie sich, dass die elektrischen Anschlüsse korrekt ausgeführt wurden.
- Lesen Sie die Stromaufnahme des Linearmotors (typischerweise ca. 3 Ampere oder ca. 6 Ampere) auf dem Typenschild des Motors ab.

Installation:

1. Die Stromversorgung des Geräts einschalten.
 2. Das Programmierkabel PROGRAMM an den ROTEN Steckverbinder anschließen; die rote Taste drücken und gedrückt halten, bis (etwa 5 Sekunden) der Motor eine Anzeigebewegung ausführt und die LED am Kopf der Steuerzentrale aufleuchtet. (a)
 3. Die Taste loslassen: Die LED am Kopf der Steuerzentrale wird gelöscht.
 4. STOP an der mit dem Motor zu pairenden Fernbedienung drücken. Der Motor führt 1 kurze Bewegung durch (wenn er nicht am Endanschlag ist). Die Fernbedienung steuert den Motor im Modus „Totmann“: Bei Drücken von AUFWÄRTS oder ABWÄRTS bewegt sich der Motor, bis die Taste losgelassen wird.
 5. Bei Drücken von ABWÄRTS an der Fernbedienung müssen die Lamellen sich SCHLIESSEN. Wenn die Lamellen sich öffnen, Kurz PROG an der Fernbedienung drücken, um die Motorbewegung umzukehren.
 6. Die Lamellen in die mittlere Position bringen.
 7. Wenn Ihr Motor **weniger als 3 Ampere aufnimmt, drücken Sie 3 MAL kurz die STOP-Taste** der Fernbedienung und warten Sie ein paar Sekunden.
Wenn Ihr Motor **mehr als 3 Ampere aufnimmt, drücken Sie kurz 5 MAL die STOP-Taste auf der Fernbedienung** und warten Sie ein paar Sekunden.
Die Lamellen schließen vollständig.
Die Klappen öffnen sich vollständig.
Vorgang erfolgreich abgeschlossen. (b, c)
- (a) Wenn das nicht passiert:
- Das Gerät ist nicht stromversorgt
 - Das Gerät ist bereits programmiert In diesem Fall müssen Sie vor der Neuprogrammierung des Geräts eine Rücksetzung durchführen (siehe Abschnitt 9).
- (b) Wenn die Bewegung vor Erreichen der Endschalter zum Stillstand kommt, ist sicherzustellen, dass die Bewegung der Lamellen einwandfrei abläuft, wobei darauf zu achten ist, dass Hindernisse oder Reibung nicht die Bewegung der Lamellen einschränken. Die Platine zurücksetzen (siehe Abschnitt 9) und den Installationsvorgang vollständig wiederholen.
- (c) Zum Unterbrechen des Vorgangs, eine Taste (AUFWÄRTS oder STOP oder ABWÄRTS) an der Fernbedienung drücken und den Vorgang dann vollständig wiederholen.

Anmerkung:

Sobald der Installationsvorgang abgeschlossen ist, lädt die Steuerzentrale die folgenden Werkseinstellungen:

Position Wind:

Die Lamellen schließen (zum Ändern dieser Einstellung siehe Abschnitt 9.2.1).

Temperatur-Sensor:

nicht aktiviert (zum Ändern dieser Einstellung siehe Abschnitt 9.4.2)

05. SPEICHERN - LÖSCHEN EINES SENDERS

1. Die Lamellen in die mittlere Position bringen.
2. PROG an einer bereits mit dem MOTOR gepairten Fernbedienung 5 Sekunden lang drücken.
Die Lamellen öffnen sich (2 kurze Bewegungen).
3. Innerhalb von 15 Sekunden STOP an der zu speichernden/löschenden Fernbedienung drücken.
4. Die Lamellen öffnen sich (1 kurze Bewegung): Fernbedienung gespeichert!!
Die Lamellen schließen sich (1 kurze Bewegung): Fernbedienung gelöscht!!
Die Lamellen schließen sich (2 kurze Bewegungen): Fehler!! (*)

(*): Es wird „Fehler“ angezeigt, wenn der Funkcode nicht rechtzeitig ankommt, wenn der Speicher voll ist, wenn versucht wird, die einzige Fernbedienung im Speicher zu löschen.

06. DER FERNBEDIENUNG ZUGEORDNETE FUNKTIONEN

| TASTE DER FERNBEDIENUNG | BEWEGUNG |
|-------------------------|----------------------------------|
| AUFWÄRTS | ÖFFNET |
| ABWÄRTS | SCHLIESST |
| STOP | HÄLT AN |
| FOR ME* | Ruft die bevorzugte Position auf |

(*): Bei einigen Fernbedienungsmodellen steht diese Taste möglicherweise nicht zur Verfügung, oder die Funktion ist möglicherweise über eine Tastenkombination verfügbar. Weitere Informationen finden Sie im Handbuch der Fernbedienung.

Aufrufen der bevorzugten Position:

Fernbedienung ARCO: FOR ME drücken
 Fernbedienung KORT, FLUTE, KUADRO: 3 Mal Stop drücken und dann einen Moment warten
 Andere Fernbedienungen: siehe Handbuch der Fernbedienung unter „For Me“ oder „Bevorzugte Position“

Einstellen der bevorzugten Position:

Die Lamellen mit der Fernbedienung in die bevorzugte Position bringen, dann:
 Fernbedienung ARCO: Gleichzeitig STOP und FORME ca. 5 Sekunden lang drücken.
 Fernbedienung KORT, FLUTE, KUADRO: Schnell 6 Mal STOP drücken und dann AUFWÄRTS 5 Sekunden lang gedrückt halten.
 Andere Fernbedienungen: siehe Handbuch der Fernbedienung unter „For Me“ oder „Bevorzugte Position“

07. SPEICHERN - LÖSCHEN EINES FUNK-WINDSENSORS

Das Gerät kann einen Funksensor Modell BLAST (Funk-Windsensor), BLAST BT (Funk-Windsensor batteriebetrieben), VEGA (Funk-Sonnen/Windsensor), VEGA BT (Funk-Sonnen/Windsensor batteriebetrieben) speichern. Unabhängig vom gespeicherten Sensortyp verwaltet das Gerät nur die Informationen des Windsensors, **die Informationen des Sonnensensors sind nicht implementiert.**

Es kann nur ein Funk-Windsensor gespeichert werden. Wenn ein zweiter Funk-Windsensor gespeichert wird, wird der Funksensor im Speicher gelöscht und durch den neuen Funksensor ersetzt.

- Den Motor in die mittlere Position bringen.
- PROG an einer bereits nur mit dem MOTOR gepairten Fernbedienung 5 Sekunden lang drücken.
Die Lamellen öffnen sich (2 kurze Bewegungen).
- Innerhalb von 15 Sekunden die Taste 1 des zu speichernden/löschenden Funksensors drücken.
- Die Lamellen öffnen sich (1 kurze Bewegung): Sensor gespeichert!!
Die Lamellen schließen sich (1 kurze Bewegung): Sensor gelöscht!!
Die Lamellen schließen sich (2 kurze Bewegungen): Fehler!! (*)

(*): wenn der Funkcode nicht rechtzeitig ankommt, wird «Fehler» angezeigt

08. FUNKTEST

Wenn ein Funksensor gespeichert wird, wird automatisch eine Kommunikationsprüfung zwischen Sensor und Gerät aktiviert. Fällt die Kommunikation für mehr als 120 Minuten aus, führt der Motor eine Bewegung zum Schutz der Lamellen durch (die durchgeführte Bewegung hängt von der dem Windsensor zugewiesenen Bewegung ab, siehe Abschnitt 9.2.1). Diese Bewegung wird alle 120 Minuten durchgeführt, bis die Funkkommunikation wiederhergestellt ist. Im Falle batteriebetriebener Funksensoren kann dieses Verhalten darauf hinweisen, dass die Batterie zu ersetzen ist. Die Funktion FUNKTEST kann mit einer mit dem Motor gepairten Fernbedienung wie folgt aktiviert/deaktiviert werden:

| Sender ARCO | Sender FLUTE, KUADRO, KORT | Sender VISIO | Andere Sender.... |
|--|---|---|--|
| 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. MENÜ ca. 5 Sek lang drücken, auf dem Display wird „rS“ angezeigt. 03. 1 Mal PREV und 7 Mal NEXT drücken. Auf dem Display wird „17“ angezeigt. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt an: 1 aufwärts = Nicht aktiviert 2 aufwärts = Aktiviert 05. Deaktivieren: PREV drücken Aktivieren: NEXT drücken 06. STOP drücken. Der Motor zeigt an: 1 aufwärts = Nicht aktiviert 2 aufwärts = Aktiviert | 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. STOP gedrückt halten und auch PROG zirka 1 Sek lang drücken, bis sich die LED einschalten. 03. 1 Mal AUFWÄRTS und 7 Mal ABWÄRTS drücken. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt an: 1 aufwärts = Nicht aktiviert 2 aufwärts = Aktiviert 05. Deaktivieren: ABWÄRTS drücken Aktivieren: AUFWÄRTS drücken 06. STOP drücken. Der Motor zeigt an: 1 aufwärts = Nicht aktiviert 2 aufwärts = Aktiviert | 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. MENÜ drücken, auf dem Display erscheint „Menü Rx“ 03. 1 Mal PREV und 7 Mal NEXT drücken. Auf dem Display wird „17“ angezeigt. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt an: 1 aufwärts = Nicht aktiviert 2 aufwärts = Aktiviert 05. Deaktivieren: ABWÄRTS drücken Aktivieren: AUFWÄRTS drücken 06. STOP drücken. Der Motor zeigt an: 1 aufwärts = Nicht aktiviert 2 aufwärts = Aktiviert | Das Handbuch des Senders unter folgendem Eintrag nachschlagen: „EMPFÄNGER-MENÜ - FUNKTION 17“ |

| Anzahl Bewegungen | Einstellung |
|-------------------|-------------|
| 1 | Nicht aktiv |
| 2* | Aktiv |

*werksseitige Einstellung

08.1 Hinweise zu den batteriebetriebenen Sensoren

Die Lebensdauer der Batterien von batteriebetriebenen Sensoren hängt von vielen Faktoren ab (Witterungsaussetzung, Betriebstemperatur, ...). Aus diesem Grund wird empfohlen, den Ladezustand der Batterie und die Funktionstüchtigkeit des Sensors regelmäßig zu überprüfen. Weitere Informationen finden Sie im Handbuch des Sensors.

09. WETTERSENSOREN

Das Gerät kann einen Funk-Windsensor Modell BLAST, BLAST BT, VEGA, VEGA BT verwalten. Es ist auch möglich, einen Regen- und Temperatursensor M20 an die Steuerzentrale anzuschließen. Die von den Sensoren erkannten Witterungsereignisse werden von der Steuerzentrale nach folgender Priorität ausgewertet:

- 1-SCHNEE
- 2-EIS
- 3-WIND
- 4-REGEN

Das bedeutet: Wenn z.B. die Ereignisse REGEN und WIND gleichzeitig auftreten, stellt sich die Steuerzentrale auf die Position WIND (Priorität vor Regen); wenn das Ereignis REGEN am Ende des Ereignisses WIND immer noch vorhanden ist, stellt sich die Steuerzentrale auf die Position REGEN.

Achtung:

Wenn der Sensor M20 nicht angeschlossen wird, ist die Kappe auf der entsprechenden Steckverbindung zu lassen (GRÜN markiert).

