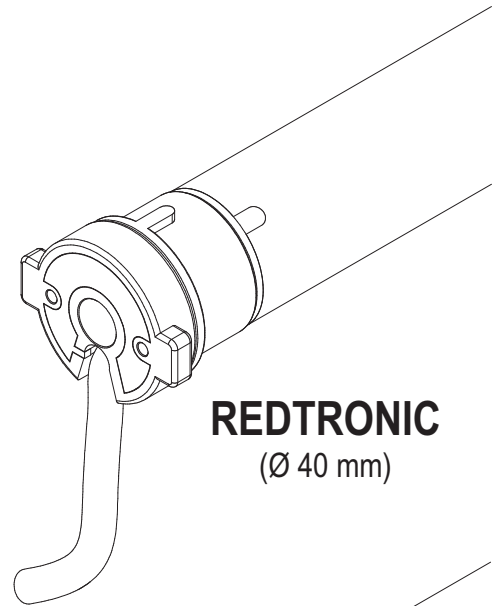
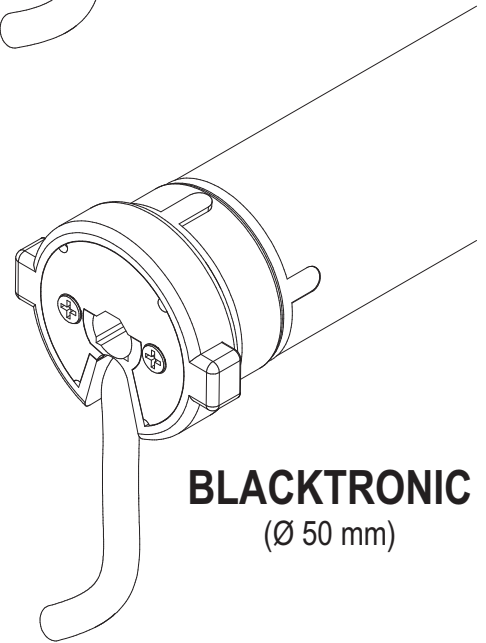


Manuale di istruzione per motori tubolari con finecorsa elettronico.

IMPULSE FOR MOTION



REDTRONIC
(Ø 40 mm)



BLACKTRONIC
(Ø 50 mm)



Avvertenze

Gentile cliente, la ringraziamo per aver acquistato un prodotto MASTER.

Qui troverà importanti informazioni riguardanti le modalità d'uso e la sicurezza della installazione. **Rispettare le seguenti informazioni e conservarle per eventuali successive consultazioni.** I motori tubolari con finecorsa elettronico modelli REDTRONIC e BLACKTRONIC sono idonei alla movimentazione di tende da sole, tapparelle o simili. Ogni altro uso è improprio e vietato, pena l'annullamento della garanzia. Le specifiche tecniche del motore sono riportate nella etichetta applicata al motore stesso. Il prodotto non è stato studiato per uso continuativo.

SI RACCOMANDA, PER UNA CORRETTA INSTALLAZIONE, DI LEGGERE QUESTO MANUALE.

Il costruttore non può essere considerato responsabile per eventuali danni derivanti da usi impropri, erronei o irragionevoli.

Rispettiamo l'ambiente !

Rispettare l'ambiente è un dovere di tutti !

MASTER utilizza materiali di imballo riciclabili. Smaltisci i materiali negli appositi contenitori, secondo le norme vigenti sul territorio.

Se sei un installatore ed utilizzi un numero elevato di questi motori, informati presso il tuo rivenditore o l'azienda sulla possibilità di ricevere i motori nel formato «imballo a nido», una scelta rispettosa per l'ambiente, che limita ingombri e sprechi riducendo notevolmente la quantità dei materiali di imballaggio. Questo prodotto potrebbe contenere sostanze inquinanti per l'ambiente e pericolose per la salute. Al termine del ciclo di vita del prodotto, segui attentamente le norme sul più corretto smaltimento. E' severamente vietato e pericoloso smaltire il prodotto gettandolo nei rifiuti domestici.

