

Gentile cliente, la ringraziamo per aver acquistato un prodotto Master S.p.A. Prima di procedere all'installazione leggere attentamente questo manuale. Il dispositivo è stato progettato per il comando di motori tubolari con finecorsa meccanici alimentati alla tensione di rete per la movimentazione di tende da sole, tapparelle e simili. Ogni altro uso al di fuori dal campo definito da Master S.p.A. è vietato e comporta, così come il mancato rispetto delle istruzioni riportate in questo manuale, l'annullamento della responsabilità e della garanzia Master S.p.A. L'installatore deve fornire l'utilizzatore finale all'uso dell'automazione e fornirgli il presente manuale d'uso e manutenzione per eventuali successive consultazioni.

**Questo dispositivo non protegge le tende in caso di forti e improvvise raffiche di vento.** In caso di rischi meteorologici di questo tipo, verificare che le tende restino chiuse! Master S.p.A. declina ogni responsabilità per danni verificatisi a causa di eventi atmosferici non rilevati dal dispositivo.

**Rispettiamo l'ambiente**

Rispettare l'ambiente è un dovere di tutti! MASTER utilizza materiali di imballo riciclabili. Smaltisci i materiali negli appositi contenitori, secondo le norme vigenti sul territorio. Questo prodotto potrebbe contenere sostanze inquinanti per l'ambiente e pericolose per la salute. Al termine del ciclo di vita del prodotto, segui attentamente le norme sul più corretto smaltimento. E' severamente vietato e pericoloso smaltire il prodotto gettandolo nei rifiuti domestici.



**Note sui sistemi radio**

E' consigliabile non utilizzare sistemi radio in ambienti con forti interferenze (ad esempio in vicinanza di stazioni di polizia, porti, aeroporti, banche, etc). E' comunque opportuno un sopralluogo tecnico prima di installare un qualsiasi sistema radio al fine di individuare possibili fonti di interferenza. I sistemi radio possono essere utilizzati laddove eventuali disturbi o malfunzionamenti del trasmettitore o del ricevitore non presentino fattore di rischio, o se tale fattore è annullato da opportuni sistemi di sicurezza. La presenza di dispositivi radio operanti alla stessa frequenza di trasmissione (433,42 MHz) possono interferire con il ricevitore radio del dispositivo stesso riducendone la portata su tutto il sistema radio e limitando di conseguenza la funzionalità dell'impianto.

**Caratteristiche tecniche**

**Alimentazione:** 230V~ 50Hz  
**Portata max contatti:** 1 x 2,6A / 2 x 2,6A  
**Dimensioni:** 236 x 54 x 73 mm  
**Peso:** 200 g  
**Temperatura di esercizio:** -20°C - +55 °C  
**Grado di protezione:** IPX4

**Soglia vento:** 5 km/h - 35 km/h  
**Soglia sole (Sirio/Sirio Duo):** 1 klux - 45 klux  
**Frequenza:** 433.42 MHz  
**Codici radio memorizzabili:** 15  
**Portata radio (stime):** 100m in campo aperto, 20m all'interno di edifici

**1 AVVERTENZE**

**1.1 Avvertenze di SICUREZZA per l'UTENTE**

L'installazione non corretta può causare gravi ferite ● Conservare queste istruzioni per eventuali interventi futuri di manutenzione e smaltimento del prodotto ● Tutte le operazioni di installazione, collegamento, programmazione e manutenzione del prodotto devono essere effettuate esclusivamente da un tecnico qualificato e competente, rispettando le leggi, le normative, i regolamenti locali e le istruzioni riportate in questo manuale ● Il cablaggio elettrico deve rispettare le norme CEI in vigore. La realizzazione dell'impianto elettrico definitivo è riservato, secondo le disposizioni del D.M. 37/2008, esclusivamente all'elettricista ● Certe applicazioni richiedono il comando a «uomo presente» e possono escludere l'utilizzo di comandi radio o necessitare di particolari sicurezze ● Per prevenire situazioni di potenziale pericolo, verificare periodicamente le condizioni operative dell'avvolgibile

**1.2 Avvertenze di SICUREZZA per l'INSTALLATORE**

Leggere i dati tecnici riportati nel paragrafo "Caratteristiche tecniche" per valutare i limiti d'impiego del prodotto ● Prima di installare il prodotto, verificarne la compatibilità con le apparecchiature e gli accessori associati ● Il motore collegato al dispositivo deve essere del tipo a "finecorsa meccanici", senza alcuna elettronica di controllo; il motore deve essere di potenza adeguata al carico applicato (verificare i dati di targa riportati sul motore) ● Verificare che la confezione sia integra e non abbia subito danni durante il trasporto ● L'urto violento e l'utilizzo di utensili non adeguati può causare la rottura di parti esterne o interne del dispositivo ● È vietato forare o manomettere in alcun modo il dispositivo. Non modificare o sostituire parti senza l'autorizzazione del costruttore ● Verificare che la superficie prescelta per l'installazione sia di materiale solido e possa garantire un fissaggio stabile ● Installare il prodotto con le palette rivolte verso il basso e con il corpo del sensore orizzontale (l'uso di una livella a bolla facilita l'operazione, l'attacco a muro basculante con angolo ±90° consente di fissare il sensore anche su strutture non verticali) ● Il prodotto deve essere installato ben esposto al sole-vento, lontano da fonti di calore (es: canne fumarie), lontano da ostacoli che possono interferire con il movimento delle palette ● Il cavo di alimentazione deve essere posizionato in modo tale da non entrare in contatto con parti in movimento ● Nel caso di più apparecchiature radio nello stesso impianto, la distanza fra di loro non deve essere inferiore a 1,5 m ● Non utilizzare prodotti abrasivi o solventi per la pulizia del prodotto, non utilizzare pulitori a getto d'acqua o ad alta pressione ● Per la vostra sicurezza, è vietato operare in prossimità del rullo avvolgitore a motore alimentato

**1.3 Avvertenze per l'USO**

Il prodotto non è destinato ad essere usato da persone (bambini compresi) le cui capacità fisiche, sensoriali o mentali siano ridotte, oppure con mancanza di esperienza o di conoscenza, a meno che esse non abbiano potuto beneficiare, attraverso l'intermediazione di una persona responsabile della loro sicurezza, di una sorveglianza o di istruzioni riguardanti l'uso del prodotto ● Prima di azionare l'avvolgibile, assicurarsi che persone o cose non si trovino nell'area interessata dal movimento dell'avvolgibile. Controllare l'automazione durante il movimento e mantenere le persone a distanza di sicurezza, fino al termine del movimento ● Non permettere ai bambini di giocare con l'apparecchio e con i dispositivi di comando ● Non azionare l'avvolgibile quando si stanno effettuando operazioni di manutenzione (es. pulizia vetri, ecc). Durante le manutenzioni scollegare la linea di alimentazione

**1.4 Montaggio**

<p><b>A</b></p> <p>Fissare il supporto con i tasselli e le viti in dotazione</p>	<p><b>B (1)</b></p> <p>Inserire il corpo sul supporto e <b>bloccare</b> in posizione orizzontale chiudendo saldamente le due viti laterali</p>	<p><b>C</b></p> <p>Applicare gli appositi coperchi sulle due viti laterali</p>	<p><b>D</b></p> <p>Aprire il coperchio sotto il sensore</p>	<p><b>E</b></p> <p>Click!</p> <p>Connettere il cavo in dotazione: controllare che il connettore sia ben agganciato</p>	<p><b>F</b></p> <p>Bloccare il cavo utilizzando il ferma cavo in dotazione</p>	<p><b>G</b></p> <p>Chiudere il coperchio, controllando che sia a filo con il resto dell'involucro</p>
--	--	--	---	--	--	---

(1)ATTENZIONE: queste viti non devono mai essere svitate completamente.

**ATTENZIONE:**  
**Installare il prodotto in orizzontale e con le palette rivolte verso il basso**

Funzionamento e Grado di protezione IP non sono garantiti se il montaggio non avviene secondo le indicazioni date

**Indicazione per modelli SIRIO**  
Nello scegliere la zona a cui fissare la centralina, tenere conto che il sensore utilizzato nei modelli SIRIO è sensibile alla luce solare: per funzionare correttamente deve essere colpito dai raggi solari; la sola luce non è sufficiente.