Achtung:

Die Sensoren sind Vorrichtungen, die automatische Bewegungen erzeugen. Sicherstellen, dass dadurch keine Gefahr für Personen und Sachen entsteht und die Anlage gegebenenfalls mit den erforderlichen Sicherheitsvorrichtungen ausstatten. Bei den Sensoren handelt es sich um Vorrichtungen, die nicht in jeder Situation die Unversehrtheit der Überdachung garantieren können, aber die Wahrscheinlichkeit von Schäden bei widrigen Wetterereignissen verringern. Die Sensoren können ausfallen oder die Gefahr nicht richtig oder nicht rechtzeitig erkennen. Es liegt daher in der Verantwortung des Menschen, zu überprüfen, ob die Lamellen bei widrigen Witterungsverhältnissen entsprechend den Anweisungen des Herstellers der Überdachung positioniert sind.

09.1 Regen

Den Sensor M20 (Regen und Temperatur) anschließen, damit das Gerät Informationen bezüglich des Regens erfassen kann. Das Ereignis REGEN hat eine niedrigere Priorität als andere Wetterereignisse.

Schließt der Regenkontakt für mindestens 3 Sekunden, wechselt die Steuerzentrale auf den MODUS REGEN, die Lamellen schließen vollständig, die manuellen Steuerungen bleiben trotzdem aktiv. Wenn sich der Regenkontakt für mindestens 5 Minuten öffnet, verlässt die Steuerzentrale den MODUS REGEN.

09.2 Wind

Einen kompatiblen Funksensor einstellen (siehe Abschnitt 7), damit das Gerät Windinformationen erfassen kann. Das Ereignis WIND hat eine höhere Priorität als das Ereignis REGEN und eine niedrigere Priorität als andere Wetterereignisse. Wenn der Funksensor eine Windgefahr erkennt, wechselt das Gerät auf den MODUS WIND: Die Lamellen werden in die Windposition gebracht, die manuellen Steuerungen bleiben trotzdem aktiv. Wenn der Funksensor das Ende der Windgefahr feststellt, verlässt die Steuerzentrale den MODUS WIND.

09.2.1 Windposition

Sie können wählen, ob sich die Lamellen bei Wind vollständig schließen oder vollständig öffnen sollen. Werkseitig wird das Gerät darauf eingestellt, die Lamellen bei Wind zu schließen. Ändern dieser Einstellung:

| Sender ARCO | Sender FLUTE, KUADRO, KORT | Sender VISIO | Andere Sender.... |
|--|---|---|---|
| 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. MENÜ ca. 5 Sek lang drücken, auf dem Display wird „rS“ angezeigt. 03. 4 Mal NEXT drücken. Auf dem Display wird „4“ angezeigt. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt den aktuellen Wert an (1 bis 2 Bewegungen). 05. 1 oder 2 durch Drücken von NEXT wählen 06. STOP drücken. Der Motor zeigt die neue Einstellung an (1 bis 2 Bewegungen). | 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. STOP gedrückt halten und auch PROG zirka 1 Sek lang drücken, bis sich die LED einschalten. 03. 4 Mal ABWÄRTS drücken. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt den aktuellen Wert an (1 bis 2 Bewegungen). 05. 1 oder 2 Mal ABWÄRTS drücken (siehe Tabelle) 06. STOP drücken. Der Motor zeigt die neue Einstellung an (1 bis 2 Bewegungen). | 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. MENÜ drücken, auf dem Display erscheint „Menü Rx“ 03. 4 Mal NEXT drücken. Auf dem Display wird „4“ angezeigt. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt den aktuellen Wert an (1 bis 2 Bewegungen). 05. 1 oder 2 wählen (siehe Tabelle) 06. STOP drücken. Der Motor zeigt die neue Einstellung an (1 bis 2 Bewegungen). | Das Handbuch des Senders unter folgendem Eintrag nachschlagen: „EMPFÄNGER-MENÜ FUNKTION 4“ |

| Anzahl Bewegungen | Windposition |
|-------------------|----------------------|
| 1* | Lamellen geschlossen |
| 2 | Lamellen geöffnet |

*werksseitige Einstellung

09.3 Eis

Den Sensor M20 (Regen und Temperatur) anschließen, damit das Gerät Informationen bezüglich eventueller Eisbildung erfassen kann. Das Ereignis EIS hat Priorität bezüglich der Ereignisse WIND und REGEN und hat eine niedrigere Priorität als das Ereignis SCHNEE. Die Steuerzentrale erfasst den Zustand, in dem die Temperatur bei Ausbleiben von Niederschlägen für mindestens 3 Sekunden unter 3°C abfällt, als potenzielles Vorhandensein von Eis. In diesem Fall wechselt die Steuerzentrale auf den MODUS EIS, die Lamellen werden leicht geöffnet (vom Werk vorgegebene Eisposition *), um das Risiko zu verringern, dass Eis die Lamellen "festklebt", die manuelle Steuerung bleibt aktiv, aber der Lamellenhub ist nur von der Position Eis in die Position Lamellen geöffnet möglich. Wenn die Temperatur mindestens 5 Minuten lang über 3°C bleibt, verlässt die Steuerzentrale den MODUS EIS.

(*) die Bewegung wird nur ausgeführt, wenn sich die Lamellen fast geschlossen oder vollständig geschlossen sind.

ACHTUNG:

Damit die Steuerzentrale das mögliche Vorhandensein von Eis erfassen kann, muss der Temperatursensor aktiviert werden (siehe Abschnitt 9.4.2).

Den Sensor M20 (Regen und Temperatur) anschließen, damit das Gerät Informationen bezüglich der eventuellen Anwesenheit von Schnee erfassen kann. Das Ereignis SCHNEE hat eine niedrigere Priorität als andere Wetterereignisse. Die Steuerzentrale erfasst den Zustand, in dem die Temperatur bei Ausbleiben von Niederschlägen für mindestens 3 Sekunden unter 3°C abfällt, als potenzielles Vorhandensein von Schnee. In diesem Fall wechselt die Steuerzentrale auf den MODUS SCHNEE, die Lamellen werden in die eingestellte Schnee-Position gebracht (siehe Punkt 9.4.1), damit der Schnee von den Lamellen entfernt wird, die manuellen Steuerungen bleiben trotzdem aktiv. Die Steuerzentrale verlässt den MODUS SCHNEE, wenn der Temperatur- oder Regenkontakt sich für mindestens 8 Minuten wieder öffnet.

ACHTUNG:

Damit die Steuerzentrale das mögliche Vorhandensein von Schnee erfassen kann, muss der Temperatursensor aktiviert sein (siehe Abschnitt 9.4.2).

9.4.1 Position Schnee

Dies ist die Position, in die die Lamellen gebracht werden, wenn die Steuerzentrale auf den MODUS SCHNEE wechselt. Werkseitig wird diese Position auf etwa 10 Sekunden nach der Position "Lamellen geschlossen" eingestellt. Ändern dieser Position:

1. Die Lamellen vollständig schließen.
2. Die Lamellen in die bevorzugte „Position Schnee“ bringen.
3. Auf der Fernbedienung etwa 10 Sekunden lang STOP drücken, bis die Lamellen ein kurzes Signal geben. Innerhalb von 15 Sekunden PROG an der Fernbedienung drücken
4. Die Lamellen führen eine kurze Anzeige durch. Position gespeichert!! Die Lamellen bewegen sich nicht: Fehler Den Vorgang wiederholen.

Achtung:

Eine Schnee-Position wählen, die es ermöglicht, den Schnee von den Lamellen zu entfernen. Die richtige Wahl der Schnee-Position liegt in der alleinigen Verantwortung des Installateurs. Eine falsche Schnee-Position, d.h. eine Position, die ein korrektes Abrutschen des Schnees von den Lamellen verhindert, kann zum Einsturz der der Schneelast ausgesetzten Überdachung führen.

9.4.2 Aktivieren / Deaktivieren des Temperatursensors

Damit die Steuerzentrale SCHNEE- und EIS-Ereignisse erfassen kann, muss der Temperatursensor aktiviert sein. Der Temperatursensor ist werkseitig auf "Nicht aktiviert" eingestellt. Ändern dieser Einstellung:

| Sender ARCO | Sender FLUTE, KUADRO, KORT | Sender VISIO | Andere Sender.... |
|--|---|--|---|
| 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. MENÜ ca. 5 Sek lang drücken, auf dem Display wird „rS“ angezeigt. 03. 6 Mal NEXT drücken. Auf dem Display wird „6“ angezeigt. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt den aktuellen Wert an (1 bis 2 Bewegungen). 05. 1 oder 2 Mal NEXT wählen (siehe Tabelle) 06. STOP drücken. Der Motor zeigt die neue Einstellung an (1 bis 2 Bewegungen). | 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. STOP gedrückt halten und auch PROG zirka 1 Sek lang drücken, bis sich die LED einschalten. 03. 6 Mal ABWÄRTS drücken. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt den aktuellen Wert an (1 bis 2 Bewegungen). 05. 1 oder 2 Mal ABWÄRTS drücken (siehe Tabelle) 06. STOP drücken. Der Motor zeigt die neue Einstellung an (1 bis 2 Bewegungen). | 01. Den Motor in die mittlere Position bringen. 02. MENÜ drücken, auf dem Display erscheint „Menü Rx“ 03. 6 Mal NEXT drücken. Auf dem Display wird „6“ angezeigt. 04. STOP drücken. Der Motor zeigt den aktuellen Wert an (1 bis 2 Bewegungen). 05. 1 oder 2 Mal AUFWÄRTS wählen (siehe Tabelle) 06. STOP drücken. Der Motor zeigt die neue Einstellung an (1 bis 2 Bewegungen). | Das Handbuch des Senders unter folgendem Eintrag nachschlagen: „EMPFÄNGER-MENÜ FUNKTION 6“ |

| Anzahl Bewegungen | Temperatur-Sensor |
|-------------------|-------------------|
| 1* | Nicht aktiviert |
| 2 | Aktiviert |

*werksseitige Einstellung

10. WIEDERHERSTELLUNG DER WERKSEITIGEN EINSTELLUNGEN (Reset)

Dieses Verfahren versetzt das Gerät wieder in den werkseitigen Zustand. Bei anormalem Betrieb oder Fehlern bei der Installation des Geräts wird empfohlen, dieses Verfahren durchzuführen und danach die Programmierung wie in Abschnitt 4 „Erstinstallation“ beschrieben durchzuführen.

1. Sich vergewissern, dass sich der Motor nicht bewegt.
2. Das Programmierkabel PROGRAMM an den ROTEN Steckverbinder anschließen und die Taste etwa 40 Sekunden lang drücken (nach 5 Sekunden schaltet sich die LED am Kopf der Steuerzentrale ein), bis das Motorsignal ertönt und die LED erlischt. (*)
3. Die Taste loslassen und Programmierkabel PROGRAMM vom ROTEN Steckverbinder trennen.
4. Das Gerät wurde auf die werkseitigen Einstellungen zurückgesetzt.

(*) nach 5 Sekunden könnte der Motor ein Signal geben. Diese Anzeige nicht berücksichtigen.