Indice dei paragrafi

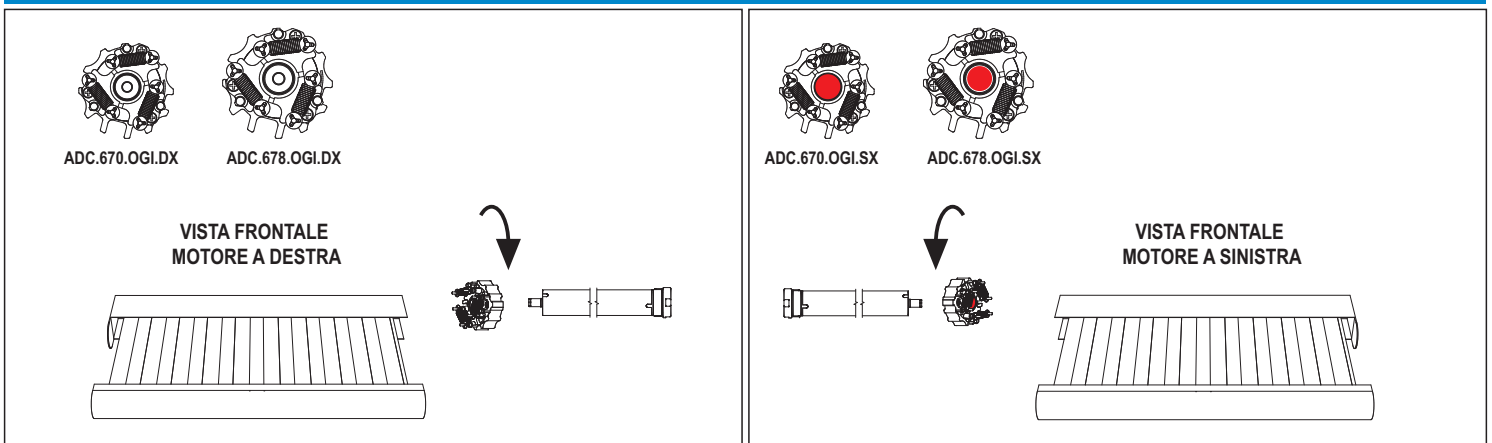
01. Avvertenze sulla sicurezza della installazione.
02. Modalità di installazione dell'adattatore serie compensato su tenda da sole e tapparella.
03. Collegamenti elettrici.
04. Quote tecniche.
05. Modalità di memorizzazione dei finecorsa.
06. Come passare il comando da IMPULSO a UOMO PRESENTE.
07. Come impostare il finecorsa intermedio.
08. Come richiamare il finecorsa intermedio.
09. Come riportare il motore alle condizioni di fabbrica - RESET.
10. Altre funzioni.