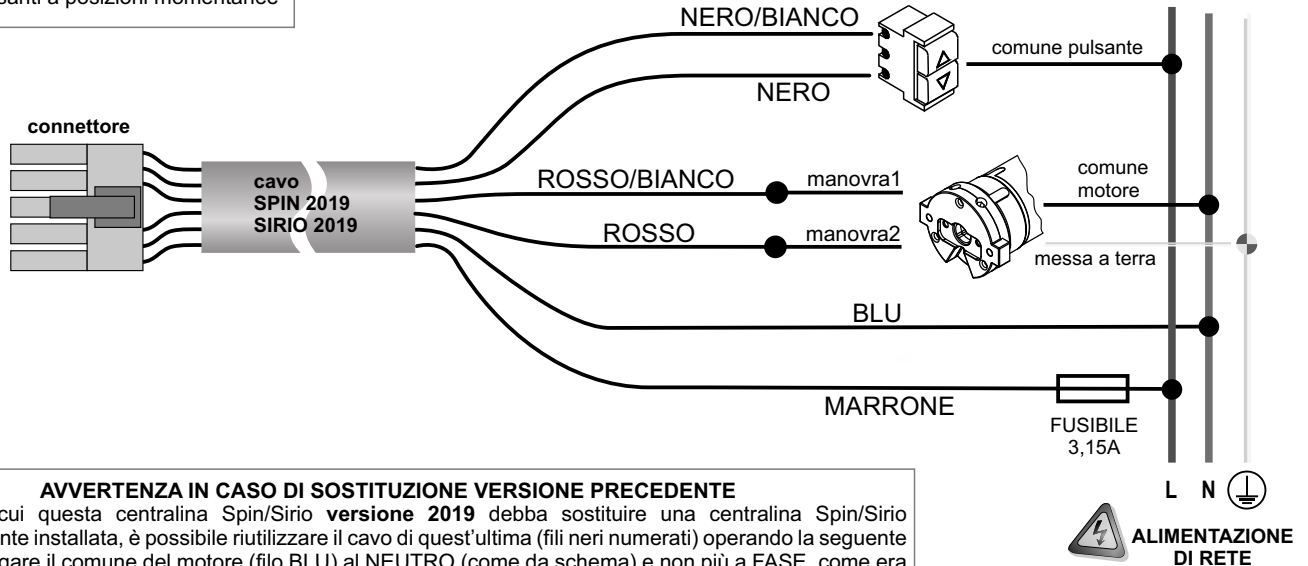
## 2 COLLEGAMENTI ELETTRICI

Effettuare i collegamenti in assenza di alimentazione ● Verificare che la linea di alimentazione non dipenda da circuiti elettrici destinati all'illuminazione ● Collegare sempre il motore all'impianto di messa a terra (giallo/verde) ● Prevedere a monte della rete di alimentazione dell'automazione un dispositivo che assicuri la disconnessione completa onnipolare dalla rete, con una distanza di apertura dei contatti in ciascun polo di almeno 3 mm. Tale dispositivo deve essere installato conformemente alle regole di installazione ● Il prodotto non prevede alcuna protezione contro sovraccarichi o cortocircuiti. Prevedere sulla linea di alimentazione una protezione adeguata al carico, ad esempio un fusibile di valore massimo 3,15A (per SPIN e SIRIO) o 6,3A (per SPIN DUO e SIRIO DUO) ● La sezione dei cavi di collegamento deve essere proporzionata alla lunghezza degli stessi ed all'assorbimento del carico, ed in ogni caso non inferiore ad 1,5 mm ● **Utilizzare pulsanti di comando a posizioni momentanee** (a "uomo presente"), NON utilizzare deviatori a posizione mantenuta ● I pulsanti di comando sono connessi alla tensione di rete e quindi devono essere adeguatamente isolati e protetti

### 2.1 SPIN - SIRIO

ATTENZIONE: collegare esclusivamente motori muniti di dispositivi termici integrati (protetti termicamente)

Utilizzare pulsanti a posizioni momentanee



#### AVVERTENZA IN CASO DI SOSTITUZIONE VERSIONE PRECEDENTE

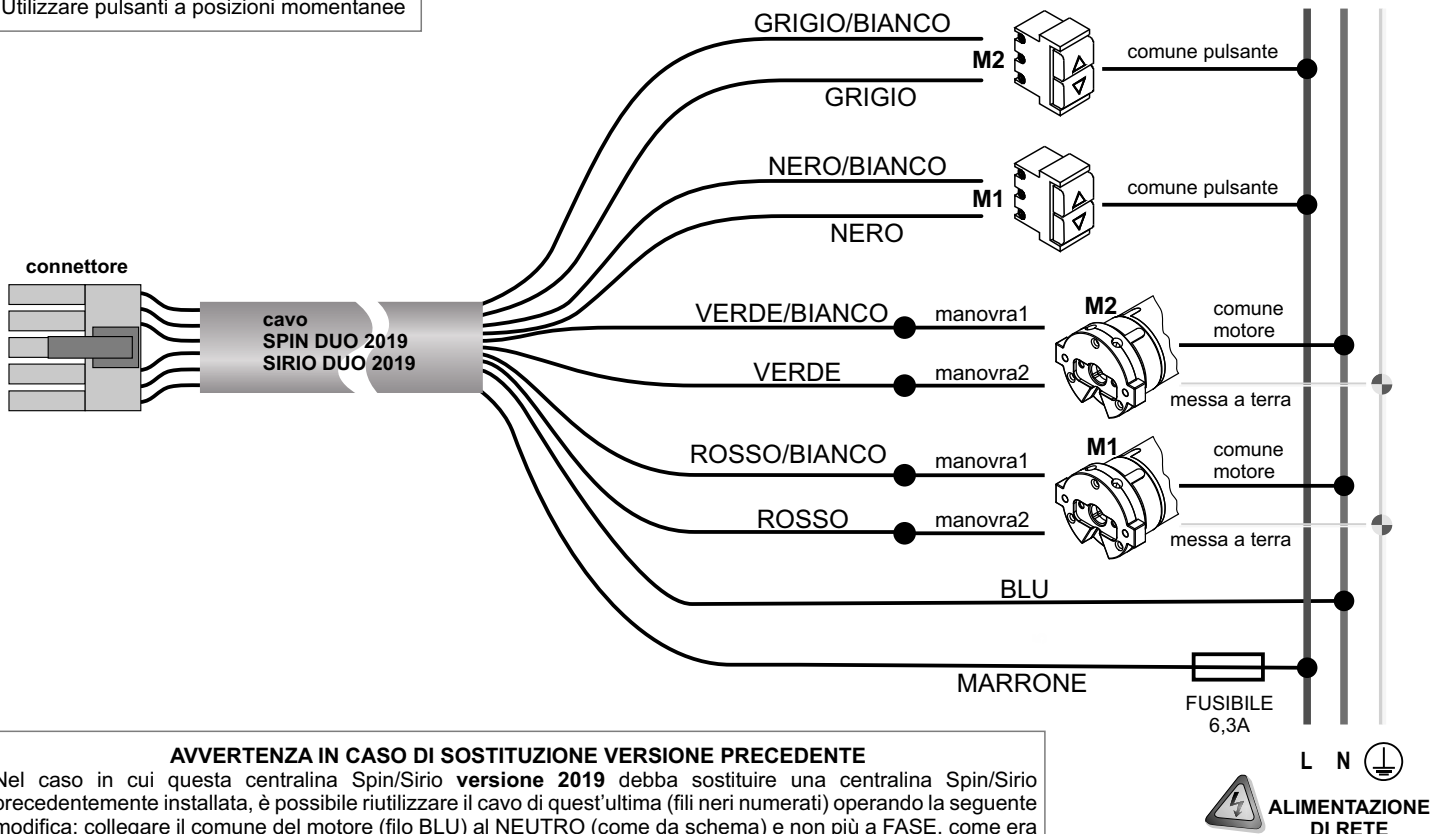
Nel caso in cui questa centralina Spin/Sirio **versione 2019** debba sostituire una centralina Spin/Sirio precedentemente installata, è possibile riutilizzare il cavo di quest'ultima (filì neri numerati) operando la seguente modifica: collegare il comune del motore (filo BLU) al NEUTRO (come da schema) e non più a FASE, come era riportato nello schema delle centraline prodotte prima del 2019.

Terminati i collegamenti elettrici, portare il motore (i motori) in posizione intermedia e verificare che in condizione di "allarme vento" il modulo azioni il motore (i motori) in salita.

### 2.2 SPIN DUO - SIRIO DUO

ATTENZIONE: collegare esclusivamente motori muniti di dispositivi termici integrati (protetti termicamente)

Utilizzare pulsanti a posizioni momentanee



#### AVVERTENZA IN CASO DI SOSTITUZIONE VERSIONE PRECEDENTE

Nel caso in cui questa centralina Spin/Sirio **versione 2019** debba sostituire una centralina Spin/Sirio precedentemente installata, è possibile riutilizzare il cavo di quest'ultima (filì neri numerati) operando la seguente modifica: collegare il comune del motore (filo BLU) al NEUTRO (come da schema) e non più a FASE, come era riportato nello schema delle centraline prodotte prima del 2019.

Terminati i collegamenti elettrici, portare il motore (i motori) in posizione intermedia e verificare che in condizione di "allarme vento" il modulo azioni il motore (i motori) in salita.

## 2.3 COLLEGAMENTO CON LE CENTRALI DOMOTICHE

Le uscite di comando della centrale domotica devono essere delegate agli ingressi pulsante del dispositivo sostituendo di fatto i pulsanti di comando manuale. Di conseguenza la centrale domotica deve rispettare le regole di funzionamento dei pulsanti di comando, diverse a seconda che i pulsanti di comando funzionino a **IMPULSO** (impostazione di fabbrica) o a **UOMO PRESENTE** (vedi sezione 06 «Logica pulsanti»).

**Regole che la centrale domotica deve rispettare per comandare il dispositivo con pulsanti funzionanti a IMPULSO.**

- La centrale domotica **NON DEVE** misurare la corrente assorbita dagli ingressi pulsante (i quali assorbono correnti inferiori ad 1 mA).
- La centrale domotica deve essere collegata al dispositivo come da schema, sostituendo i pulsanti di comando con le uscite di comando della centrale domotica.
- Per azionare il motore, la centrale domotica deve chiudere il contatto (salita o discesa) per più di 0,5 secondi (tipicamente si utilizza un impulso di durata 1 secondo).
- A contatti aperti, per arrestare il motore la centrale domotica deve chiudere un contatto (salita o discesa) per meno di 0,5 s (tipicamente si utilizza un impulso di durata 0,2 s).