MANUAL DE USO

Control de 1 motor lineal con finales de carrera mecánicos para estructura bioclimática

rev02 23.05.2022

Distinguido cliente este manual describe las operaciones necesarias para la instalación y la puesta en marcha correctas del dispositivo Linear Motor Control para el control de un motor lineal provisto de finales de carrera mecánicos. Cualquier uso del producto distinto al que se indica en este manual se considera inadecuado y prohibido, además de conllevar la anulación de la garantía y de cualquier responsabilidad del fabricante. El montaje, la instalación y el mantenimiento del producto deben ser realizados exclusivamente por un técnico calificado. Al finalizar la instalación, todos los manuales adjuntos al producto se entregarán al cliente final, que tendrá que guardarlos para consultas futuras.

Atención:


Este dispositivo ha sido diseñado para funcionar con una fuente de alimentación estable. Compruebe que la línea de alimentación no dependa de circuitos eléctricos destinados a la iluminación. Después de una pérdida de tensión, podría ser necesario realizar una maniobra de apertura/cierre completo para restablecer correctamente algunas posiciones asociadas a los sensores y la posición favorita.

Antes de accionar el motor:


Compruebe siempre que no haya personas ni objetos dentro del radio de acción del movimiento. Si el motor se puede accionar en modo automático (por ejemplo, mediante temporizadores o sensores), tome todas las medidas que establezca la ley en materia de seguridad. Durante las operaciones de mantenimiento de la estructura, corte la alimentación a Linear Motor Control para operar en condiciones seguras.

01. CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

Características de la centralita Linear Motor Control

- Alimentación : 24 V 
- Grado de protección : IPX4
- Radiofrecuencia : 433,42 MHz (a través de la conexión bus al receptor de radio)
- Mandos a distancia memorizables : 40
- Sensores compatibles : sensor radio de viento serie BLAST y VEGA, sensor de lluvia y temperatura M20

Características del motor a conectar a la centralita Linear Motor Control

- Tipo : motor lineal
- Alimentación : 24 V 
- Finales de carrera : mecánicos (sin codificador), duración de una maniobra completa inferior a 60 segundos
- Absorción máx. : 3A o 6A (configurar en base a las características del motor, véase la sección 4)
La maniobra se para si, durante el movimiento, la placa electrónica detecta una absorción de corriente, por parte del actuador lineal, superior al valor configurado.

02. ADVERTENCIAS

02.1 Advertencias de seguridad

La instalación incorrecta puede causar heridas graves. ● Guarde estas instrucciones para futuras operaciones de mantenimiento y eliminación del producto. ● Todas las operaciones de instalación, conexión, programación y mantenimiento del producto deben ser realizadas exclusivamente por un técnico calificado y competente, respetando todas las leyes, normativas, regulaciones locales e instrucciones provistas en este manual. ● El cableado eléctrico debe respetar las normas vigentes. La realización de la instalación eléctrica definitiva debe ser realizada exclusivamente por un electricista. ● Ciertas aplicaciones requieren el mando de operación manual y pueden excluir el uso de radiocontroles o necesitar dispositivos de seguridad especiales. ● Para prevenir situaciones potenciales de peligro, controle periódicamente las condiciones operativas de la cubierta.

02.2 Advertencias de instalación

Verifique que el empaque esté íntegro y no haya sufrido daños durante el transporte. ● Los choques violentos y el uso de herramientas inadecuadas pueden causar la ruptura de piezas externas o internas del dispositivo. ● Está prohibido perforar o alterar la centralita de modo alguno. No modifique ni sustituya piezas sin la autorización del fabricante. ● No manipule la centralita sujetándola por los cables. El cable de alimentación no se puede sustituir. Si el cable está dañado, el aparato debe ser desechado ● Si el producto se instala a una altura inferior a 2,5 m del suelo o de otra superficie de apoyo, es necesario proteger las piezas móviles con una cubierta para impedir el acceso accidental a las mismas. Garantice el acceso para las operaciones de mantenimiento. ● El cable de alimentación debe colocarse de modo que no entre en contacto con las piezas móviles. ● El cable de alimentación del producto solo es apto para la instalación en interiores. En caso de instalación en exteriores, coloque el cable dentro de un tubo de protección. ● El motor debe instalarse de modo tal que no entre en contacto con líquidos y en una posición protegida de los agentes atmosféricos.

02.3 Advertencias de uso

El aparato puede ser utilizado por niños de al menos 8 años de edad y por personas con capacidades físicas, sensoriales o mentales reducidas, o con falta de experiencia o conocimientos, siempre que estén supervisados o hayan recibido instrucciones sobre el uso seguro del aparato y la comprensión de los peligros que conlleva ● Los niños no deben jugar con el aparato ● La limpieza y el mantenimiento a cargo del usuario no deben ser realizados por niños sin supervisión ● Antes de accionar el toldo o cortina enrollable, asegúrese de que no haya ninguna persona en la zona de movimiento. Controle la automatización durante el movimiento y mantenga a las personas a una distancia segura hasta concluir el mismo ● No accione el estor enrollable mientras se realizan operaciones de mantenimiento (ej. limpieza, etc.). Si el dispositivo de mando es de tipo automático, desconecte el motor de la línea de alimentación.

Respetamos el medio ambiente.

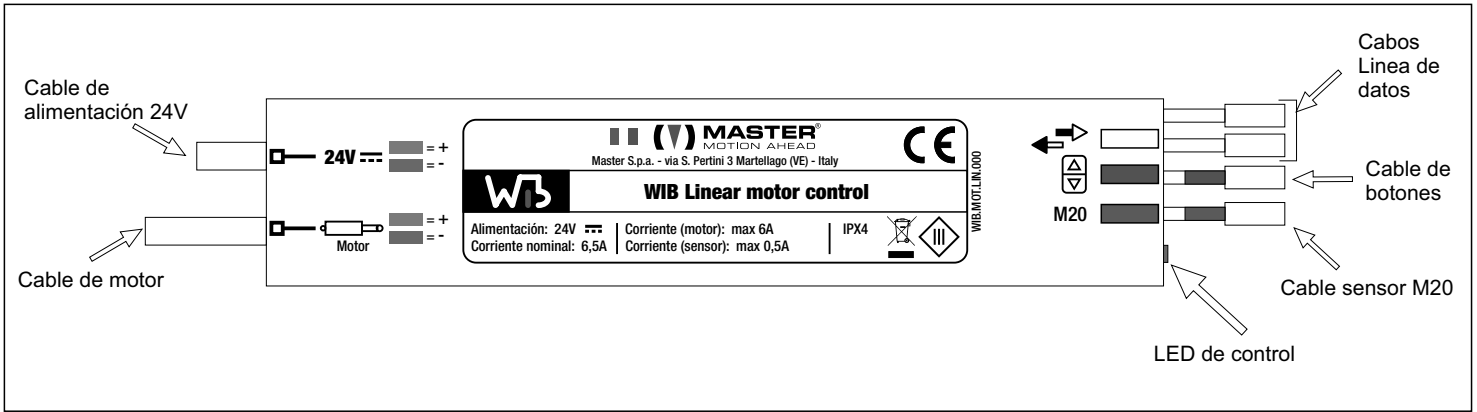
¡Respetar el medio ambiente es el deber de todos! MASTER utiliza materiales de embalaje reciclables. Elimine los materiales en contenedores adecuados, conforme a las normas vigentes en el territorio. Este producto podría contener sustancias contaminantes para el medio ambiente y peligrosas para la salud. Al final de la vida útil del producto, siga cuidadosamente las normas de eliminación correcta. Está terminantemente prohibido eliminar el producto como residuo doméstico.



Notas sobre los sistemas de radio

Se recomienda no utilizar sistemas de radio en ambientes con interferencias fuertes (por ejemplo, cerca de cuarteles de policía, puertos, aeropuertos, bancos, etc.). Es aconsejable realizar una inspección técnica antes de instalar cualquier sistema de radio para identificar posibles fuentes de interferencias. Los sistemas de radio pueden emplearse en lugares donde las interferencias o los problemas de funcionamiento del transmisor o receptor no presenten un factor de riesgo, o bien si dicho factor puede ser eliminado mediante sistemas de seguridad adecuados. La presencia de radiodispositivos a la misma frecuencia de transmisión (433,42 MHz) puede interferir con el receptor de radio del propio dispositivo, reduciendo la capacidad de todo el sistema de radio y limitando el funcionamiento del equipo.

03. CONEXIÓN ELÉCTRICA



03.1 Advertencias para el electricista

ATENCIÓN: ¡Utilizar solo un alimentador por aparato! • **ATENCIÓN:** Aparato destinado a ser alimentado por un alimentador capaz de suministrar una tensión muy baja de seguridad correspondiente a la marcada en el aparato, equipado con un transformador de aislamiento de seguridad y protegido contra sobrecargas y cortocircuitos. El alimentador debe ser una fuente de alimentación limitada con protección de sobrecorriente. Aparato destinado a ser conectado eléctricamente a otros circuitos SELV. Los aparatos de alimentación deben cumplir la norma EN 60335-1 • Este dispositivo está diseñado para funcionar con una fuente de alimentación estable • Realice las conexiones sin alimentación • Compruebe que la línea de alimentación no dependa de circuitos eléctricos destinados a la iluminación • Prever un dispositivo antes de la red de alimentación del automatismo que garantice la desconexión omnipolar completa de la red, con una distancia de apertura de los contactos en cada polo de al menos 3 mm. Estos dispositivos de desconexión deben estar previstos en la red de alimentación de acuerdo con las normas de instalación y deben estar conectados directamente a los bornes de alimentación • La sección de los cables de conexión debe ser proporcional a la longitud de los mismos y a la absorción de la carga

Recomendamos el siguiente alimentador para las características requeridas (ver las instrucciones para el electricista):
 marca Meanwell
 modelo PWM-200

03.2 Alimentación

La tensión de alimentación de 24 Vcc debe conectarse al cable 24V (cable bipolar corto). Conecte el - al hilo **AZUL** y el + al hilo **MARRÓN** utilizando el conector estanco suministrado (incluido en el empaque).

03.3 Línea de Datos

Los conectores de Línea de Datos son bipolares sin ninguna identificación de color (indicado en la etiqueta con el símbolo $\leftarrow \rightarrow$). Conecte el conector DATA_IN al conector DATA_OUT del módulo receptor. Si el conector DATA_OUT del receptor ya está ocupado, conecte DATA_IN al conector DATA_OUT de una centralita ya conectada a la Línea de Datos.

Si no utiliza el conector DATA OUT, debe aislarlo por medio del tapón suministrado.



* Dispositivo de la serie WIB

03.4 Motor

Conecte el motor al cable MOTOR (símbolo $\leftarrow \rightarrow$, cable bipolar blanco largo). Conecte el negativo - al hilo **AZUL** y el positivo + al hilo **MARRÓN** utilizando los conectores ya instalados en el cable: basta introducir los hilos individuales sin pelar (ATENCIÓN: Asegúrese de introducir los hilos hasta el fondo) y presione el botón azul con una pinza, asegurándose de presionarlo hasta el final.

03.5 Botones de mando del motor

Los botones de mando del motor con de "contacto limpio" y son opcionales. Utilice el cable BOTONES (cod. WIB.PUL.L04.004 se debe comprar por separado) conectándolo al conector identificado en **ROJO**. El cable BOTONES presenta los siguientes hilos:

Negro : Común de los botones
Verde y amarillo : Maniobra1 / Maniobra2
Rojo : **Reservado.** Dejar desconectado y aislar.