01. Avvertenze sulla sicurezza della installazione.

01. Il prodotto deve essere installato da personale tecnico qualificato in modo tale da rispettare le leggi vigenti sul territorio.
02. Verificare che la confezione sia integra e non abbia subito danni durante il trasporto.
03. Il motore è sottoposto a tensione elettrica pericolosa. **Effettuare i collegamenti in assenza di alimentazione.**
04. Collegare sempre il filo di messa a terra (giallo/verde).
05. I pulsanti di comando sono sottoposti alla tensione di rete e quindi dovranno essere adeguatamente isolati e protetti.
06. E' obbligo da parte dell'installatore prevedere un dispositivo di sezionamento (con apertura minima dei contatti 3 mm) a monte dell'impianto.
07. Non modificare o sostituire parti senza autorizzazione della casa costruttrice.
08. Se l'installazione viene fatta su una tapparella o simile assicurarsi che non vi siano attriti che impediscono il corretto movimento.
09. Il motore deve essere di potenza adeguata al carico applicato.
10. Utilizzare rulli avvolgitori di spessore minimo 10/10.
11. Verificare che gli adattatori siano di forma e dimensioni conformi al rullo avvolgitore utilizzato.
12. Adattatori e supporti inerenti al motore devono essere scelti esclusivamente tra quelli presenti nel catalogo MASTER in vigore.
13. L'urto violento e l'utilizzo di utensili non adeguati può causare la rottura di parti interne o esterne del motore.
14. E' vietato forare o manomettere in alcun modo il motore.
15. Non manipolare il motore prendendolo per il cavo di alimentazione.
16. Eventuali viti necessarie al completamento dell'installazione non devono entrare in contatto con il motore.
17. Il cavo di alimentazione deve essere posizionato in modo tale da non entrare in contatto con parti in movimento.
18. Il motore è provvisto internamente di un dispositivo termico di sicurezza auto ripristinante, che arresta il motore in caso di surriscaldamento. Il motore torna al normale funzionamento quando la temperatura scende sotto il limite di sicurezza (normalmente da 10 a 20 minuti).
19. Il motore deve essere installato in modo tale da non venire a contatto con liquidi.
20. Per la vostra sicurezza è vietato operare in prossimità del rullo avvolgitore a motore alimentato.
21. Attenzione, dopo un breve periodo di lavoro il corpo del motore raggiunge alte temperature, prestare cautela.
22. Lasciare 1-2 mm di gioco destra/sinistra sul rullo avvolgitore.
23. In caso di mal-funzionamenti non insistere sui comandi e avvisare il tecnico installatore.



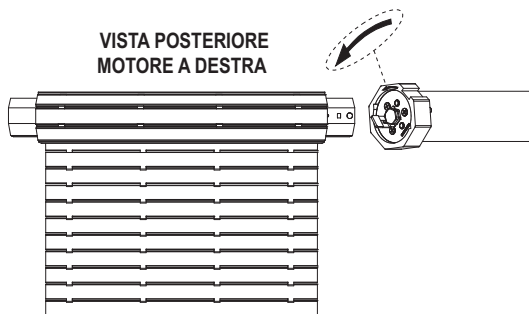
02. Modalità di installazione dell'adattatore serie compensato su tenda da sole e tapparella.



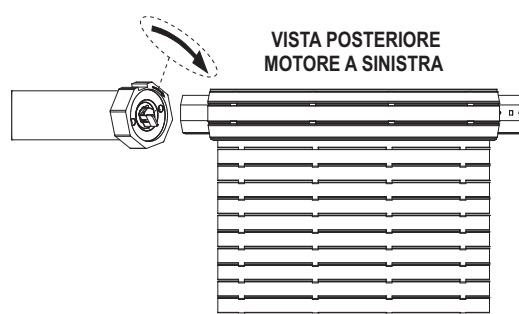
LA FUNZIONE DI RILEVAMENTO OSTACOLO IN DISCESA (TAPPARELLA) O CORSA AUTOMATICA (TENDA) E' GARANTITA UTILIZZANDO SOLO LA SERIE DEGLI ADATTATORI COMPENSATI CORRETTAMENTE INSTALLATI COME DA FIGURE.



VISTA POSTERIORE
MOTORE A DESTRA

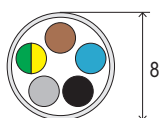
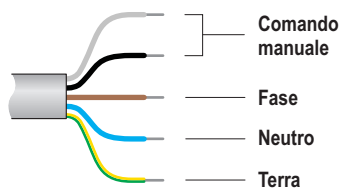


VISTA POSTERIORE
MOTORE A SINISTRA

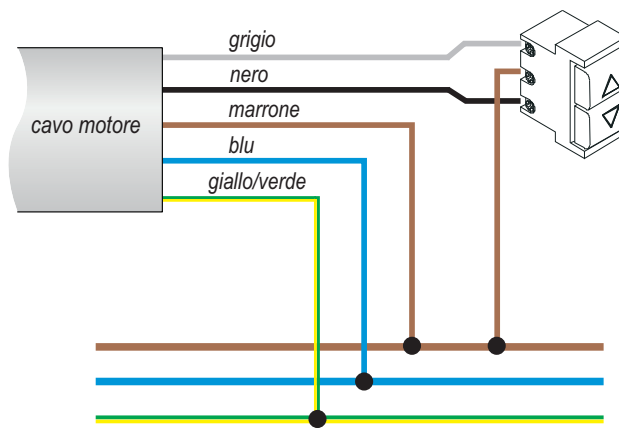
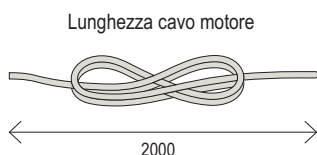