**Regole che la centrale domotica deve rispettare per comandare il dispositivo con pulsanti funzionanti a UOMO PRESENTE.**

- La centrale domotica **NON DEVE** misurare la corrente assorbita dagli ingressi pulsante (i quali assorbono correnti inferiori ad 1 mA).
- La centrale domotica deve essere collegata al motore come da schema, sostituendo i pulsanti di comando con le uscite di comando della centrale domotica.
- Per permettere il completamento della manovra, la centrale domotica deve chiudere il contatto di salita/discesa per il tempo necessario al motore a compiere la manovra completa.
- Per arrestare il motore, la centrale domotica deve essere in grado di riaprire i contatti di salita/discesa in qualsiasi momento.

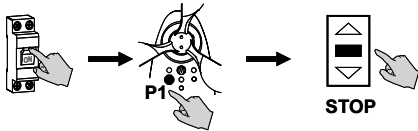
Al momento della stampa di questo documento, non sono note particolari problematiche relative alla connessione tra prodotti MASTER e centrali domotiche (qualora si rispettino le regole di cui sopra). Tuttavia MASTER declina ogni responsabilità riguardante la mancata compatibilità (anche parziale) con qualsivoglia centrale domotica. Se la centrale domotica utilizza protocolli KNX o simili, contattare il fornitore della centrale domotica informandolo delle regole sopra riportate.

## 3 MEMORIZZARE - CANCELLARE UN DISPOSITIVO RADIO

### 3.1 UTILIZZANDO I PULSANTI A BORDO DELLA CENTRALE (per inserimento primo trasmettitore in memoria)

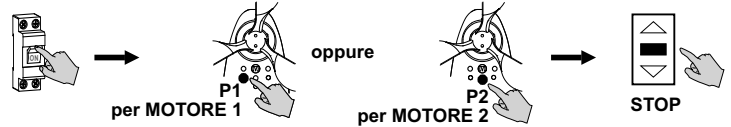
#### «SPIN» - «SIRIO»

- Alimenta la centralina.
- Premi **P1** per circa 5 secondi, finché i 3 LED si accendono.  
Il motore effettua 2 brevi movimenti in salita.
- Entro 15 secondi, premi **STOP** del trasmettitore.  
Il motore effettua un breve movimento in salita.



#### «SPIN DUO» - «SIRIO DUO»

- Alimenta la centralina.
- Per memorizzare sul **motore 1**: premi **P1** per circa 5 secondi, finché i 3 LED si accendono.  
Per memorizzare sul **motore 2**: premi **P2** per circa 5 secondi, finché i 3 LED si accendono.  
Il motore in programmazione effettua 2 brevi movimenti in salita.
- (selezionare il canale desiderato) Entro 15 secondi, premi **STOP** del trasmettitore.  
Il motore in programmazione effettua un breve movimento in salita.



### 3.2 UTILIZZANDO UN TRASMETTITORE GIÀ IN MEMORIA

- Con un trasmettitore già in memoria, porta il motore che vuoi programmare in posizione intermedia.
- Premi **PROG** di tale trasmettitore per 5s. Il motore effettua 2 movimenti in salita.
- Entro 15 secondi, per memorizzare/cancellare:  
un telecomando: premi **STOP** del telecomando da memorizzare/cancellare  
un sensore pioggia: premi «P2» del sensore da memorizzare/cancellare
- Il motore effettua: 1 movimento su: dispositivo memorizzato!!  
1 movimento giù: dispositivo cancellato!!  
2 movimenti giù: errore!! (\*)

(\*) viene segnalato «errore» se il codice radio non previene in tempo utile, se la memoria è piena, se si tenta di cancellare l'unico trasmettitore in memoria, se si tenta di memorizzare dispositivi non compatibili.

### 3.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

- Porta il motore che vuoi programmare in posizione intermedia.
- Togli tensione al dispositivo, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
- Premi **10 volte** brevemente e velocemente **GIU** del motore da programmare
- Entro 15 secondi, per memorizzare/cancellare:  
un telecomando: premi **STOP** del telecomando da memorizzare/cancellare  
un sensore pioggia: premi «P2» del sensore da memorizzare/cancellare
- Il motore effettua: 1 movimento su: dispositivo memorizzato!!  
1 movimento giù: dispositivo cancellato!!  
2 movimenti giù: errore!! (\*)

(\*) viene segnalato «errore» se il codice radio non previene in tempo utile, se la memoria è piena, se si tenta di cancellare l'unico trasmettitore in memoria, se si tenta di memorizzare dispositivi non compatibili.

## 4 LOGICA PULSANTI

I pulsanti di comando possono funzionare in logica **IMPULSO** oppure in logica **UOMO PRESENTE**.

**IMPULSO**: per muovere il motore premere un pulsante per almeno 0,5 secondi, per arrestare il motore premere brevemente (meno di 0,5 secondi) uno dei due pulsanti.

**UOMO PRESENTE**: per muovere il motore premere un pulsante per almeno 0,5 secondi, per arrestare il motore rilasciare il pulsante.

La fabbrica imposta il motore per lavorare in logica **IMPULSO**.

### ARCO

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi **MENU** per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».
- Premi 1 volta **PREV** e 8 volte **NEXT**.  
Sul display compare «18».
- Premi **STOP**. Il motore segnala:  
1 SU= uomo presente / 1 GIU= impulso
- Per selezionare **IMPULSO**: premi **PREV**  
Per selezionare **UOMO PRESENTE**: premi **NEXT**
- Premi **STOP**. Il motore segnala nuova impostazione

### FLUTE, KUADRO, KORT

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Mantenendo premuto **STOP** premi anche **PROG** per circa 1 sec, finché i led si accendono.
- Premi 1 volta **SU** e 8 volte **GIU**.
- Premi **STOP**. Il motore segnala:  
1 SU= uomo presente / 1 GIU= impulso
- Per selezionare **IMPULSO**: premi **PREV**  
Per selezionare **UOMO PRESENTE**: premi **NEXT**
- Premi **STOP**. Il motore segnala nuova impostazione

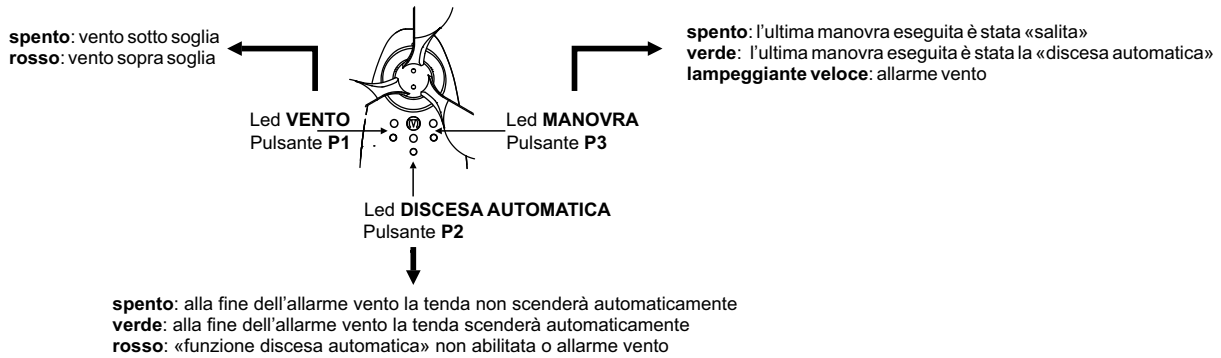
### VISIO

- Porta il motore in posizione intermedia.
- Premi **MENU**, sul display compare la scritta «Menu Rx».
- Premi 17 volte **NEXT**.  
Sul display compare «18».
- Premi **STOP**. Il motore segnala:  
1 SU= uomo presente / 1 GIU= impulso
- Per selezionare **IMPULSO**: premi **PREV**  
Per selezionare **UOMO PRESENTE**: premi **NEXT**
- Premi **STOP**. Il motore segnala nuova impostazione

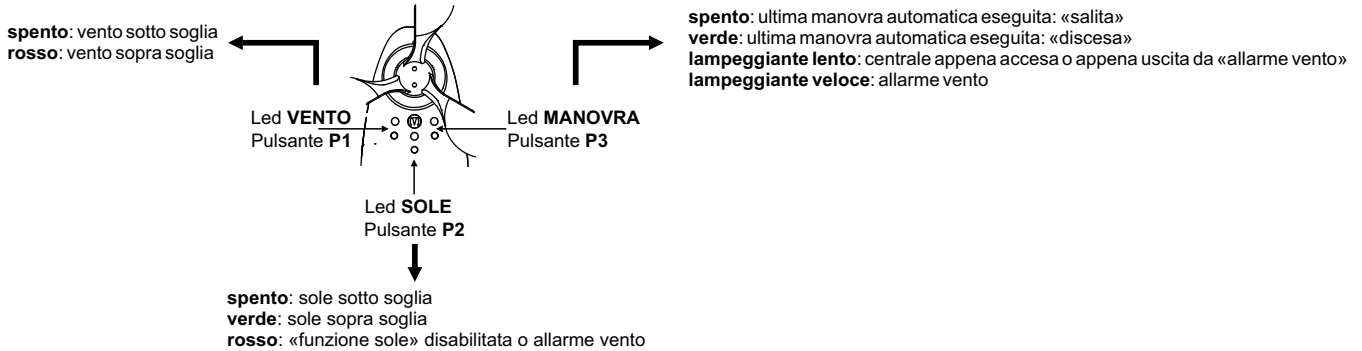
**ATTENZIONE**: se si sta eseguendo un comando a uomo presente e interviene un comando radio, il motore interrompe la manovra ed esegue la nuova manovra: il comando radio ha la priorità.