Utilice botones de posiciones momentáneas; no utilice desviadores de posición mantenida. **Los botones funcionan con operación manual:** presionando un botón durante más de 0,2 segundos, el motor empieza a moverse; en cuanto se suelta el botón, el motor se detiene. Estos contactos también pueden utilizarse para la conexión a centralitas domóticas, siempre y cuando estas sean capaces de replicar las reglas recién descritas.

03.6 Sensor de lluvia y sensor de temperatura M20

Conecte el sensor de lluvia y temperatura M20 al conector identificado con **VERDE**. Si solo quiere utilizar el sensor de lluvia (es decir, que quiere inhabilitar el sensor de temperatura), después de haber efectuado la instalación (véase la sección 4), siga las instrucciones descritas en la sección 9.4.2 ("Habilitar/inhabilitar el sensor de temperatura").

04. PRIMERA INSTALACIÓN



La instalación debe ser realizada por un técnico calificado. Antes de trabajar en el motor, lea cuidadosamente el procedimiento de instalación. En caso de dudas, comuníquese con su proveedor.
La instalación debe realizarse utilizando un transmisor ARCO, VISIO, KORT, KUADRO, FLUTE o equivalente. Antes de comenzar la instalación, lea el manual de instrucciones del transmisor e identifique los botones SUBIDA, PARADA, BAJADA y PROG que utilizará para programar el motor.

Antes de continuar:

- Compruebe que la estructura bioclimática se haya instalado de forma regular, siguiendo las normas previstas por el fabricante de la estructura.
- Compruebe que el motor cumpla con los requisitos requeridos por Linear Motor Control.
- Compruebe que el motor ya tenga los finales de carrera mecánicos correctamente regulados.
- Compruebe que las conexiones eléctricas se hayan realizado correctamente.
- En los datos de placa del motor, lea la absorción de corriente del motor lineal (típicamente alrededor de 3 amperios o 6 amperios).

Instalación:

1. Alimente el dispositivo.
 2. Conecte al conector ROJO el cable de programación PROGRAM; presione y mantenga presionado el botón rojo (unos 5 segundos) hasta que el motor efectúe un movimiento de señalización y se encienda el LED en la parte superior de la centralita. (a)
 3. Suelte el botón: se apagará el LED en la parte superior de la centralita.
 4. Presione la tecla PARADA del mando a distancia que se quiere asociar al motor. El motor (si no está en el final de carrera) efectúa 1 breve movimiento. El mando a distancia controla al motor con operación manual: presionando SUBIDA o BAJADA, el motor se mueve hasta soltar la tecla.
 5. Presionando la tecla BAJADA del mando a distancia, las hojas se deben CERRAR. Si las hojas se abren, presione brevemente la tecla PROG del mando a distancia para invertir el movimiento del motor.
 6. Lleve las hojas a la posición intermedia.
 7. Si su motor absorbe **menos de 3 amperios**, presione brevemente **3 VECES la tecla PARADA** del mando a distancia y espere unos segundos.
Si su motor absorbe **más de 3 amperios**, presione brevemente **5 VECES la tecla PARADA** del mando a distancia y espere unos segundos.
Las hojas se cierran totalmente.
Las hojas se abren totalmente.
¡Procedimiento completado correctamente! (b, c)
- (a) Si esto no ocurre:
- El dispositivo no está alimentado.
 - El dispositivo ya ha sido programado. En este caso, para volver a programar el dispositivo hay que efectuar un restablecimiento (véase la sección 9).
- (b) Si el movimiento se detiene antes de alcanzar el final de carrera, compruebe que el movimiento de las hojas ocurra regularmente, asegurándose de que no haya obstáculos ni fricciones. Efectúe un restablecimiento de la tarjeta (véase la sección 9) y luego repita todo el procedimiento de instalación.
- (c) Para interrumpir el procedimiento, presione la tecla (SUBIDA, PARADA o BAJADA) del mando a distancia y luego repita todo el procedimiento.

Nota:

Una vez efectuado el procedimiento de instalación, la centralita carga las siguientes configuraciones de fábrica:

Posición viento:

cierre las hojas (para cambiar esta configuración, véase la sección 9.2.1)

Sensor de temperatura:

inhabilitado (para cambiar esta configuración, véase la sección 9.4.2)

05. MEMORIZAR - CANCELAR UN TRANSMISOR

1. Lleve las hojas a la posición intermedia.
2. Presione la tecla PROG de un mando a distancia ya asociado al MOTOR por 5 segundos.
Las hojas se abren (2 breves movimientos).
3. Antes de 15 segundos, presione la tecla PARADA del mando a distancia que se quiere memorizar/cancelar.
4. Las hojas se abren (1 breve movimiento): ¡mando a distancia memorizado!
Las hojas se cierran (1 breve movimiento): ¡mando a distancia cancelado!
Las hojas se cierran (2 breves movimientos): ¡error! (*)

(*): Se señala «error» si el código de radio no llega en tiempo útil, si la memoria está llena o si se intenta cancelar el único mando a distancia memorizado.

06. FUNCIONES ASOCIADAS AL MANDO A DISTANCIA

| TECLA MANDO A DISTANCIA | MANIOBRA |
|-------------------------|-------------------------------|
| SUBIDA | ABRE |
| BAJADA | CIERRA |
| PARADA | DETIENE |
| FOR ME* | Recupera la posición favorita |

(*): en algunos modelos de mando a distancia, este botón podría no estar disponible, o bien la función podría estar disponible a través de una combinación de botones. Consulte el manual del mando a distancia para obtener más información.

Para recuperar la posición favorita:

Mando a distancia ARCO: presione FOR ME
 Mando a distancia KORT, FLUTE, KUADRO: presione rápidamente 3 veces la tecla PARADA y espere unos instantes
 Otros mandos a distancia: véase la sección "For Me" o "Posición favorita" en el manual del mando a distancia

Para configurar la posición favorita:

Con el mando a distancia, lleve las hojas a la posición favorita y luego:
 Mando a distancia ARCO: presione juntas las teclas PARADA y FOR ME durante unos 5 segundos
 Mando a distancia KORT, FLUTE, KUADRO: presione brevemente 6 veces la tecla PARADA y mantenga presionado BAJADA durante unos 5 segundos
 Otros mandos a distancia: véase la sección "For Me" o "Posición favorita" en el manual del mando a distancia

07. MEMORIZAR - CANCELAR UN SENSOR RADIO DE VIENTO

El dispositivo es capaz de memorizar un sensor radio modelo BLAST (sensor radio de viento), BLAST BT (sensor radio de viento de batería), VEGA (sensor radio de sol-viento), VEGA BT (sensor radio de sol-viento de batería). Independientemente del tipo de sensor memorizado, el dispositivo solo gestiona la información relativa al sensor de viento; la información relativa al sensor de sol no se implementa.

Es posible memorizar un solo sensor radio de viento. Si se memoriza un segundo sensor de radio, el que está memorizado se cancelará y sustituirá por el sensor de radio nuevo.

- Lleve el motor a la posición intermedia.
- Presione la tecla PROG de un mando a distancia ya asociado solamente al MOTOR por 5 segundos.
Las hojas se abren (2 breves movimientos).
- Antes de 15 segundos, presione la tecla 1 del sensor de radio que se quiere memorizar/cancelar.
- Las hojas se abren (1 breve movimiento): ¡sensor memorizado!
Las hojas se cierran (1 breve movimiento): ¡sensor cancelado!
Las hojas se cierran (2 breves movimientos): ¡error! (*)

(*): se indica «error» si el código de radio no llega en tiempo útil

08. PRUEBA DE RADIO

Cuando se memoriza un sensor de radio, se activa automáticamente un control de comunicación entre el sensor y el dispositivo. Si no hay comunicación por más de 120 minutos, el motor efectúa una maniobra de protección de las hojas (la maniobra efectuada depende de la maniobra asociada al sensor de viento; véase la sección 9.2.1). Esta maniobra se repite cada 120 minutos hasta el restablecimiento de la radiocomunicación. En el caso de sensores radio de batería, este comportamiento podría indicar la necesidad de sustituir la batería. La función PRUEBA DE RADIO se puede habilitar/inhabilitar utilizando un mando a distancia asociado al motor a través de este procedimiento:

| Transmisores ARCO | Transmisores FLUTE, KUADRO, KORT | Transmisores VISIO | Otros transmisores... |
|--|--|--|---|
| 01. Lleve el motor a la posición intermedia. 02. Presione MENÚ por unos 5 segundos y en la pantalla aparecerá «RS». 03. Presione 1 vez ANTERIOR y 7 veces SIGUIENTE. En la pantalla aparecerá «17». 04. Presione PARADA. El motor indica: 1 subida = inactivo, 2 subidas = activo. 05. Para desactivar: presione ANTERIOR. Para activar: presione SIGUIENTE 06. Presione PARADA. El motor indica: 1 subida = inactivo, 2 subidas = activo. | 01. Lleve el motor a la posición intermedia. 02. Manteniendo presionada la tecla PARADA, presione también PROG por aproximadamente 1 segundo, hasta que se enciendan los LED. 03. Presione 1 vez SUBIDA y 7 veces BAJADA. 04. Presione PARADA. El motor indica: 1 subida = inactivo, 2 subidas = activo. 05. Para desactivar: presione BAJADA. Para activar: presione SUBIDA 06. Presione PARADA. El motor indica: 1 subida = inactivo, 2 subidas = activo. | 01. Lleve el motor a la posición intermedia. 02. Presione MENÚ y en la pantalla aparecerá «Menú Rx». 03. Presione 1 vez ANTERIOR y 7 veces SIGUIENTE. En la pantalla aparecerá «17». 04. Presione PARADA. El motor indica: 1 subida = inactivo, 2 subidas = activo. 05. Para desactivar: presione BAJADA. Para activar: presione SUBIDA 06. Presione PARADA. El motor indica: 1 subida = inactivo, 2 subidas = activo. | Consulte el manual técnico de su transmisor en el apartado: «MENÚ RECEPTOR - FUNCIÓN 17» |

| Número de movimientos | Configuración |
|-----------------------|---------------|
| 1 | Inactivo |
| 2* | Activo |

*configuración de fábrica

08.1 Nota sobre los sensores de batería

La duración de la batería en los sensores de batería depende de muchos factores (grado de exposición a los eventos atmosféricos, temperatura de funcionamiento, etc.). Por dicha razón, se recomienda comprobar periódicamente el estado de carga de la batería y el funcionamiento del propio sensor. Consulte el manual del sensor para obtener más información.

09. SENSORES METEOROLÓGICOS

El dispositivo puede gestionar un sensor radio de viento modelo BLAST, BLAST BT, VEGA, VEGA BT. También es posible conectar a la centralita un sensor de lluvia y temperatura M20. Los eventos atmosféricos identificados por los sensores son evaluados por la centralita siguiendo la prioridad descrita a continuación:

- 1-NIEVE
- 2-HIELO
- 3-VIENTO
- 4-LLUVIA

Esto significa, por ejemplo, que si en el mismo momento se producen los eventos LLUVIA y VIENTO, la centralita irá a la posición VIENTO (que tiene prioridad sobre la lluvia); si al finalizar el evento VIENTO aún sigue presente el evento LLUVIA, la centralita irá a la posición LLUVIA.

Atención:

Si el sensor M20 no se conecta, mantenga aplicado el tapón en el conector correspondiente (identificado con VERDE).