LA FUNZIONE DI RILEVAMENTO OSTACOLO IN DISCESA (TAPPARELLA) O CORSA AUTOMATICA (TENDA) E' GARANTITA UTILIZZANDO SOLO LA SERIE DEGLI ADATTATORI COMPENSATI CORRETTAMENTE INSTALLATI COME DA FIGURE.

03. Collegamenti elettrici.



misure espresse in «mm»



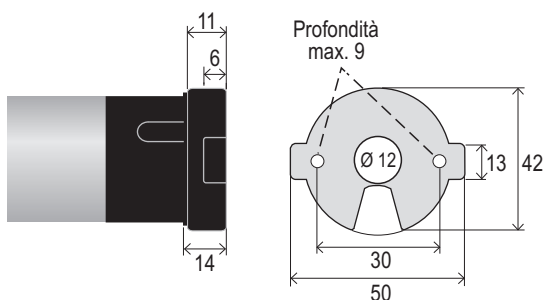
comando manuale
tassativamente
a posizioni
momentanee



ALIMENTAZIONE
DI RETE

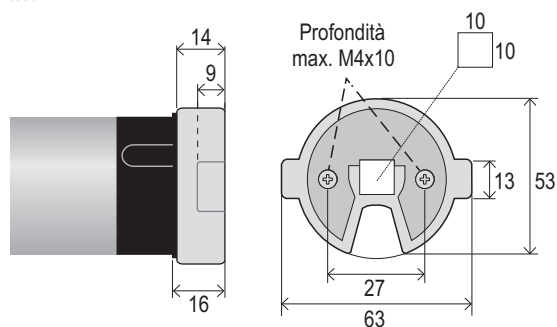
04. Quote tecniche.

misure espresse in «mm»

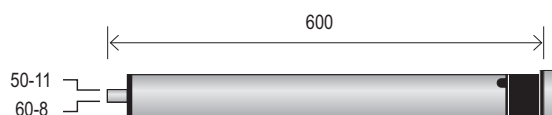
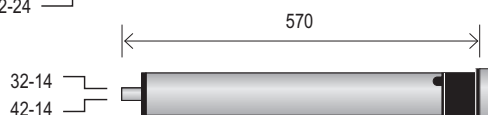
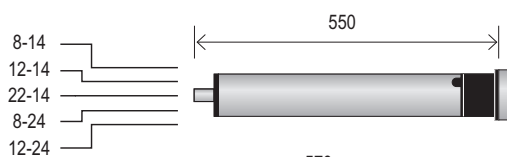
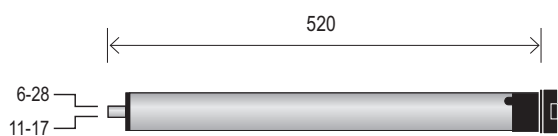


mod. REDTRONIC

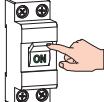
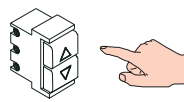
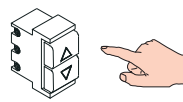
misure espresse in «mm»



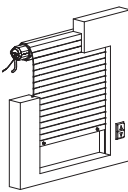
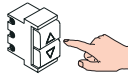
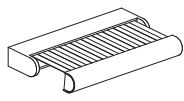
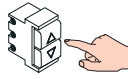
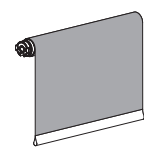
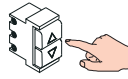
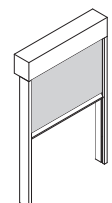
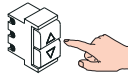
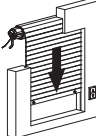
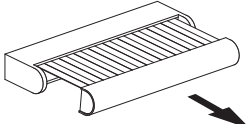