## 5 SEGNALAZIONI VISIVE

### 5.1 «SPIN» - «SPIN DUO»



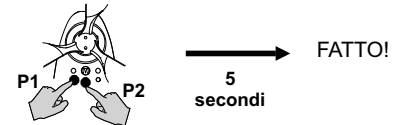
### 5.2 «SIRIO» - «SIRIO DUO»



### 5.3 ABILITARE-DISABILITARE LE SEGNALAZIONI VISIVE

Se necessario è possibile disattivare alcune segnalazioni; la segnalazione di «allarme vento» (LED MANOVRA rosso lampeggiante veloce) non può essere disattivata. Per abilitare/disabilitare le segnalazioni:

1. Premi assieme P1 e P2 per 5 secondi, finché i LED rimangono accesi.
2. Rilascia i pulsanti. I LED si spengono. L'impostazione è stata modificata.



## 6 FUNZIONE VENTO

Se l'intensità del vento è superiore alla soglia impostata per almeno 3 secondi, viene eseguita una manovra di salita a protezione della tenda da sole (allarme vento). Durante questa fase **tutti i comandi manuali sono inibiti**. La centrale esce dalla condizione di "allarme vento" se per almeno 8 minuti l'intensità del vento si mantiene inferiore alla soglia impostata. La soglia vento è variabile da 5 a 35 km/h. **La fabbrica imposta la soglia vento a 15 Km/h.** Durante l'installazione è possibile uscire dall'allarme vento premendo brevemente (meno di 1 secondo) uno dei pulsanti P1, P2, P3 del dispositivo.

### 6.1 MODIFICA DELLA SOGLIA VENTO UTILIZZANDO I PULSANTI A BORDO DELLA CENTRALE

1. Premi **P3** per circa 3 secondi, finché il LED3 si accende ROSSO.
2. LED1 segnala la soglia. (1)
3. Utilizza **P1** e **P3** per modificare la soglia: **P1 per impostare le decine, P3 per impostare le unità.** (2)
4. Attendi 10 secondi. La centrale segnala la nuova soglia.

(1) Esempi: 1 lampeggio - pausa - 5 lampeggi = 15 km/h ● 2 lampeggi - pausa - 1 lampeggio lungo = 20 km/h ● 6 lampeggi = 6 km/h  
 (2) Esempi: 17 km/h = premi 1 volta P1 e 7 volte P3 ● 20 km/h = premi 2 volte P1 ● 8 km/h = premi 8 volte P3

### 6.2 MODIFICA DELLA SOGLIA VENTO UTILIZZANDO IL TRASMETTITORE

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».</li> <li>3. Premi 1 volta NEXT. Sul display compare «01».</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala la soglia corrente (1).</li> <li>5. Utilizza PREV e NEXT per impostare il valore di soglia desiderato (2).</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova soglia (1).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li> <li>3. Premi 1 volta GIU.</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala la soglia corrente (1).</li> <li>5. Utilizza SU e GIU per impostare il valore di soglia desiderato (3).</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova soglia (1).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li> <li>2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».</li> <li>3. Sul display compare «01».</li> <li>4. Premi STOP. Il motore segnala la soglia corrente (1).</li> <li>5. Utilizza SU e GIU per impostare il valore di soglia desiderato (4).</li> <li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova soglia (1).</li> </ol>

(1) Esempi: 1 movimento - pausa - 5 movimenti = 15 km/h ● 2 movimenti - pausa - 1 movimento lungo = 20 km/h ● 6 movimenti = 6 km/h  
 (2) Esempi: 17 km/h = premi 1 volta PREV e 7 volte NEXT ● 20 km/h = premi 2 volte PREV ● 8 km/h = premi 8 volte NEXT  
 (3) Esempi: 17 km/h = premi 1 volta SU e 7 volte GIU ● 20 km/h = premi 2 volte SU ● 8 km/h = premi 8 volte GIU  
 (4) Esempi: 17 km/h = premi 17 volte SU ● 20 km/h = premi 20 volte SU ● 8 km/h = premi 8 volte SU

## 7 FUNZIONE DISCESA AUTOMATICA (solo SPIN / SPIN DUO)

Se la funzione è attiva e se l'ultima manovra effettuata prima dell'ingresso in allarme vento è stata DISCESA, all'uscita dall'allarme vento il sensore comanda una manovra automatica di discesa. La fabbrica imposta questa funzione ad "inattiva".

### CON I PULSANTI DI COMANDO

Per Attivare  
4 x GIU

Per Disattivare  
4 x SU

I pulsanti devono essere premuti brevemente e velocemente. Il motore segnala la modifica dell'impostazione con un breve movimento su/giù

### CON UN TRASMETTITORE GIA' IN MEMORIA

«ARCO»  
premi il pulsante «SUN» per circa 2 secondi (\*).

«KORT», «FLUTE» «KUADRO», «VISIO»  
premi assieme STOP e SU per circa 2 secondi (\*).

(\* Il motore segnala la modifica dell'impostazione con un breve movimento su/giù. Per ulteriori informazioni consulta il manuale del trasmettitore alla voce «Funzione sole / discesa automatica».

## 8 FUNZIONE SOLE (solo SIRIO / SIRIO DUO)

Se l'intensità del sole è superiore alla soglia impostata per almeno 2.5 minuti, viene eseguita una manovra automatica di discesa, se l'intensità del sole è inferiore alla soglia impostata per almeno 18 minuti, viene eseguita una manovra automatica di salita. Una volta eseguita una manovra automatica di discesa per presenza di sole, la successiva manovra automatica eseguita dalla centrale sarà quella di salita per assenza di sole e così via. L'utilizzatore può in ogni caso azionare la tenda da sole, senza che il comando manuale incida sulla logica di funzionamento del sensore sole. La soglia sole è variabile a 1 a 45 klux. La fabbrica imposta la soglia sole a 16 klux.

### 8.1 COME ATTIVARE-DISATTIVARE LA «FUNZIONE SOLE»

#### CON I PULSANTI DI COMANDO

Per Attivare  
4 x GIU

Per Disattivare  
4 x SU

I pulsanti devono essere premuti brevemente e velocemente. Il motore segnala la modifica dell'impostazione con un breve movimento su/giù

#### CON UN TRASMETTITORE GIA' IN MEMORIA

«ARCO»  
premi il pulsante «SUN» per circa 2 secondi (\*).

«KORT», «FLUTE» «KUADRO», «VISIO»  
premi assieme STOP e SU per circa 2 secondi (\*).

(\* Il motore segnala la modifica dell'impostazione con un breve movimento su/giù. Per ulteriori informazioni consulta il manuale del trasmettitore alla voce «Funzione sole / discesa automatica».

### 8.2 MODIFICA DELLA SOGLIA SOLE UTILIZZANDO I PULSANTI A BORDO DELLA CENTRALE

1. Premi **P3** per circa 6 secondi, finché il LED3 si accende VERDE (prima rosso e poi verde).
2. LED2 segnala la soglia. (1)
3. Utilizza **P1** e **P3** per modificare la soglia: **P1** per impostare le decine, **P3** per impostare le unità. (2)
4. Attendi 10 secondi. La centrale segnala la nuova soglia.

(1) Esempi: 1 lampeggio - pausa - 5 lampeggi = 15 klux ● 2 lampeggi - pausa - 1 lampeggio lungo = 20 klux ● 6 lampeggi = 6 klux  
(2) Esempi: 17 klux = premi 1 volta P1 e 7 volte P3 ● 20 klux = premi 2 volte P1 ● 8 klux = premi 8 volte P3

### 8.3 MODIFICA DELLA SOGLIA SOLE UTILIZZANDO UN TRASMETTITORE GIA' IN MEMORIA

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».</li><li>3. Premi 2 volte NEXT. Sul display compare «02».</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala la soglia corrente (1).</li><li>5. Utilizza PREV e NEXT per impostare il valore di soglia desiderato (2).</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova soglia (1).</li></ol>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li><li>3. Premi 2 volte GIU.</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala la soglia corrente (1).</li><li>5. Utilizza SU e GIU per impostare il valore di soglia desiderato (3).</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova soglia (1).</li></ol>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».</li><li>3. Premi 1 volta SU. Sul display compare «02».</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala la soglia corrente (1).</li><li>5. Utilizza SU e GIU per impostare il valore di soglia desiderato (4).</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala la nuova soglia (1).</li></ol>

(1) Esempi: 1 movimento - pausa - 5 movimenti = 15 klux ● 2 movimenti - pausa - 1 movimento lungo = 20 klux ● 6 movimenti = 6 klux  
(2) Esempi: 17 klux = premi 1 volta PREV e 7 volte NEXT ● 20 klux = premi 2 volte PREV ● 8 klux = premi 8 volte NEXT  
(3) Esempi: 17 klux = premi 1 volta SU e 7 volte GIU ● 20 klux = premi 2 volte SU ● 8 klux = premi 8 volte GIU  
(4) Esempi: 17 klux = premi 17 volte SU ● 20 klux = premi 20 volte SU ● 8 klux = premi 8 volte SU

## 9 TEST ANEMOMETRICO

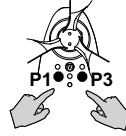
Il dispositivo è provvisto di una funzione di diagnosi sulla funzionalità del sensore vento. Se per 24 ore circa il sensore vento non genera alcun impulso valido, il sensore forza la salita a scatti della tenda da sole, sospende ogni altra attività e segnala l'anomalia facendo lampeggiare i LEDs. Il dispositivo uscirà da questo stato riprendendo le normali attività solo quando giungerà un impulso valido dall'anemometro. La fabbrica imposta il test anemometrico ad "inattivo". Per modificare questo parametro segui le seguenti procedure.