Atención:

Los sensores son dispositivos que generan maniobras automáticas. Asegúrese de que esto no conlleva riesgo alguno para personas o cosas y, si es necesario, instale en el sistema los dispositivos de seguridad necesarios. Los sensores son dispositivos que no pueden garantizar la integridad de la estructura en cada situación, pero reducen la probabilidad de daños en caso de eventos atmosféricos adversos. Los sensores podrá anoveriarse o no detectar correctamente o a tiempo el peligro. Será responsabilidad del usuario comprobar que, en caso de eventos atmosféricos adversos, las hojas estén colocadas según previsto por el fabricante de la estructura.

09.1 Lluvia

Conecte el sensor M20 (lluvia y temperatura) para permitir que el dispositivo detecte información relativa a la lluvia. El evento LLUVIA tiene una prioridad más baja que otros eventos meteorológicos.

Si el contacto de lluvia se cierra durante al menos 3 segundos, la centralita entra en MODO LLUVIA, las hojas se cierran completamente y los mandos manuales se mantienen activos. Si el contacto de lluvia se abre por lo menos durante 5 minutos, la centralita sale del MODO LLUVIA.

09.2 Viento

Sintonice un sensor de radio compatible (véase la sección 7) para permitir que el dispositivo detecte información relativa al viento. El evento VIENTO tiene una prioridad más alta que el evento LLUVIA y más baja que los demás eventos meteorológicos. Si el sensor de radio detecta peligro de viento, la centralita entra en MODO VIENTO: las hojas se colocan en la posición de viento y los mandos manuales permanecen activos. Cuando el sensor de radio detecta que el peligro de viento ha terminado, la centralita sale del MODO VIENTO.

09.2.1 Posición viento

Es posible seleccionar si, en presencia de viento, las hojas se deben cerrar o abrir completamente. La fábrica configura el dispositivo para cerrar las hojas en presencia de viento. Para modificar esta configuración:

| Transmisores ARCO | Transmisores FLUTE, KUADRO, KORT | Transmisores VISIO | Otros transmisores... |
|---|--|---|---|
| <ol style="list-style-type: none">01. Lleve el motor a la posición intermedia.02. Presione MENÚ por unos 5 segundos y en la pantalla aparecerá «rS».03. Presione 4 veces la tecla SIGUIENTE. En la pantalla aparecerá «4».04. Presione PARADA. El motor señalará el valor actual (de 1 a 2 movimientos).05. Seleccione 1 o 2 presionando SIGUIENTE.06. Presione PARADA. El motor señalará la nueva configuración (de 1 a 2 movimientos). | <ol style="list-style-type: none">01. Lleve el motor a la posición intermedia.02. Manteniendo presionada la tecla PARADA, presione también PROG por aproximadamente 1 segundo, hasta que se enciendan los LED.03. Presione 4 veces la tecla* BAJADA.04. Presione PARADA. El motor señalará el valor actual (de 1 a 2 movimientos).05. Presione 1 o 2 veces la tecla BAJADA (véase la tabla).06. Presione PARADA. El motor señalará la nueva configuración (de 1 a 2 movimientos). | <ol style="list-style-type: none">01. Lleve el motor a la posición intermedia.02. Presione MENÚ y en la pantalla aparecerá «Menú Rx».03. Presione 4 veces la tecla SIGUIENTE. En la pantalla aparecerá «4».04. Presione PARADA. El motor señalará el valor actual (de 1 a 2 movimientos).05. Seleccione 1 o 2 (véase la tabla).06. Presione PARADA. El motor señalará la nueva configuración (de 1 a 2 movimientos). | <p>Consulte el manual técnico de su transmisor en el apartado:</p> <p>«MENÚ RECEPTOR FUNCIÓN 4»</p> |

| Número de movimientos | Posición viento |
|-----------------------|-----------------|
| 1* | Hojas cerradas |
| 2 | Hojas abiertas |

*configuración de fábrica

09.3 Hielo

Conecte el sensor M20 (lluvia y temperatura) para permitir que el dispositivo detecte información relativa a la posible presencia de hielo. El evento HIELO tiene una prioridad más alta que los eventos LLUVIA y VIENTO y más baja que el evento NIEVE. La centralita identifica como posible presencia de hielo la condición en la que la temperatura queda por debajo de 3°C durante al menos 3 segundos en ausencia de precipitación. En este caso, la centralita entra en MODO HIELO, las hojas se abren ligeramente (posición hielo predefinida por la fábrica *) para reducir el riesgo de que el hielo "pegue" las hojas y los mandos manuales permanecen activos, pero la carrera de las hojas se limita de la posición hielo a la posición de hojas abiertas. Si la temperatura se mantiene por encima de 3°C por lo menos durante 5 minutos, la centralita sale del MODO HIELO.

(*) la maniobra se efectúa solamente si las hojas están cerca de la posición de cierre o totalmente cerradas.

ATENCIÓN:

Para permitir que la centralita detecte la posible presencia de hielo, el sensor de temperatura debe estar habilitado (véase la sección 9.4.2).

Conecte el sensor M20 (lluvia y temperatura) para permitir que el dispositivo detecte información relativa a la posible presencia de nieve. El evento NIEVE tiene una prioridad más alta que los demás eventos meteorológicos. La centralita identifica como posible presencia de nieve la condición en la que la temperatura queda por debajo de 3°C durante al menos 3 segundos en presencia de precipitación. En este caso, la centralita entra en MODO NIEVE, las hojas se colocan en la posición configurada (véase el punto 9.4.1) para permitir descargar la nieve de las hojas y los mandos manuales permanecen activos. La centralita sale del MODO NIEVE si el contacto de temperatura o lluvia se vuelve a abrir durante al menos 8 minutos.

ATENCIÓN:

Para permitir que la centralita detecte la posible presencia de nieve, el sensor de temperatura debe estar habilitado (véase la sección 9.4.2).

9.4.1 Posición nieve

Es la posición en la que las hojas se colocan cuando la centralita entra en MODO NIEVE. La fábrica configura esta posición a unos 10 segundos de la posición "hojas cerradas". Para modificar esta posición:

1. Cierre completamente las hojas.
2. Lleve las hojas a la "posición nieve" preferida.
3. Presione la tecla PARADA del mando a distancia durante unos 10 segundos, hasta que las hojas emitan una breve indicación. Antes de 15 segundos, presione brevemente la tecla PROG del mando a distancia.
4. Las hojas harán una breve indicación. ¡Posición memorizada!
Las hojas no se mueven: error. Repita la operación.

Atención:

Elija una posición nieve que permita descargar la nieve de las hojas. Elegir la posición correcta es responsabilidad exclusiva del instalador. Una posición nieve incorrecta que impida la descarga de la nieve depositada en las hojas puede causar que la estructura sometida al peso de la nieve ceda.

9.4.2 Habilitar / Inhabilitar el sensor de temperatura

Para que la centralita sea capaz de detectar los eventos NIEVE y HIELO, es necesario que el sensor de temperatura esté habilitado. La fábrica configura el sensor de temperatura como "Inhabilitado". Para modificar esta configuración:

| Transmisores ARCO | Transmisores FLUTE, KUADRO, KORT | Transmisores VISIO | Otros transmisores... |
|--|---|--|--|
| 01. Lleve el motor a la posición intermedia. 02. Presione MENÚ por unos 5 segundos y en la pantalla aparecerá «rS». 03. Presione 6 veces la tecla SIGUIENTE. En la pantalla aparecerá «6». 04. Presione PARADA. El motor señalará el valor actual (de 1 a 2 movimientos). 05. Presione 1 o 2 veces la tecla SIGUIENTE (véase la tabla). 06. Presione PARADA. El motor señalará la nueva configuración (de 1 a 2 movimientos). | 01. Lleve el motor a la posición intermedia. 02. Manteniendo presionada la tecla PARADA, presione también PROG por aproximadamente 1 segundo, hasta que se enciendan los LED. 03. Presione 6 veces la tecla* BAJADA. 04. Presione PARADA. El motor señalará el valor actual (de 1 a 2 movimientos). 05. Presione 1 o 2 veces la tecla BAJADA (véase la tabla). 06. Presione PARADA. El motor señalará la nueva configuración (de 1 a 2 movimientos). | 01. Lleve el motor a la posición intermedia. 02. Presione MENÚ y en la pantalla aparecerá «Menú Rx». 03. Presione 6 veces la tecla SIGUIENTE. En la pantalla aparecerá «6». 04. Presione PARADA. El motor señalará el valor actual (de 1 a 2 movimientos). 05. Seleccione 1 o 2 veces la tecla SUBIDA (véase la tabla). 06. Presione PARADA. El motor señalará la nueva configuración (de 1 a 2 movimientos). | Consulte el manual técnico de su transmisor en el apartado: «MENÚ RECEPTOR FUNCIÓN 6» |

| Número de movimientos | Sensor de temperatura |
|-----------------------|-----------------------|
| 1* | Inhabilitado |
| 2 | Habilitado |

*configuración de fábrica

10. RESTABLECIMIENTO DE LAS CONDICIONES DE FÁBRICA (Reset)

Este procedimiento restablece las condiciones de fábrica del dispositivo. En caso de funcionamiento anómalo o errores durante la puesta en marcha del dispositivo, se recomienda efectuar este procedimiento y realizar después la programación como se describe en la sección 4 "Primera instalación".

1. Compruebe que el motor no esté en movimiento.
2. Conecte al conector ROJO el cable de programación PROGRAM y presione el botón por unos 40 segundos (después de 5 segundos, se enciende el LED en la parte superior de la centralita), hasta que motor efectúe una señalización y el LED se apague. (*)
3. Suelte la tecla y desconecte el cable de programación PROGRAM del conector ROJO.
4. Se han restablecido las condiciones de fábrica del dispositivo.

(*) Después de 5 segundos, el motor podría efectuar una señalización. No tome en cuenta esta señal.

HANDLEIDING VOOR GEBRUIK

Besturing van 1 lineaire motor met mechanische eindschakelaars voor bioklimatologische structuren


rev02 23.05.2022

Beste klant, Deze handleiding beschrijft de handelingen die nodig zijn voor de correcte installatie en inbedrijfstelling van de Linear Motor Control voor besturing van een lineaire motor uitgerust met mechanische eindschakelaars. Elke gebruikswijze van het product die verschilt van de specificaties in deze handleiding is oneigen en verboden, en impliceert de opheffing van de garantie en van elke aansprakelijkheid van de fabrikant. Montage, installatie en onderhoud van het product mag alleen worden uitgevoerd door een gekwalificeerde technicus. Aan het einde van de installatie moeten alle bij het product bijgeleverde handleidingen worden afgeleverd aan de eindgebruiker, die ze moet bewaren voor latere raadpleging.


Opgelet: dit apparaat is ontworpen om te werken met een stabiele voedingsbron. Zorg ervoor dat de voedingslijn niet afhankelijk is van elektrische circuits bestemd voor verlichting. Na spanningsverlies kan het nodig zijn om een volledige open/sluitmanoeuvre uit te voeren, om bepaalde standen die verband houden met sensoren en de voorkeursstand correct te herstellen.

Voordat u de motor start: controleer altijd dat personen of voorwerpen zich buiten de bewegingsstraal bevinden. Als de motor automatisch kan worden bediend (bv. via timers of sensoren), voer dan alle wettelijke veiligheidsbepalingen uit. Koppel tijdens onderhoudswerkzaamheden aan de structuur de Linear Motor Control los van de voeding, om veilig te kunnen werken.