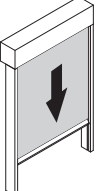
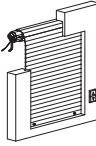
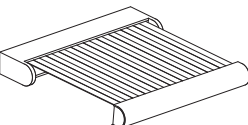
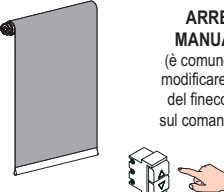
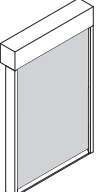

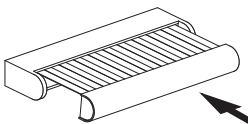

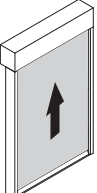
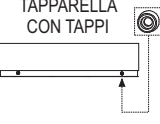


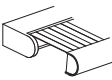
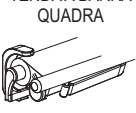

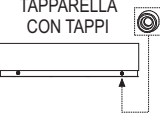

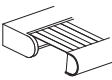

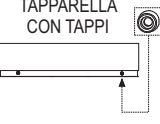

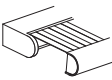

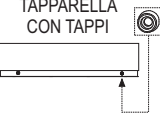

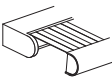


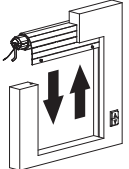

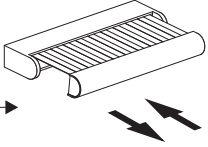

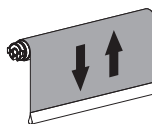

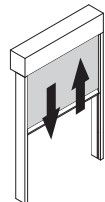
mod. BLACKTRONIC



05. Modalità di memorizzazione dei finecorsa attraverso il comando manuale.

 DARE ALIMENTAZIONE	 PORTARE IL MOTORE IN POSIZIONE INTERMEDIA (circa a metà)	 INDIVIDUARE QUALE TASTO MUOVE IL MOTORE IN DISCESA
--	--	--

QUINDI PREMERE E RILASCIARE IN RAPIDA SUCCESSIONE (senza far partire il motore , 1 sec. tra una pressione e l'altra) IL TASTO CHE MUOVE IL MOTORE IN DISCESA SE L'APPLICAZIONE E' PER :

TAPPARELLA <i>Adattatore compensato necessario</i>	TENDA DA SOLE <i>Adattatore compensato consigliato</i>	SCREEN <i>Adattatore standard</i>	GARDEN <i>Adattatore compensato necessario</i>
  PREMERE x 3 VOLTE DISCESA	  PREMERE x 5 VOLTE DISCESA	  PREMERE x 7 VOLTE DISCESA	  PREMERE x 9 VOLTE DISCESA
ATTENDERE CIRCA 2 SECONDI. IL MOTORE SI MUOVE VERSO DISCESA. 	ATTENDERE 2 SECONDI CIRCA. IL MOTORE SI MUOVE VERSO DISCESA. 	ATTENDERE CIRCA 2 SECONDI. IL MOTORE SI MUOVE VERSO DISCESA. 	ATTENDERE CIRCA 2 SECONDI. IL MOTORE SI MUOVE VERSO DISCESA. 
ATTENDERE ARRESTO AUTOMATICO (è comunque possibile modificare la posizione del finecorsa agendo sul comando manuale). 	ATTENDERE ARRESTO AUTOMATICO (è comunque possibile modificare la posizione del finecorsa agendo sul comando manuale). 	ARRESTARE MANUALMENTE (è comunque possibile modificare la posizione del finecorsa agendo sul comando manuale). 	ATTENDERE ARRESTO AUTOMATICO (è comunque possibile modificare la posizione del finecorsa agendo sul comando manuale). 
ATTENDERE 8 SECONDI CIRCA IL MOTORE SI MUOVE VERSO SALITA. 	ATTENDERE 8 SECONDI CIRCA. IL MOTORE SI MUOVE VERSO SALITA. 	ATTENDERE 8 SECONDI CIRCA IL MOTORE SI MUOVE VERSO SALITA. 	ATTENDERE 8 SECONDI CIRCA IL MOTORE SI MUOVE VERSO SALITA. 
TAPPARELLA CON TAPPI  ARRESTO AUTOMATICO	TAPPARELLA SENZA TAPPI  ARRESTO MANUALE 	TENDA CON CASSONETTO  ARRESTO AUTOMATICO	TENDA A BARRA QUADRA  ARRESTO MANUALE 
ARRESTO AUTOMATICO 	ARRESTO MANUALE 	ARRESTO AUTOMATICO 	ARRESTO MANUALE 
ARRESTO AUTOMATICO 	ARRESTO MANUALE 	ARRESTO AUTOMATICO 	ARRESTO MANUALE 
ARRESTO AUTOMATICO 	ARRESTO MANUALE 	ARRESTO AUTOMATICO 	ARRESTO MANUALE 
ATTESA 2 sec.  → 	ATTESA 2 sec.  → 	ATTESA 2 sec.  → 	ATTESA 2 sec.  → 