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Premi MENU per circa 5 sec, sul display compare la scritta «rS».</li><li>3. Premi 1 volta PREV e 6 volte NEXT. Sul display compare «16».</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = attivo, 1 giù = inattivo.</li><li>5. Per disattivare: premi PREV Per attivare: premi NEXT</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = attivo, 1 giù = inattivo.</li></ol>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Mantenendo premuto STOP premi anche PROG per circa 1 sec, finché i led si accendono.</li><li>3. Premi 1 volta SU e 6 volte GIU.</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = attivo, 1 giù = inattivo.</li><li>5. Per disattivare: premi PREV Per attivare: premi NEXT</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = attivo, 1 giù = inattivo.</li></ol>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Porta il motore in posizione intermedia.</li><li>2. Premi MENU, sul display compare la scritta «Menu Rx».</li><li>3. Premi 15 volte NEXT. Sul display compare «16».</li><li>4. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = attivo, 1 giù = inattivo.</li><li>5. Per disattivare: premi GIU Per attivare: premi SU</li><li>6. Premi STOP. Il motore segnala: 1 su = attivo, 1 giù = inattivo.</li></ol>

## 10 RIPRISTINO DELLE CONDIZIONI DI FABBRICA (reset)

Questa procedura riporta il dispositivo ricevente alle condizioni di fabbrica. **Questa procedura deve essere effettuata esclusivamente da personale tecnico qualificato.** Una volta effettuato il «reset», il tecnico deve installare nuovamente questo dispositivo e verificarne il corretto funzionamento.

1. Premi assieme **P1** e **P3**. Dopo qualche secondo i LED iniziano a lampeggiare
2. Mantieni premuti **P1** e **P3** finché i LED rimangono accesi fissi (circa 30 secondi)
3. Il motore compie una segnalazione. Reset effettuato!!



→  
circa  
30 secondi

RESET  
EFFETTUATO

Dear customer, thank you for purchasing a MASTER product. This guide contains information about the product use. Before the product installation and use, please read carefully this guide and keep it for future reference. The device is designed for the control of tubular motors with mechanical limit switch for moving awnings and the like. Any other use beyond the field defined by Master S.p.A. is prohibited and involves, as well as the failure to comply with instructions provided in this guide, the cancellation of Master S.p.A. liability and warranty. The installer, after the installation of the product, must teach the end user about the working way of the automation and provide him with the user manual.

**This sensor does not protect awning in case of strong and sudden gusts of wind.** In case of weather hazards of this type, make sure that the curtains remain closed! Master S.p.A. declines all responsibility for damage incurred due to weather events not detected by the device.

### Disposal

MASTER uses packaging recyclable materials. Dispose materials on the proper containers, complying with the law in force in your locality.

This product may have substances that are polluting for the environment and dangerous for the health.

At the end of the product life cycle, carefully comply with the waste disposal rules. It is strictly forbidden to dispose the product on the domestic waste.



### Notes on radio systems

It is advisable to avoid using radio systems in areas with strong interference (for example, near police stations, airports, ports, hospital, etc). A technical inspection is in any case advisable before installing any radio system in order to identify sources of interference. Radio systems can be used where possible disturbances or malfunctioning of the transmitter or the receiver do not cause a risk factor, or if the risk factor is cancelled by suitable safety systems.

The presence of radio device operating on the same transmission frequency (433,42 MHz) can interfere with the radio receiver of the motor and so reduce the range of the system and limit the functionality of the installation.

### Technical specifications

<b>Power supply:</b>	230 V~ 50Hz	<b>Wind threshold:</b>	5 km/h - 35 km/h
<b>Max contact flow rate:</b>	1 x 2,6A / 2 x 2,6A	<b>Sun threshold (Sirio/Sirio Duo only):</b>	1 klux - 45 klux
<b>Dimensions:</b>	236 x 54 x 73 mm	<b>Frequency:</b>	433.42 MHz
<b>Weight:</b>	200 g	<b>Memorizable radio codes:</b>	15
<b>Working temperature:</b>	-20°C - +55 °C	<b>Range (estimated):</b>	100m outdoor, 20m indoor
<b>Protection grade:</b>	IPX4		

## 1 WARNINGS

### 1.1 SAFETY warnings for USER

Incorrect installation can cause serious injuries ● Keep these instructions for future maintenance work and disposal of the product ● All the product installation, connection, programming and maintenance operations must be carried out only by a qualified and skilled technician, who must comply with laws, provisions, local regulations and the instructions given in this manual ● The wiring must comply with current IEC standards. The final electrical system must be created only by the electrician ● Some applications require hold-to-run operation and can exclude the use of radio controls or require particular safety devices ● To prevent potentially dangerous situations, check the operating condition of the roller shutter/awning regularly

### 1.2 SAFETY warnings for INSTALLER

Read the technical specifications on the paragraph "Technical specifications" to evaluate the operating limits of the product ● Before installing the product, check the compatibility with the associated devices and accessories ● The motor connected to the device must be of the type "mechanical limit switches", without any electronic control. The motor must be of adequate power to the load (check the nameplate data on the motor) ● Check that the package is intact and has not been damaged in transit ● A heavy shock and the use of unsuitable tools can cause the damage of the external or internal parts of the product ● Do not pierce or tamper with the product in any way. Do not modify or replace parts without the manufacturer's permission ● Check that the place chosen for the installation is made by solid material and can ensure a stable fixation ● Install the product with the cups pointing downwards and with the body of the sensor horizontally (using a bubble level facilitates the operation, the attack on the wall with tilting angle  $\pm 90^\circ$  allows you to mount the sensor on non-vertical structures) ● The product must be installed well exposed to the sun-wind, away from heat sources (eg chimneys), away from obstacles that may interfere with the movement of the cups ● If there are several radio appliances in the same system, they must not be less than 1,5m apart ● Position the buttons withing sight of the roller shutter/awning but a long way from its moving parts ● Do not install the product near metal surfaces ● The power cable must be positioned in such a way that it does not come into contact with moving parts ● Do not use abrasive or solvent product for cleaning the device; do not clean using water or high-pressure cleaners ● For your safety, do not work near the winding roller while the motor is powered

### 1.3 Warning for USE

The product is not intended to be used by persons (including children) with reduced physical, sensory or mental capabilities, or lack of experience and knowledge, unless they are supervised or given instructions about the product way of use by a person responsible for their safety ● Check the automation during the movement and keep people at a safe distance, until the movement ends ● Do not allow children to play with the appliance or with the fixed control devices ● Do not operate the blind when maintenance operations are being carried out (e.g. window cleaning, etc.). If the control device is automatic, disconnect the motor from the power line

### 1.4 Mounting

<p><b>A</b></p> <p>Fix the wall support using the supplied plugs and screws</p>	<p><b>B (1)</b></p> <p>Insert the body on the support and lock in a horizontal position by firmly closing the two side screws</p>	<p><b>C</b></p> <p>Apply the appropriate covers on the two side screws</p>	<p><b>D</b></p> <p>Open the closing cover placed under the sensor</p>	<p><b>E</b></p> <p>Click!</p> <p>Connect the supplied cable: check that the connector is securely connected</p>	<p><b>F</b></p> <p>Lock the cable using the supplied cable holder</p>	<p><b>G</b></p> <p>Close the lid, checking that it is flush with the rest of the casing</p>
---	---	--	---	---	---	---

(1) WARNING: this screws must never be completely unscrewed

**CAUTION:**  
Install the product horizontally and with the cups facing downwards

Operation and IP protection grade are not guaranteed if assembly does not take place according to the indications given

**Indication for SIRIO models**  
When choosing the zone to fix the control unit, keep in mind that the sensor used in the SIRIO models is sensitive to sunlight: in order to function correctly it must be hit by the sun's rays; the only light is not enough.