01. TECHNISCHE KENMERKEN**Kenmerken van Linear Motor Control**

- Voeding : 24 V 
- Beschermklasse : IPX4
- Radiofrequentie : 433.42 MHz (via busverbinding naar radio-ontvanger)
- Opslaanbare afstandsbedieningen : 40
- Ondersteunde sensoren : BLAST en VEGA serie draadloze wind-, regen- en temperatuursensor M20

Kenmerken van de motor die op de Linear Motor Control moet worden aangesloten

- Type : lineaire motor
- Voeding : 24 V 
- Eindschakelaars : mechanisch (zonder encoder), duur van volledige manoeuvre minder dan 60 seconden
- Max absorptie : 3A of 6A (ingesteld volgens kenmerken van motor, zie hoofdstuk 4)
Het manoeuvre wordt onderbroken als de kaart tijdens de beweging een stroomopname van de lineaire aandrijving detecteert die hoger is dan de ingestelde waarde.

02. WAARSCHUWINGEN**02.1 Veiligheidswaarschuwingen**

Een onjuiste installatie kan ernstig letsel veroorzaken • Bewaar deze instructies voor toekomstig onderhoud en afvalverwijdering van het product • Alle werkzaamheden voor installatie, aansluiting, programmering en onderhoud van het product mogen enkel worden uitgevoerd door gekwalificeerde competente technici, in overeenstemming met de wetten, normen, lokale voorschriften en instructies in deze handleiding • De elektrische bedrading moet voldoen aan de geldende IEC-normen. De aanleg van de definitieve elektrische installatie is uitsluitend voorbehouden voor elektriciens • Bepaalde toepassingen vereisen een dodemansknop en sluiten het gebruik van radiogestuurde systemen uit, of vereisen speciale veiligheidsvoorzieningen • Om potentieel gevaarlijke situaties te voorkomen, dient u regelmatig de werkomstandigheden van de beschermkap te controleren.

02.2 Waarschuwingen voor installatie

Controleer of de verpakking intact is en niet is beschadigd tijdens het transport • De hevige impact en het gebruik van ongeschikt gereedschap kan ertoe leiden dat de externe of interne delen van het apparaat breken • Het is verboden om op enige wijze in de stuurcentrale te boren of ermee te knoeien. Wijzig of vervang geen onderdelen zonder toestemming van de fabrikant • Hanteer de stuurcentrale niet door ze bij de kabels beet te nemen. Het stroomsnoer mag niet worden vervangen. Indien het snoer beschadigd is, mag het toestel niet langer worden gebruikt. • Als het product op een hoogte van minder dan 2,5 m van de vloer of een ander ondersteunend oppervlak is geïnstalleerd, is het noodzakelijk om de bewegende delen te beschermen met een beschermkap, zodat u ze niet per ongeluk kunt aanraken. Zorg in ieder geval dat toegang mogelijk is voor onderhoud • De voedingskabel moet zo worden geplaatst dat deze niet in contact komt met bewegende delen • De voedingskabel van het product is alleen geschikt voor installatie binnenshuis. Bij buitenmontage moet u de kabel in een beschermbuis plaatsen • De motor moet zo worden geïnstalleerd dat hij niet in contact komt met vloeistoffen, en in ieder geval op een plaats die beschermd is tegen weersinvloeden

02.3 Waarschuwingen voor gebruik

Het toestel kan worden gebruikt door kinderen vanaf acht jaar, door personen met een lichamelijke, sensorische of mentale beperking en door personen zonder ervaring of de nodige kennis, op voorwaarde dat dit onder toezicht gebeurt of dat ze aanwijzingen hebben gekregen over hoe ze het toestel veilig kunnen gebruiken en welke gevaren ermee gepaard gaan • Dit toestel is geen speelgoed • De gebruiker is verantwoordelijk voor de reiniging en het onderhoud van het toestel. Dit mag niet gebeuren door kinderen, behalve onder toezicht • Voordat u het rolluik bedient, moet u controleren dat er zich geen personen of voorwerpen bevinden in de zone waar de beweging van het rolluik plaatsvindt. Controleer de automatisering tijdens de beweging en houd personen op een veilige afstand zolang de beweging plaatsvindt • Laat kinderen niet spelen met het apparaat en zijn bedieningselementen • Bedien het rolluik niet tijdens het uitvoeren van onderhoudswerkzaamheden (bv. schoonmaak, enz.). Als het bedieningsapparaat van het automatische type is, moet u de motor loskoppelen van de voedingslijn.

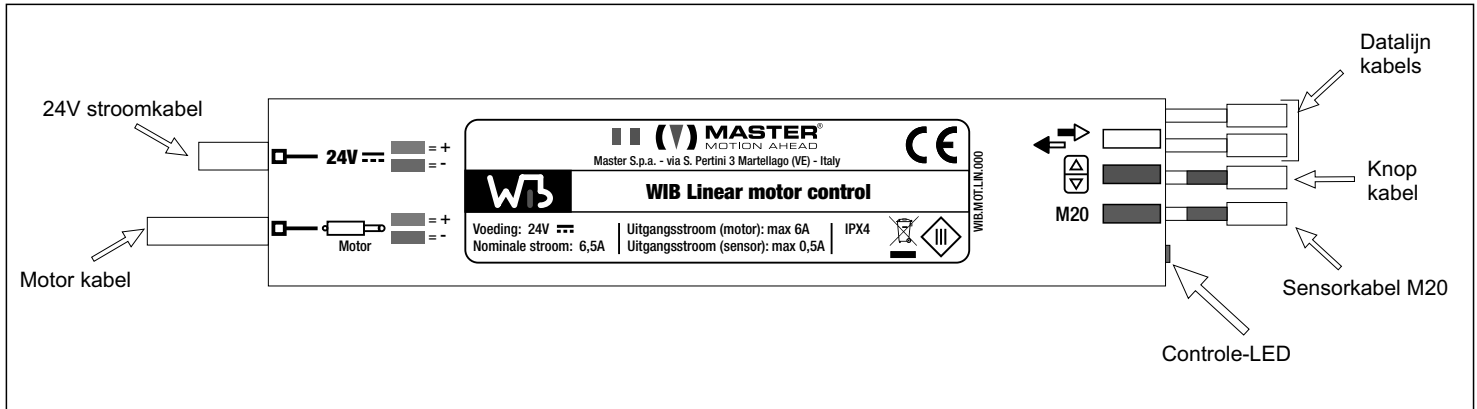
Wij respecteren het milieu.

Het milieu respecteren is een plicht voor iedereen! MASTER maakt gebruik van recyclebare verpakkingsmaterialen. Gooi de materialen weg in de daarvoor bestemde containers, volgens de plaatselijke geldende voorschriften. Dit product kan vervuilende stoffen bevatten voor het milieu en gevaarlijk zijn voor de gezondheid. Volg aan het einde van de levenscyclus van het product nauwkeurig de regels voor de meest correcte afvalverwijdering. Het is ten strengste verboden en gevaarlijk om het product weg te gooien als huisvuil.

**Opmerkingen over radiosystemen**

Het is raadzaam om geen radiosystemen te gebruiken in omgevingen met sterke interferentie (bijvoorbeeld in de buurt van politiebureaus, havens, luchthavens, banken, enz.). Om mogelijke interferentiebronnen te identificeren is het raadzaam een technische expertise te laten uitvoeren, alvorens gelijk welk radiogestuurde systeem te plaatsen. Radiogestuurde systemen zijn geschikt voor gebruik in condities waarbij eventuele storingen of defecten van de zender of ontvanger geen risicofactor vormen, of in condities waarbij deze risicofactor wordt opgeheven door plaatsing van geschikte veiligheidssystemen. De aanwezigheid van andere radioapparatuur die werkt op dezelfde zendfrequentie (433,42 MHz) kan leiden tot interferenties met de radio-ontvanger van het apparaat zelf, waardoor het bereik over het hele systeem wordt verkleind en bijgevolg de functionaliteit ervan wordt beperkt.

03. ELEKTRISCHE AANSLUITING



03.1 Waarschuwingen voor de elektriciens

OPGELET: gebruik één enkele voeding per toestel • OPGELET: Het toestel heeft een voeding nodig die een zeer lage veiligheidsspanning kan afgeven, zoals aangegeven op het apparaat. De voeding moet uitgerust zijn met een beschermings- en veiligheidstransformator en beschermd zijn tegen overbelasting en kortsluiting. Het toestel voor de stroomtoevoer moet een beperkte stroombron met overstroombeveiliging zijn. Het toestel moet elektrisch aangesloten zijn op andere SELV-circuits. De voedingsbronnen moeten voldoen aan de norm EN 60335-1 • Dit apparaat is ontworpen om te werken met een stabiele stroombron • Breng de aansluitingen tot stand in afwezigheid van stroom • Controleer dat de voedingskabel niet afhankelijk is van elektrische circuits bestemd voor verlichting • Voorzie boven het voedingsnet van het toestel een apparaat dat de volledige omnipolaire ont koppeling van het net verzekert, met in iedere pool een openingsafstand van de contacten van minstens 3 mm. Die ont koppelingsinstrumenten moeten conform aan de installatieregels in het voedingsnet zijn opgenomen en ze moeten rechtstreeks verbonden zijn met de netaansluitklemmen • De doorsnede van de aansluitdraden moet in verhouding staan tot de lengte ervan en de opgenomen belasting

Op basis van de vereiste eigenschappen (vermeld in het veiligheidsadvies voor de elektriciens) raden we het gebruik aan van dit type voeding: merk Meanwell model PWM-200

03.2 Voeding

De 24Vdc-voeding moet worden aangesloten op de 24V-kabel. Sluit de "-" aan op de **BLAUWE** draad en de "+" aan op de **BRUINE** draad maken met gebruik van de bijgeleverde waterdichte connector (in de verpakking).

03.3 Datalijn

De datalijnconnectoren zijn bipolair zonder enige kleurmarkering (symbool).

Verbind de DATA_IN connector met de DATA_OUT-connector van de ontvangersmodule. Als de DATA_OUT van de ontvangersmodule reeds bezet is, sluit dan DATA_IN aan op een DATA_OUT-connector van een stuurcentrale die reeds op de datalijn is aangesloten.

Als de DATAOUT-connector niet wordt gebruikt, isoleer deze dan met de bijgeleverde dop.



* Apparaat uit de WIB-serie

03.4 Motor

Sluit de motor aan op de MOTOR-kabel (lange witte bipolaire kabel). De **BLAUWE** draad aansluiten op - en **BRUINE** op + met gebruik van de reeds op de kabel aanwezige connectors: steek de afzonderlijke niet-gestripte draden erin (OPGELET: zorg ervoor dat de draden volledig zijn ingestoken) en druk met een tang op de blauwe knop (u moet hem helemaal indrukken!).

03.5 Motorbedieningsknoppen

De optionele motorbedieningsknoppen zijn van het spanningloze type. Gebruik de KNOPPEN-kabel (cod. WIB.PUL.L04.004 afzonderlijk aan te schaffen) en sluit hem aan op de **RODE** connector. De KNOPPEN-kabel heeft de volgende draden:

Zwart : Gemeenschappelijk voor knoppen
Groen en geel : Manoeuvre1 / Manoeuvre2
Rood : **Voorbehouden.** Laat losgekoppeld en isoleer.