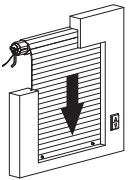
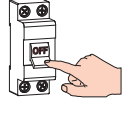

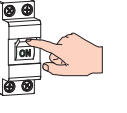

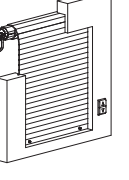

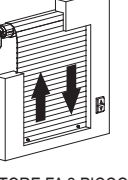



Dopo la sequenza di pressioni, il motore si configura per l'applicazione scelta, come conseguenza potrebbe accadere che il pulsante che comandava la discesa ora comandi la salita e viceversa. Questo comportamento fa parte integrante della procedura.



Se la procedura viene interrotta per assenza di alimentazione, la si deve ripetere integralmente. Se durante la procedura si effettuano operazioni vietate il motore segnala l'anomalia effettuando un movimento verso salita e verso discesa per 3 volte. In questo caso togliere alimentazione e ripetere la procedura.

06. Come passare il comando da IMPULSO a UOMO PRESENTE.

COMANDO IMPULSO PORTARE IL MOTORE NELLA POSIZIONE DI FINECORSIA INFERIORE. 	 TOGLIERE ALIMENTAZIONE  ATTENDERE 2 sec.  DARE ALIMENTAZIONE	 ATTENDERE 2 sec.  PREMERE x 10 VOLTE DISCESA 	 IL MOTORE FA 2 PICCOLI MOVIMENTI UNO IN SALITA E UNO IN DISCESA COMANDO UOMO PRESENTE
 ESEGUIRE L'OPERAZIONE ENTRO 15 secondi			

07. Come impostare il finecorsa intermedio.

ATTRAVERSO IL COMANDO MANUALE PORTARE IL MOTORE NELLA POSIZIONE DI FINECORSIA INTERMEDIO DESIDERATO 	PER IMPOSTARE IL FINECORSIA INTERMEDIO PREMERE PER 5 VOLTE CONSECUTIVAMENTE IL TASTO SALITA  x 5 VOLTE SALITA	 ATTESA 2 sec. 	IL MOTORE MEMORIZZA LA POSIZIONE INTERMEDIA COMANDANDO 2 MOVIMENTI UNO OPPOSTO ALL'ALTRO.
--	--	---	---

08. Come richiamare il finecorsa intermedio.

PREMERE PER 2 VOLTE CONSECUTIVAMENTE IL TASTO DISCESA  x 2 VOLTE DISCESA		 ATTESA 2 sec. 	IL MOTORE COMINCIA LA MANOVRA FINO A POSIZIONARSI SUL FINECORSIA INTERMEDIO PRECEDENTEMENTE MEMORIZZATO 
---	--	--	---