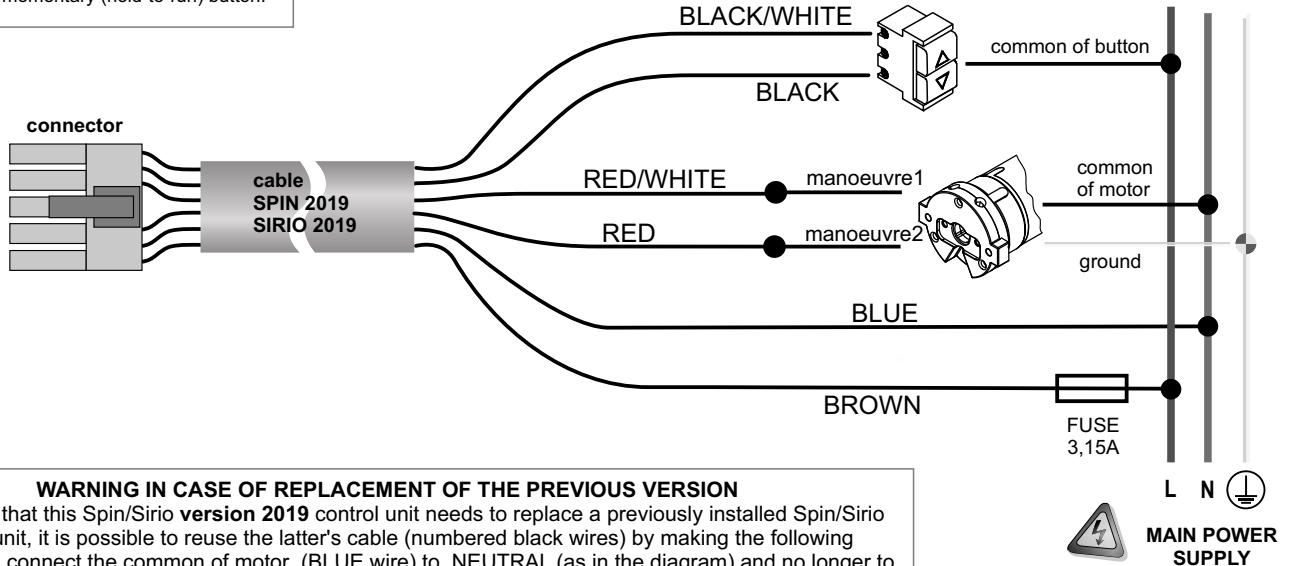
## 2 ELECTRICAL CONNECTIONS

Make connections with power supply disconnected ● Check that the power supply does not depend from electrical circuits for lighting ● Always connect the motor to the grounding system (yellow/green) ● Provide a device upstream of the power supply network of the automation that ensures complete omnipolar disconnection from the network, with a contact opening distance in each pole of at least 3 mm ● The product doesn't provide any protection against overloads or short circuits. Provide the supply line with an adequate protection to the load, for example a fuse of maximum value 3,15 A (SPIN and SIRIO) or 6,3 A (SPIN DUO and SIRIO DUO) ● The section of the connecting cables must be proportionate to their length and to the absorption of the load, and in any case not less than 1,5 mm ● **You must use momentary (hold-to-run) button**, do not use buttons with maintained position ● Command buttons are subject to the mains voltage and therefore must be properly insulated and protected

### 2.1 SPIN - SIRIO

CAUTION: only connect motors equipped with integrated thermal devices (thermally protected)

You must use momentary (hold-to-run) button.



#### WARNING IN CASE OF REPLACEMENT OF THE PREVIOUS VERSION

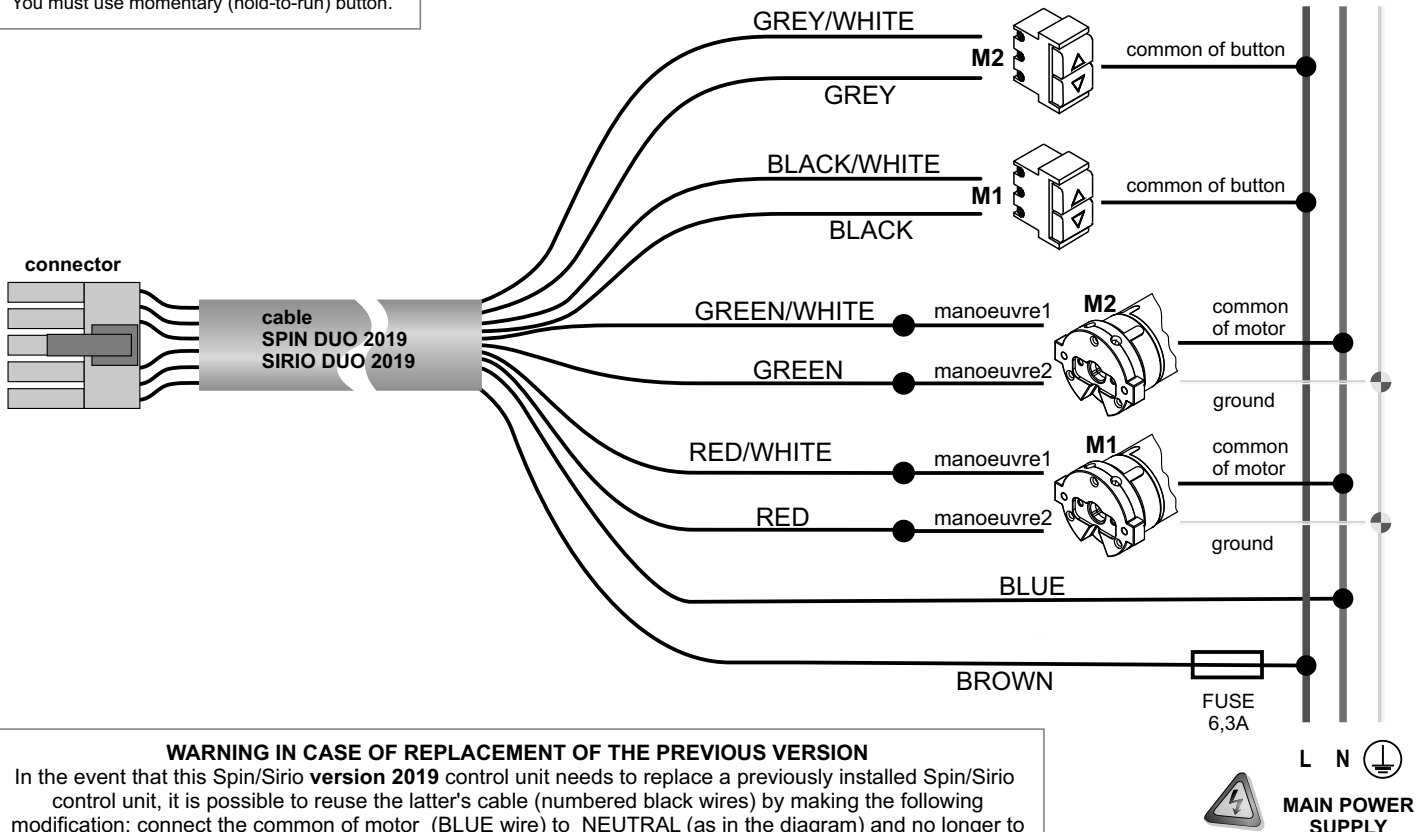
In the event that this Spin/Sirio **version 2019** control unit needs to replace a previously installed Spin/Sirio control unit, it is possible to reuse the latter's cable (numbered black wires) by making the following modification: connect the common of motor (BLUE wire) to NEUTRAL (as in the diagram) and no longer to PHASE, as was shown in the diagram of the control units produced before 2019.

Check the connections: bring the motor/motors to the intermediate position and check that in the "wind alarm" condition the module commands the upward movement to the motor/motors

### 2.2 SPIN DUO - SIRIO DUO

CAUTION: only connect motors equipped with integrated thermal devices (thermally protected)

You must use momentary (hold-to-run) button.



#### WARNING IN CASE OF REPLACEMENT OF THE PREVIOUS VERSION

In the event that this Spin/Sirio **version 2019** control unit needs to replace a previously installed Spin/Sirio control unit, it is possible to reuse the latter's cable (numbered black wires) by making the following modification: connect the common of motor (BLUE wire) to NEUTRAL (as in the diagram) and no longer to PHASE, as was shown in the diagram of the control units produced before 2019.

Check the connections: bring the motor/motors to the intermediate position and check that in the "wind alarm" condition the module commands the upward movement to the motor/motors



### 2.3 INTERFACING WITH HOME AUTOMATION CONTROL UNIT

The control outputs of the Home Automation Control Unit (following H.A.C.U.) must be connected to the command inputs of the device, replacing the manual buttons. Consequently, the H.A.C.U. must comply with the rules of operation of the command buttons, depending on whether the command buttons work in PULSE mode (factory setting) or in HOLD TO RUN mode (see section 07 "Logic of commands").

**Rules that the H.A.C.U. must comply to control the device operating with buttons in PULSE mode.**

- The H.A.C.U. must not measure the current drawn by the command inputs of the device (which absorb less than 1 mA).
- The H.A.C.U. must be connected to the device as shown, substituting the command buttons with the outputs of the H.A.C.U..
- To operate the motor, the H.A.C.U. must close contact (up or down) for more than 0.5 seconds (typically using a pulse duration of 1 second).
- To stop the motor, the H.A.C.U. must close contact (up or down) for 0.5 seconds or less (typically using a pulse duration of 0.2 seconds).