Gebruik geen knoppen of schakelaars die de ingestelde stand aanhouden. **De dodemansknoppen werken alleen wanneer er iemand aanwezig is:** als u een knop langer dan 0,2 seconden indrukt, begint de motor te bewegen; zodra u de knop loslaat, stopt de motor.

Deze contacten kunnen ook worden gebruikt voor aansluiting op domotica-stuurcentrales, zolang ze de zojuist beschreven regels respecteren.

03.6 Regen- en temperatuursensor M20

Sluit de regen- en temperatuursensor M20 aan op de **GROENE** connector. Als u alleen de regensensor wenst te gebruiken (d.w.z. de temperatuursensor uitschakelen), volg dan na installatie (zie paragraaf 4) de instructies in paragraaf 9.4.2 ("De temperatuursensor in-/uitschakelen")

04. EERSTE INSTALLATIE



De installatie moet worden uitgevoerd door een gekwalificeerde technicus. Lees de installatieprocedure zorgvuldig door voordat u handelingen uitvoert met de motor. Neem bij twijfel contact op met uw leverancier.
De installatie moet worden uitgevoerd met behulp van een ARCO, VISIO, KORT, KUADRO, FLUTE-zender of gelijkwaardige zender.
Lees voordat u met de installatie begint de handleiding van de zender door en identificeer de UP, STOP, DOWN, PROG-knoppen die nodig zijn voor de programmering van de motor.

Voordat u verder gaat:

- Zorg ervoor dat de bioklimatologische structuur op een vakkundige manier wordt geïnstalleerd, in overeenstemming met de instructies van de fabrikant.
- Zorg ervoor dat de motor voldoet aan de eisen van Linear Motor Control.
- Zorg ervoor dat de motor reeds is uitgerust met de juiste mechanische eindschakelaars.
- Zorg ervoor dat de elektrische aansluitingen correct zijn verwezenlijkt.
- Lees de stroomopname van de lineaire motor af op het typeplaatje (doorgaans ongeveer 3 of 6 Ampère).

Installatie:

1. Zorg ervoor dat het apparaat wordt gevoed.
 2. Sluit de PROGRAM-programmeerkabel aan op de RODE connector; houd de rode knop ingedrukt totdat (ongeveer 5 seconden) de motor een signaalbeweging maakt en de led op de bovenkant van de stuurcentrale gaat branden. (a)
 3. Laat de knop los: de led op de bovenkant van de stuurcentrale gaat uit.
 4. Druk op STOP op de afstandsbediening die met de motor moet worden geassocieerd. De motor (als deze niet op "einde traject" staat) maakt 1 korte beweging. De afstandsbediening bestuurt de motor in "dodemansmodus": door op UP of DOWN te drukken, beweegt de motor zolang de knop niet wordt losgelaten.
 5. De lamellen moeten SLUITEN wanneer u op de afstandsbediening op DOWN drukt. Als de lamellen opengaan moet u kort op PROG drukken op de afstandsbediening om de motorbeweging om te keren.
 6. Breng de lamellen op de tussenstand.
 7. Als uw motor **minder dan 3 Ampère verbruikt, druk dan 3 KEER kort op de STOP-knop** op de afstandsbediening en wacht enkele seconden.
Als uw motor **meer dan 3 Ampère verbruikt, druk dan 5 KEER kort op de STOP-knop** op de afstandsbediening en wacht enkele seconden.
De lamellen gaan volledig dicht.
De lamellen gaan volledig open.
Procedure succesvol afgerond! (b, c)
- (a) Als dit niet gebeurt:
- Het apparaat krijgt geen stroom.
 - Het apparaat is al geprogrammeerd. Om het apparaat opnieuw te programmeren, moet u eerst een reset uitvoeren (zie paragraaf 9).
- (b) Als de beweging stopt voordat de eindschakelaars zijn bereikt, controleer dan of de lamellen soepel bewegen en zorg ervoor dat obstakels of wrijving de beweging van de lamellen niet kunnen belemmeren. Reset de kaart (zie paragraaf 9) en herhaal de installatieprocedure volledig.
- (c) Om de procedure te onderbreken moet u op een knop (UP of STOP of DOWN) op de afstandsbediening drukken en de volledige procedure herhalen.

Opm.:

Nadat de installatieprocedure is voltooid zal de stuurcentrale de volgende fabrieksinstellingen laden:

Windstand:

sluit de lamellen (om deze instelling te wijzigen, zie paragraaf 9.2.1)

Temperatuursensor:

niet ingeschakeld (om deze instelling te wijzigen, zie paragraaf 9.4.2)

05. ZENDER OPSLAAN - UITWISSEN

1. Breng de lamellen op de tussenstand.
2. Druk gedurende 5 seconden op de PROG-knop van een afstandsbediening die reeds geassocieerd werd met de MOTOR.
De lamellen gaan open (2 korte bewegingen).
3. Druk binnen 15 seconden op de STOP-knop van de op te slagen/uit te wissen afstandsbediening.
4. De lamellen gaan open (1 korte beweging): afstandsbediening opgeslagen!
De lamellen gaan dicht (1 korte beweging): afstandsbediening uitgewist!
De lamellen gaan dicht (2 korte bewegingen): fout! (*)

(*): "fout" wordt gesignaleerd als het radiosignaal niet op tijd wordt ontvangen, als het geheugen vol is, als u probeert de enige afstandsbediening in het geheugen uit te wissen.

06. EXTRA FUNCTIES VAN DE AFSTANDSBEDIENING

| AFSTANDSBEDIENINGSKNOP | MANOEUVRE |
|------------------------|---------------------------|
| UP | OPEN |
| DOWN | SLUIT |
| STOP | STOP |
| FOR ME* | Ga naar de voorkeursstand |

(*): het is mogelijk dat bij sommige afstandsbedieningsmodellen deze knop niet beschikbaar is of de functie beschikbaar is via een knoppencombinatie. Raadpleeg voor meer informatie de handleiding van de afstandsbediening.

Om naar de voorkeursstand te gaan:

ARCO-afstandsbediening: druk op FOR ME
 KORT, FLUTE, KUADRO-afstandsbediening: druk snel 3 keer op STOP en wacht even
 Andere afstandsbedieningen: raadpleeg de handleiding van de afstandsbediening onder "For me" of "Voorkeursstand"

Om uw voorkeursstand in te stellen:

Breng de lamellen met behulp van de afstandsbediening in de gewenste stand, en:
 ARCO-afstandsbediening: houd STOP en FOR ME tegelijkertijd ongeveer 5 seconden ingedrukt
 KORT, FLUTE, KUADRO-afstandsbediening: druk snel 6 keer op STOP en houd vervolgens DOWN ongeveer 5 seconden ingedrukt
 Andere afstandsbedieningen: raadpleeg de handleiding van de afstandsbediening onder "For me" of "Voorkeursstand"

07. OPSLAAN - UITWISSEN VAN EEN DRAADLOZE WINDSENSOR

Het apparaat kan een draadloze sensor van het model BLAST (draadloze windsensor), BLAST BT (draadloze windsensor met batterij), VEGA (draadloze zonne-windsensor), VEGA BT (draadloze zonne-windsensor met batterij) opslaan. Ongeacht het type sensor dat is opgeslagen, beheert het apparaat alleen de informatie met betrekking tot de windsensor. **De informatie met betrekking tot de zonnensensor wordt niet toegepast.**

Het is mogelijk om slechts één draadloze windsensor op te slaan. Als een tweede draadloze sensor wordt opgeslagen, wordt de reeds opgeslagen draadloze sensor uit het geheugen gewist en vervangen door de nieuwe draadloze sensor.

- Breng de motor op de tussenstand.
- Druk gedurende 5 seconden op de PROG-knop van een afstandsbediening die reeds geassocieerd werd met enkel de MOTOR. De lamellen gaan open (2 korte bewegingen).
- Druk binnen 15 seconden op de knop 1 van de op te slaan/uit te wissen draadloze sensor.
- De lamellen gaan open (1 korte beweging): sensor opgeslagen!
 De lamellen gaan dicht (1 korte beweging): sensor uitgewist!
 De lamellen gaan dicht (2 korte bewegingen): fout! (*)

(*): «Fout» wordt gesignaleerd als het radiosignaal niet op tijd wordt ontvangen

08. RADIOTEST

Wanneer een draadloze sensor wordt opgeslagen, wordt automatisch een communicatiesturing tussen sensor en apparaat geactiveerd. Als de communicatie langer dan 120 minuten uitvalt, voert de motor een manoeuvre uit om de lamellen te beschermen (de uitgevoerde manoeuvre is afhankelijk van de manoeuvre gekoppeld aan de windsensor, zie paragraaf 9.2.1). Deze manoeuvre wordt elke 120 minuten herhaald totdat de radiocommunicatie is hersteld. In het geval van draadloze sensoren met batterij, kan dit betekenen dat de batterij moet worden vervangen. De functie RADIOTEST kan via de volgende procedure worden in-/uitgeschakeld met een afstandsbediening die aan de motor is gekoppeld:

| ARCO zenders | FLUTE, KUADRO, KORT zenders | VISIO zenders | Andere zenders... |
|--|---|---|---|
| 01. Breng de motor op de tussenstand. 02. Druk op MENU voor circa 5 sec, op het display verschijnt het opschrift «rS» 03. Druk 1 maal op PREV en 7 maal op NEXT. Op het display verschijnt «17». 04. Druk op STOP. De motor meldt: 1 up = niet actief, 2 up = actief. 05. Om uit te schakelen: druk op PREV Om aan te schakelen: druk op NEXT 06. Druk op STOP. De motor meldt: 1 up = niet actief, 2 up = actief. | 01. Breng de motor op de tussenstand. 02. Houd STOP ingedrukt en druk ook op PROG voor circa 1 sec, totdat de leds gaan branden. 03. Druk 1 maal op UP en 7 maal op DOWN. 04. Druk op STOP. De motor meldt: 1 up = niet actief, 2 up = actief. 05. Om uit te schakelen: druk op DOWN Om aan te schakelen: druk op UP 06. Druk op STOP. De motor meldt: 1 up = niet actief, 2 up = actief. | 01. Breng de motor op de tussenstand. 02. Druk op MENU, op het display verschijnt het opschrift «Menu Rx». 03. Druk 1 maal op PREV en 7 maal op NEXT. Op het display verschijnt «17». 04. Druk op STOP. De motor meldt: 1 up = niet actief, 2 up = actief. 05. Om uit te schakelen: druk op DOWN Om aan te schakelen: druk op UP 06. Druk op STOP. De motor meldt: 1 up = niet actief, 2 up = actief. | Raadpleeg de handleiding van uw zender onder het puntje: «MENU ONTVANGER - FUNCTIE 17» |

| Aantal bewegingen | Instelling |
|-------------------|-------------|
| 1 | Niet actief |
| 2* | Actief |

*fabrieksinstelling

08.1 Opmerking over sensoren met batterijvoeding

De levensduur van de batterijen in sensoren met batterijvoeding is afhankelijk van vele factoren (mate van blootstelling aan atmosferische invloeden, bedrijfstemperatuur, ...). Om deze reden is het raadzaam om periodiek de laadtoestand van de batterij en de werking van de sensor zelf te controleren. Raadpleeg voor meer informatie de handleiding van de sensor.