09. Come riportare il motore alle condizioni di fabbrica - RESET.

TOGLIERE ALIMENTAZIONE 	COLLEGARE NERO + GRIGIO + MARRONE ASSIEME 	DARE ALIMENTAZIONE 	ATTESA 30 sec. 	CANCELLAZIONE FINECORSIA 	ATTESA 2 sec. 	TOGLIERE ALIMENTAZIONE 	RIPRISTINARE I COLLEGAMENTI 	DARE ALIMENTAZIONE 	FARE RIFERIMENTO AL PUNTO 05 «MEMORIZZAZIONE DEI FINECORSIA»
--	--	---	---	---	--	--	--	---	--

10. Altre funzioni.

10.1 Funzione ROD «Rise Obstacle Detection» - non disponibile per l'applicazione screen

Durante la manovra di salita, il motore attiva la funzione ROD per rilevare la presenza di ostacoli che impediscono il normale funzionamento del motore. Nel caso in cui venga rilevato un ostacolo viene bloccata la manovra di salita e comandato un piccolo movimento in discesa per liberare la struttura dalla trazione dovuta alla presenza dell'ostacolo. Durante questo piccolo movimento automatico di discesa tutti i comandi manuali sono inibiti.

10.2 Controllo di coppia STS «Soft Touch System» - non disponibile per l'applicazione screen

In prossimità del finecorsa superiore il controllo di coppia STS limita la coppia del motore adattandola al peso della tapparella/tenda da sole/garden per garantire un'appoggio morbido con l'ostacolo che delimita il finecorsa superiore.

10.3 Controllo sui fermi di sicurezza SHD «Safety Hook Detection» - disponibile solo per l'applicazione tapparella

Se la tapparella è provvista di fermi di sicurezza, la funzione SHD rileva l'eventuale presenza dei fermi interrompendo in tal caso la manovra di salita e comandando la chiusura automatica della tapparella senza danneggiarla.

10.4 Funzione FOD «Fail Obstacle Detection» - non disponibile per l'applicazione screen

Il corretto funzionamento del rilevamento dell'ostacolo in discesa è garantito dall'utilizzo dell'adattatore compensato ed alla sua corretta installazione, secondo quanto illustrato nelle figure precedenti. Durante la manovra di discesa, si attiva la funzione FOD per rilevare la presenza di ostacoli che impediscono il normale movimento del motore. Nel caso in cui venga rilevato un'ostacolo viene bloccata la manovra di discesa e comandato un ampio movimento in salita per permettere la rimozione dell'ostacolo. Durante questo movimento di salita tutti i comandi manuali sono inibiti.

Nelle installazioni tipo tapparella o tenda da sole è normalmente attiva la funzione FOD. Nelle situazioni in cui il rilevamento dell'ostacolo in discesa non funziona correttamente per la presenza di attriti strutturali che incidono sul naturale scorrimento della tapparella o tenda da sole, è possibile disattivare la funzione FOD.

Per ATTIVARE / DISATTIVARE la funzione FOD :

1. Portare il motore in posizione di finecorsa inferiore.
2. Togliere alimentazione al motore ed attendere qualche secondo.
3. Ridare alimentazione al motore ed attendere un paio di secondi.
4. Premere brevemente (meno di 0,5 secondi) per **7 VOLTE** in rapida successione il pulsante di **DISCESA** (questa procedura deve terminare entro 15 secondi).
5. Dopo circa 2 secondi dall'ultima pressione il motore memorizza la nuova impostazione e comanda dei movimenti di segnalazione : **2 movimenti verso salita e uno ampio verso discesa = FOD E' STATO DISATTIVATO** , **3 movimenti verso salita e uno ampio verso discesa = FOD E' STATO ATTIVATO**

Tutti i prodotti e le specifiche tecniche citati in questo documento sono soggetti a variazioni senza preavviso.

MASTER dichiara che il dispositivo è conforme ai requisiti fondamentali e alle altre disposizioni previste dalla direttiva 1999/5/CE.

La dichiarazione di conformità dei suddetti articoli è disponibile nel sito internet <http://www.mastermotion.eu/it-IT/download> alla sezione «Conformità prodotti»