**Rules that the H.A.C.U. must comply to control the device operating with buttons in HOLD TO RUN mode.**

- The H.A.C.U. must not measure the current drawn by the command inputs of the device (which absorb less than 1 mA).
- The H.A.C.U. must be connected to the device as shown, substituting the command buttons with the outputs of the H.A.C.U..
- To allow the conclusion of the entire opening / closing, the H.A.C.U. must be able to close the contact UP / DOWN to the time required for the motor to perform the complete operation.
- To stop the motor, the H.A.C.U. must be able to re-open the contacts UP / DOWN at any time.

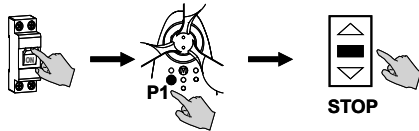
At the time of this document printing, specific issues related to the connection between MASTER products and H.A.C.U. are not known (if you follow the rules above). However MASTER disclaims any responsibility concerning the non-compatibility (even partial) with any H.A.C.U.. If the H.A.C.U. uses KNX protocols or similar, contact the vendors of home automation controller informing them of the rules above. Probably the manufacturer of H.A.C.U. can provide appropriate interfaces to connect the device to the H.A.C.U..

## 3 HOW TO MEMORIZE-DELETE A RADIO DEVICE

### 3.1 USING THE ONBOARD BUTTONS (to memorize the first transmitter)

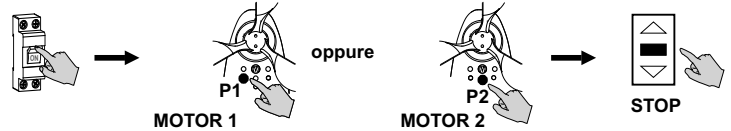
**«SPIN» - «SIRIO»**

- Connect the power supply
- Press **P1** for about 5 seconds until the 3 LEDs light.  
The motor performs 2 short upward movements.
- Within 15 seconds, press STOP of the transmitter.  
The motor performs a short upward movement.



**«SPIN DUO» - «SIRIO DUO»**

- Connect the power supply
- To memorize on **motor 1: press P1** for about 5 seconds until the 3 LEDs light.  
To memorize on **motor 2: press P2** for about 5 seconds until the 3 LEDs light.  
The programming motor performs 2 short upward movements.
- (select the desired channel!) Within 15 seconds, press STOP of the transmitter.  
The programming motor performs a short upward movement.



### 3.2 USING AN ALREADY MEMORIZED TRANSMITTER

- With a transmitter already in memory, brings the motor that you want to program in an intermediate position.
  - Press **PROG** of the transmitter for about 5s. The motor performs 2 upward movements
  - Within 15 seconds, to memorize/delete:  
a transmitter: press STOP on the transmitter you want to memorize / delete  
a rain sensor: press «2» of rain sensor you want to memorize / delete
  - 1 upward movement: device memorized!!  
1 downward movement: device deleted!!  
2 downward movement: error!! (\*)
- (\*) "error" is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmitter, if you try to memorize a not compatible device.

### 3.3 USING THE COMMAND BUTTONS

- Bring the motor that you want to program in an intermediate position.
  - Disconnect power supply, wait a few seconds; connect power supply.
  - Press **DOWN 10 times** (quickly and briefly) of the programming motor.
  - Within 15 seconds, to memorize/delete:  
a transmitter: press STOP on the transmitter you want to memorize / delete  
a rain sensor: press «2» of rain sensor you want to memorize / delete
  - 1 upward movement: device memorized!!  
1 downward movement: device deleted!!  
2 downward movement: error!! (\*)
- (\*) "error" is reported if the radio code is not received in time, if the receiver's memory is full, if you try to delete the only memorized transmitter, if you try to memorize a not compatible device.

## 4 OPERATING LOGIC OF COMMAND BUTTONS

The buttons can be operated either in PULSE logic or HOLD-TO-RUN logic.

**PULSE:** to activate the motor press a button for at least 0.5 seconds, to stop the motor press briefly (less than 0.5 seconds) one of the two buttons.

**HOLD-TO-RUN:** to activate the motor press a button for at least 0.5 seconds, to stop the motor release the button.

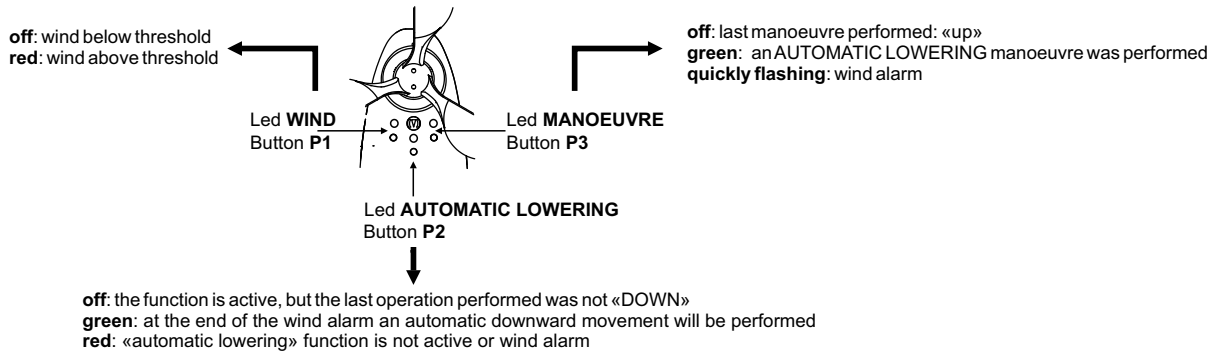
The factory sets the device to work in PULSE logic. To change this setting:

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>Press 1 time PREV / 8 times NEXT. «18» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 UP = hold-to-run / 1 DOWN = pulse</li> <li>To select PULSE: press PREV To select HOLD-TO-RUN: press NEXT</li> <li>Press STOP. The motor signals the new setting</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs of transmitter light</li> <li>Press 1 time UP / 8 times DOWN.</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 UP = hold-to-run / 1 DOWN = pulse</li> <li>To select PULSE: press DOWN To select HOLD-TO-RUN: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals the new setting</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>Bring the motor in an intermediate position</li> <li>Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>Press 1 time PREV / 7 times NEXT. «18» appears on display</li> <li>Press STOP. The motor signals: 1 UP = hold-to-run / 1 DOWN = pulse</li> <li>To select PULSE: press DOWN To select HOLD-TO-RUN: press UP</li> <li>Press STOP. The motor signals the new setting</li> </ol>

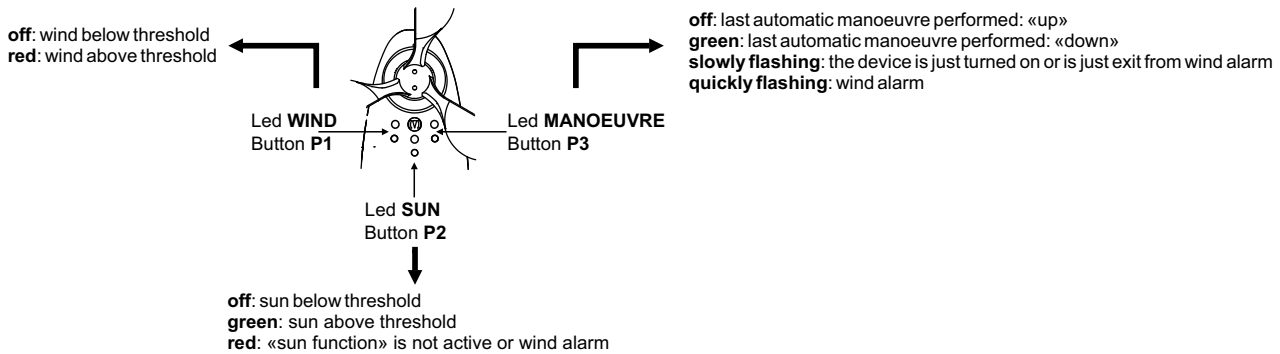
**WARNING:** if you are executing a dead man command and a radio command intervenes, the motor interrupts the maneuver and carries out the new maneuver: the radio command has priority.

## 5 VISUAL SIGNALS

### 5.1 «SPIN» - «SPIN DUO»



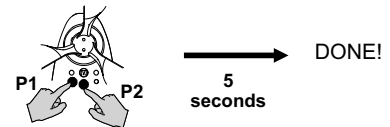
### 5.2 «SIRIO» - «SIRIO DUO»



### 5.3 HOW TO ENABLE-DISABLE THE VISUAL SIGNALS

The signal of "wind alarm" (LED MANOEUVRE quickly flashing) can not be disabled. All other signals can be disabled. To enable / disable the signals:

1. Press together P1 and P2 for 5 seconds until the LEDs will stay on.
2. Release the buttons. The LEDs switch off. The setting has been changed.



## 6 WIND FUNCTION

If the wind speed is above the set threshold for at least 3 seconds, an upward manoeuvre is performed to protect the awning (wind alarm). During this phase, **all manual controls are inhibited**. The device exits from the condition of "wind alarm" if for at least 8 minutes the wind speed remains below the threshold set. The wind threshold is variable from 5 to 35Km/h. **The factory sets the threshold wind at 15 km / h.**

During installation you can exit by the alarm wind by pressing briefly (less than 1 second) one of the buttons P1, P2, P3 of the device.