09. WEERSENSOREN

Het apparaat kan een draadloze windsensor besturen van het model BLAST, BLAST BT, VEGA, VEGABT. Het is ook mogelijk om een regen- en temperatuursensor M20 op de stuurcentrale aan te sluiten. De atmosferische gebeurtenissen die door de sensoren worden gedetecteerd, worden door de stuurcentrale geëvalueerd volgens de volgende prioriteit:

- 1-SNEEUW
- 2-IJS
- 3-WIND
- 4-REGEN

Dit betekent dat als bijvoorbeeld de gebeurtenissen REGEN en WIND tegelijkertijd aanwezig zijn, de stuurcentrale naar de WIND-stand gaat (voorrang op regen); als aan het einde van de WIND-conditie de REGEN-conditie nog steeds aanwezig is, zal de stuurcentrale naar de REGEN-stand overgaan.

Opgelet:

Als de M20-sensor niet is aangesloten, laat dan het dopje op de connector zitten (GROEN gemarkeerd).

Opgelet:

Sensoren zijn apparaten die automatische manoeuvres genereren. Zorg ervoor dat dit geen enkel risico inhoudt voor personen en zaken en voorzie de installatie indien nodig van de nodige veiligheidsvoorzieningen. Sensoren zijn apparaten die de integriteit van de structuur niet in elke situatie kunnen garanderen, maar wel de kans op schade bij ongunstige atmosferische gebeurtenissen verkleinen. De sensoren kunnen stukgaan, of het betreffende gevaar niet correct of tijdig detecteren. Het blijft daarom de verantwoordelijkheid van de gebruiker om te verifiëren dat in geval van ongunstige weersomstandigheden de lamellen worden gepositioneerd volgens de bepalingen van de fabrikant van de structuur.

09.1 Regen

Sluit de M20-sensor (regen en temperatuur) aan om het apparaat informatie te laten detecteren over de regen. De REGEN-conditie heeft een lagere prioriteit dan de andere weersomstandigheden.

Als het REGEN-contact voor minstens 3 seconden sluit, gaat de stuurcentrale over naar de REGEN-modus en sluiten de lamellen volledig. De handmatige commando's blijven hoe dan ook actief. Als het REGEN-contact voor minstens 5 minuten open staat, gaat de stuurcentrale uit de REGEN-modus.

09.2 Wind

Stem een compatibele draadloze sensor af (zie paragraaf 7) om het apparaat informatie te laten detecteren over de wind. De WIND-conditie heeft een hogere prioriteit dan de REGEN-conditie en een lagere dan de andere weersomstandigheden. Als de draadloze sensor een windgevaar detecteert, gaat de stuurcentrale over naar de WIND-modus: de lamellen worden in de windstand geplaatst en de handmatige bediening blijft hoe dan ook actief. Wanneer de draadloze sensor het einde van het windgevaar detecteert, verlaat de stuurcentrale de WIND-modus.

09.2.1 Windstand

U kunt kiezen of de lamellen volledig sluiten of volledig openen bij wind. De fabriek stelt het apparaat zo in dat de lamellen bij winderige omstandigheden worden gesloten. Ga als volgt te werk om deze instelling te wijzigen:

| ARCO zenders | FLUTE, KUADRO, KORT zenders | VISIO zenders | Andere zenders... |
|---|---|---|---|
| <ol style="list-style-type: none">01. Breng de motor op de tussenstand.02. Druk op MENU voor circa 5 sec, op het display verschijnt het opschrift «rS».03. Druk 4 maal op NEXT.Op het display verschijnt «4».04. Druk op STOP. De motor signaleert de actuele waarde (1 of 2 bewegingen).05. Kies 1 of 2 door op NEXT te drukken06. Druk op STOP. De motor signaleert de nieuwe instelling (1 of 2 bewegingen). | <ol style="list-style-type: none">01. Breng de motor op de tussenstand.02. Houd STOP ingedrukt en druk ook op PROG voor circa 1 sec, totdat de leds gaan branden.03. Druk 4 maal op DOWN.04. Druk op STOP. De motor signaleert de actuele waarde (1 of 2 bewegingen).05. Druk 1 of 2 maal op DOWN (zie tabel)06. Druk op STOP. De motor signaleert de nieuwe instelling (1 of 2 bewegingen). | <ol style="list-style-type: none">01. Breng de motor op de tussenstand.02. Druk op MENU, op het display verschijnt het opschrift «Menu Rx».03. Druk 4 maal op NEXT.Op het display verschijnt «4».04. Druk op STOP. De motor signaleert de actuele waarde (1 of 2 bewegingen).05. Kies 1 of 2 (zie tabel)06. Druk op STOP. De motor signaleert de nieuwe instelling (1 of 2 bewegingen). | <p>Raadpleeg de handleiding van uw zender onder het puntje:</p> <p>«MENU ONTVANGER FUNCTIE 4»</p> |

| Aantal bewegingen | Windstand |
|-------------------|----------------|
| 1* | Lamellen dicht |
| 2 | Lamellen open |

*fabrieksinstelling

09.3 Ijs

Sluit de M20-sensor (regen en temperatuur) aan om het apparaat in staat te stellen informatie te detecteren over de aanwezigheid van ijs. De IJS-conditie heeft een hogere prioriteit dan de REGEN- en WIND-conditie en een lagere dan de SNEEUW-conditie. De stuurcentrale identificeert als "conditie waarin er mogelijk ijs aanwezig is" de toestand waarin de temperatuur gedurende minstens 3 seconden onder de 3 °C daalt zonder neerslag. In deze conditie gaat de stuurcentrale over naar de IJS-modus, gaan de lamellen ietsje open (ijsstand die per default werd ingesteld door de fabriek*) om het risico te verkleinen dat het ijs "blijft plakken" op de lamellen. De handmatige bediening blijft actief, maar de beweging van de lamellen is alleen mogelijk van de ijsstand naar de open-lamelstand. Als de temperatuur voor minstens 5 minuten boven de 3 °C blijft, gaat de stuurcentrale uit de IJS-modus.

(*) de manoeuvre wordt alleen uitgevoerd als de lamellen bijna of volledig in de gesloten stand staan.

OPGELET:

om de stuurcentrale in staat te stellen de aanwezigheid van ijs te kunnen detecteren, moet de temperatuursensor ingeschakeld zijn (zie paragraaf 9.4.2)

Sluit de M20-sensor (regen en temperatuur) aan om het apparaat in staat te stellen informatie te detecteren over de aanwezigheid van sneeuw. De SNEEUW-conditie heeft een hogere prioriteit dan alle andere weersomstandigheden. De stuurcentrale identificeert als "conditie waarin er mogelijk sneeuw aanwezig is" de toestand waarin de temperatuur gedurende minstens 3 seconden onder de 3 °C daalt met neerslag. In dit geval gaat de stuurcentrale naar de SNEEUW-modus, gaan de lamellen naar de vooraf ingestelde sneeuwstand (zie punt 9.4.1) om de sneeuw van de lamellen te verwijderen. De handmatige bediening blijft hoe dan ook actief. De stuurcentrale verlaat de SNEEUW-modus als het temperatuur- of regencontact gedurende minstens 8 minuten terug wordt geopend.

OPGELET:

om de stuurcentrale in staat te stellen de aanwezigheid van sneeuw te kunnen detecteren, moet de temperatuursensor ingeschakeld zijn (zie paragraaf 9.4.2)

9.4.1 Sneeuwstand

Dit is de stand waarin de lamellen worden gepositioneerd wanneer de stuurcentrale naar de SNEEUW-modus overgaat. Per default wordt deze stand ingesteld op de fabriek op circa 10 seconden van de stand "lamellen gesloten". Ga als volgt te werk om deze stand te wijzigen:

1. Sluit de lamellen volledig.
2. Breng de lamellen in de gewenste "sneeuw-stand".
3. Houd de STOP-knop op de afstandsbediening ongeveer 10 seconden ingedrukt, totdat de lamellen een kort signaal uitgeven. Druk binnen 15 seconden kort op PROG op de afstandsbediening.
4. De lamellen geven een kort signaal uit. Stand opgeslagen!
De lamellen bewegen niet: fout. Herhaal de handeling.

Opgelet:

Kies een sneeuwstand waarbij de sneeuw van de lamellen kan afvallen. De juiste keuze voor de sneeuwstand valt onder de exclusieve verantwoordelijkheid van de installateur. Een onjuiste sneeuwstand, d.w.z. een stand waarin de correcte verwijdering van de sneeuw van de lamellen niet mogelijk is, kan ervoor zorgen dat de structuur instort onder de belasting van de sneeuw.

9.4.2 De temperatuursensor in-/uitschakelen

De stuurcentrale kan de SNEEUW- en IJS-conditie enkel detecteren wanneer de temperatuursensor is ingeschakeld. De fabrieksinstelling voor de temperatuursensor is "Uitgeschakeld". Ga als volgt te werk om deze instelling te wijzigen:

| ARCO zenders | FLUTE, KUADRO, KORT zenders | VISIO zenders | Andere zenders... |
|--|--|--|--|
| 01. Breng de motor op de tussenstand. 02. Druk op MENU voor circa 5 sec, op het display verschijnt het opschrift «rS». 03. Druk 6 maal op NEXT. Op het display verschijnt «6». 04. Druk op STOP. De motor signaleert de actuele waarde (1 of 2 bewegingen). 05. Druk 1 of 2 maal op NEXT (zie tabel) 06. Druk op STOP. De motor signaleert de nieuwe instelling (1 of 2 bewegingen). | 01. Breng de motor op de tussenstand. 02. Houd STOP ingedrukt en druk ook op PROG voor circa 1 sec, totdat de leds gaan branden. 03. Druk 6 maal op DOWN. 04. Druk op STOP. De motor signaleert de actuele waarde (1 of 2 bewegingen). 05. Druk 1 of 2 maal op DOWN (zie tabel) 06. Druk op STOP. De motor signaleert de nieuwe instelling (1 of 2 bewegingen). | 01. Breng de motor op de tussenstand. 02. Druk op MENU, op het display verschijnt het opschrift «Menu Rx». 03. Druk 6 maal op NEXT. Op het display verschijnt «6». 04. Druk op STOP. De motor signaleert de actuele waarde (1 of 2 bewegingen). 05. Druk 1 of 2 maal op UP (zie tabel) 06. Druk op STOP. De motor signaleert de nieuwe instelling (1 of 2 bewegingen). | Raadpleeg de handleiding van uw zender onder het puntje: «MENU ONTVANGER FUNCTIE 6» |

| Aantal bewegingen | Temperatuursensor |
|-------------------|-------------------|
| 1* | Uitgeschakeld |
| 2 | Ingeschakeld |

*fabrieksinstelling

10. HERSTEL FABRIEKSINSTELLINGEN (reset)

Deze procedure stelt het apparaat terug in de fabrieksinstellingen. In geval van een abnormale werking of fouten tijdens de installatie van het apparaat, wordt aanbevolen om deze procedure uit te voeren en vervolgens de programmering uit te voeren zoals beschreven in hoofdstuk 4 "Eerste installatie".

1. Zorg ervoor dat de motor niet draait
2. Sluit de PROGRAM-programmeerkabel aan op de RODE connector en druk ongeveer 40 seconden op de knop (na 5 seconden gaat de led op de bovenkant van de stuurcentrale branden), totdat de motor een signaal geeft en de led uitdooft. (*)
3. Laat de knop los en koppel de PROGRAM-programmeerkabel los van de RODE connector.
4. Het apparaat werd gereset naar de fabrieksinstellingen.

(*) na 5 seconden kan de motor een signaal uitzenden. Negeer deze signalering.