### 6.1 HOW TO MODIFY THE WIND THRESHOLD USING THE ONBOARD BUTTONS

1. Press **P3** for about 3 seconds until the LED 3 lights on (RED)
2. LED1 indicates the threshold (1)
3. Use **P1** and **P3** to set the new threshold: **press P1 to set the tens, press P3 to set the units** (2)
4. Wait 10 seconds. LED1 indicates the new threshold

(1) Examples: 1 flash - pause - 5 flashes = 15 Km/h ● 2 flashes - pause - 1 long flash = 20 Km/h ● 6 flashes = 6 Km/h

(2) Examples: 17 Km/h = press 1 time P1 and 7 times P3 ● 20 Km/h = press 2 times P1 (and 0 times P3) ● 08 Km/h = press (0 time P1 and) 8 times P3

### 6.2 HOW TO MODIFY THE WIND THRESHOLD USING A TRANSMITTER

ARCO	FLUTE, KUADRO, KORT	VISIO
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>3. Press 1 time NEXT. «01» appears</li> <li>4. Press STOP. The motor signals the current wind threshold (1)</li> <li>5. Press PREV and NEXT to set threshold (2)</li> <li>6. Press STOP. The motor signals the new wind threshold (1)</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs of transmitter light</li> <li>3. Press 1 time DOWN.</li> <li>4. Press STOP. The motor signals the current wind threshold (1)</li> <li>5. Press UP and DOWN to set threshold (3)</li> <li>6. Press STOP. The motor signals the new wind threshold (1)</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>3. «01» appears on display</li> <li>4. Press STOP. The motor signals the current wind threshold (1)</li> <li>5. Press UP and DOWN to set threshold (4)</li> <li>6. Press STOP. The motor signals the new wind threshold (1)</li> </ol>

(1) Examples: 1 movement - pause - 5 movements = 15 Km/h ● 2 movements - pause - 1 long movement = 20 Km/h ● 6 movements = 6 Km/h

(2) Examples: 17 Km/h = press 1 time PREV and 7 times NEXT ● 20 Km/h = press 2 times PREV ● 8 Km/h = press 8 times NEXT

(3) Examples: 17 Km/h = press 1 time UP and 7 times DOWN ● 20 Km/h = press 2 times UP ● 8 Km/h = press 8 times DOWN

(4) Examples: 17 Km/h = press 17 times UP ● 20 Km/h = press 20 times UP ● 8 Km/h = press 8 times UP

## 7 AUTOMATIC LOWERING FUNCTION (SPIN / SPIN DUO only)

If the function is active, and if the last operation carried out before entering the wind alarm was DOWN, the device, at the exit from wind alarm, commands an automatic downward manoeuvre. The factory sets this function to "inactive".

### USING COMMAND BUTTONS

<b>To activate</b> 4 x DOWN	<b>To deactivate</b> 4 x UP
--------------------------------	--------------------------------

The buttons must be pressed briefly and quickly. The motor signals the change by a short movement up / down

### USING A TRANSMITTER

<b>«ARCO»</b> press «SUN» for about 2 seconds (*)	<b>«KORT», «FLUTE» «KUADRO», «VISIO»</b> press together STOP and UP for about 2 s (*)
--	--

(\*) The motor signals the change by a short movement up / down. For more information, see the "sun / automatic lowering" function on user manual of transmitter.

## 8 SUN FUNCTION (SIRIO / SIRIO DUO only)

If the intensity of the sun is above the set threshold for at least 2.5 minutes, an automatic downward manoeuvre is performed; if the intensity of the sun is below the set threshold for at least 18 minutes, an automatic upward manoeuvre is performed. Once an automatic downward manoeuvre for the presence of the sun is performed, the next automatic manoeuvre performed by the device will be an upward movement for absence of sun and so on. The user can in any case operate the awning, the manual control don't affects the operating logic of the sun sensor. The sun threshold is variable from 1 to 45 Klux. The factory sets the sun threshold to 16 Klux. To modify the setting:

### 8.1 HOW TO ACTIVATE/DEACTIVATE THE «SUN FUNCTION»

#### USING COMMAND BUTTONS

<b>To activate</b> 4 x DOWN	<b>To deactivate</b> 4 x UP
--------------------------------	--------------------------------

The buttons must be pressed briefly and quickly. The motor signals the change by a short movement up / down

#### USING A TRANSMITTER

<b>«ARCO»</b> press «SUN» for about 2 seconds (*)	<b>«KORT», «FLUTE» «KUADRO», «VISIO»</b> press together STOP and UP for about 2 s (*)
--	--

(\*) The motor signals the change by a short movement up / down. For more information, see the "sun / automatic lowering" function on user manual of transmitter.

### 8.2 HOW TO MODIFY THE SUN THRESHOLD USING THE ONBOARD BUTTONS

1. Press **P3** for about 3 seconds until the **LED 3** becomes GREEN (first it lights red than green)
2. **LED2** indicates the threshold (1)
3. Use **P1** and **P3** to set the new threshold: **press P1 to set the tens, press P3 to set the units** (2)
4. Wait 10 seconds. **LED 2** indicates the new threshold

(1) Examples: 1 flash - pause - 5 flashes = 15 Klux ● 2 flashes - pause - 1 long flash = 20 Klux ● 6 flashes = 6 Klux  
(2) Examples: 17 Klux = press 1 time P1 and 7 times P3 ● 20 Klux = press 2 times P1 ● 08 Klux = press 8 times P3

### 8.3 HOW TO MODIFY THE SUN THRESHOLD USING A TRANSMITTER

<b>ARCO</b> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>3. Press 2 time NEXT. «02» appears.</li> <li>4. Press STOP. The motor signals the current sun threshold (1)</li> <li>5. Press PREV and NEXT to set threshold (2)</li> <li>6. Press STOP. The motor signals the new sun threshold (1)</li> </ol>	<b>FLUTE, KUADRO, KORT</b> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs of transmitter light</li> <li>3. Press 2 time DOWN.</li> <li>4. Press STOP. The motor signals the current sun threshold (1)</li> <li>5. Press UP and DOWN to set threshold (3)</li> <li>6. Press STOP. The motor signals the new sun threshold (1)</li> </ol>	<b>VISIO</b> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>3. Press 1 time NEXT. «02» appears.</li> <li>4. Press STOP. The motor signals the current sun threshold (1)</li> <li>5. Press UP and DOWN to set threshold (4)</li> <li>6. Press STOP. The motor signals the new sun threshold (1)</li> </ol>
--	--	--

(1) Examples: 1 movement - pause - 5 movements = 15 Klux ● 2 movements - pause - 1 long movement = 20 Klux ● 6 movements = 6 Klux  
(2) Examples: 17 Klux = press 1 time PREV and 7 times NEXT ● 20 Klux = press 2 times PREV ● 8 Klux = press 8 times NEXT  
(3) Examples: 17 Klux = press 1 time UP and 7 times DOWN ● 20 Klux = press 2 times UP ● 8 Klux = press 8 times DOWN  
(4) Examples: 17 Klux = press 17 time UP ● 20 Klux = press 20 times UP ● 8 Klux = press 8 times UP

## 9 ANEMOMETRIC TEST

The device is provided with a diagnosis function of the wind sensor. If, for about 24 hours the wind sensor does not generate any valid pulse, the device commands an automatic upward manoeuvre, suspends all other activities and indicates the fault by flashing the LEDs. The device will come out of this state resuming normal activities only when the wind sensor generates a valid pulse. The factory sets this test "inactive". To change the setting:

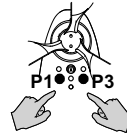
<b>ARCO</b> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU for about 5 sec, until «rS» appears on display</li> <li>3. Press 1 time PREV / 6 times NEXT. «16» appears on display</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: 1 UP = active / 1 DOWN = inactive</li> <li>5. To DEACTIVATE: press PREV To ACTIVATE: press NEXT</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: 1 UP = active / 1 DOWN = inactive</li> </ol>	<b>FLUTE, KUADRO, KORT</b> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Holding down STOP, press PROG for about 1 sec, until LEDs of transmitter light</li> <li>3. Press 1 time UP / 6 times DOWN.</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: 1 UP = active / 1 DOWN = inactive</li> <li>5. To DEACTIVATE: press DOWN To ACTIVATE: press UP</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: 1 UP = active / 1 DOWN = inactive</li> </ol>	<b>VISIO</b> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bring the motor in an intermediate position</li> <li>2. Press MENU, «Menu rx» appears on display</li> <li>3. Press 15 time NEXT «16» appears on display</li> <li>4. Press STOP. The motor signals: 1 UP = active, 1 DOWN = inactive</li> <li>5. To DEACTIVATE: press DOWN To ACTIVATE: press UP</li> <li>6. Press STOP. The motor signals: 1 UP = active / 1 DOWN = inactive</li> </ol>
--	--	--

## 10 RESET

This procedure restores the factory settings of the device. This procedure must be carried out by qualified technical personnel. Once the "reset" is performed, the technician must install this device again and verify proper operation.

1. Press together **P1** and **P3**. After a few seconds the three LEDs start flashing.
2. Hold **P1** and **P3** until the three LEDs light on (around 30 sec)
3. Release the buttons: the three LEDs light off.

RESET COMPLETED!!



around  
30 seconds

RESET  
COMPLETED